

# EC-RR3

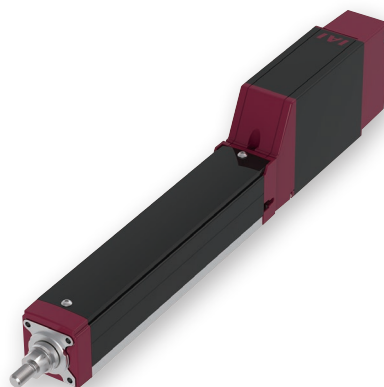
モーター  
ストレート

本体幅  
**40**  
mm

24v  
パルス  
モーター

## ■ 型式項目

<b>EC</b>	<b>RR3</b>				
シリーズ	タイプ	リード	ストローク	ケーブル長	オプション
		H 6mm M 4mm L 2mm	50 ∨ 300      50mm ∨ 300mm (50mm毎)	0      端子台タイプ コネクター付き 1      1m ∨ 10     10m	下記オプション 価格表参照



RoHS

水平

垂直

横立て

天吊り

ラジアル荷重対応  
ラジアルシリンダー®

(注) 上写真はモーター取付方向上側 (MOT) です。

## ■ ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	200	—
100	—	250	—
150	—	300	—

## ■ オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	<b>B</b>	143	—
先端アダプター (フランジ)	<b>FFA</b>	143	—
フランジ (前)	<b>FL</b>	144	—
フット金具	<b>FT</b>	145	—
モーター取付方向変更 (下側) (注1)	<b>MOB</b>	147	—
モーター取付方向変更 (左側) (注1)	<b>MOL</b>	147	—
モーター取付方向変更 (右側) (注1)	<b>MOR</b>	147	—
モーター取付方向変更 (上側) (注1)	<b>MOT</b>	147	—
先端アダプター (雌ねじ)	<b>NFA</b>	148	—
原点逆仕様	<b>NM</b>	150	—
PNP仕様	<b>PN</b>	150	—
電源2系統仕様	<b>TMD2</b>	151	—
バッテリーレス	<b>WA</b>	151	—
アブソリュートエンコーダー仕様	<b>WL</b>	151	—
無線通信仕様	<b>WL2</b>	151	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

**POINT**  
選定上の  
注意

- (1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (2) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 153 ページをご確認ください。
- (3) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
- (4) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (5) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 33 ページをご参照ください。

## ■ ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
<b>0</b>	ケーブルなし (コネクター付属)	—
<b>1 ~ 3</b>	1 ~ 3m	—
<b>4 ~ 5</b>	4 ~ 5m	—
<b>6 ~ 10</b>	6 ~ 10m	—

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容			
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	9	14	18
		最高速度(mm/s)	420	280	140
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.5	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5	2.5	3.5
		最高速度(mm/s)	420	280	140
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	45	68	136	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	1.5	2.5	3.5	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	-
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ16mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注2)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup> 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスリニアスケール
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角を表します。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	速度 (mm/s)	加速度(G)		
		0.3	0.5	0.3
水平	0	9	7	1.5
水平	120	9	7	1.5
水平	210	9	7	1.5
水平	255	9	7	1.5
水平	315	9	7	1
水平	360	8	6	1
水平	420	6	5	1
垂直	0	1.5	1	0.3
垂直	140	1.5	1	0.3
垂直	280	1.5	1	0.3

リード4

姿勢	速度 (mm/s)	加速度(G)	
		0.3	0.3
水平	0	14	2.5
水平	80	14	2.5
水平	140	14	2.5
水平	170	14	2.5
水平	210	14	2.5
水平	240	13	2.5
水平	280	12	2
垂直	0	2.5	0.3
垂直	140	2.5	0.3
垂直	280	2.5	0.3

リード2

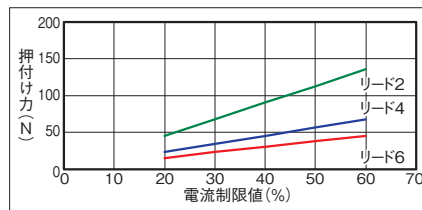
姿勢	速度 (mm/s)	加速度(G)	
		0.3	0.3
水平	0	18	3.5
水平	40	18	3.5
水平	70	18	3.5
水平	85	18	3.5
水平	105	18	3.5
水平	120	18	3
水平	140	17	2.5
垂直	0	3.5	0.3
垂直	140	3.5	0.3
垂直	280	3.5	0.3

■ストロークと最高速度

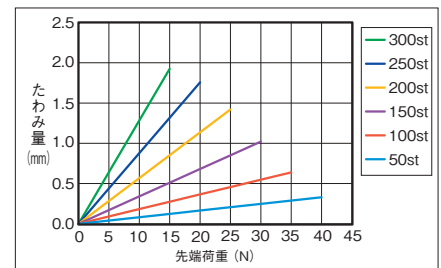
リード (mm)	50~150 (50mm毎)	200 (mm)	250 (mm)	300 (mm)
6	420	300	210	150
4	280	200	140	100
2	140	100	70	50

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図

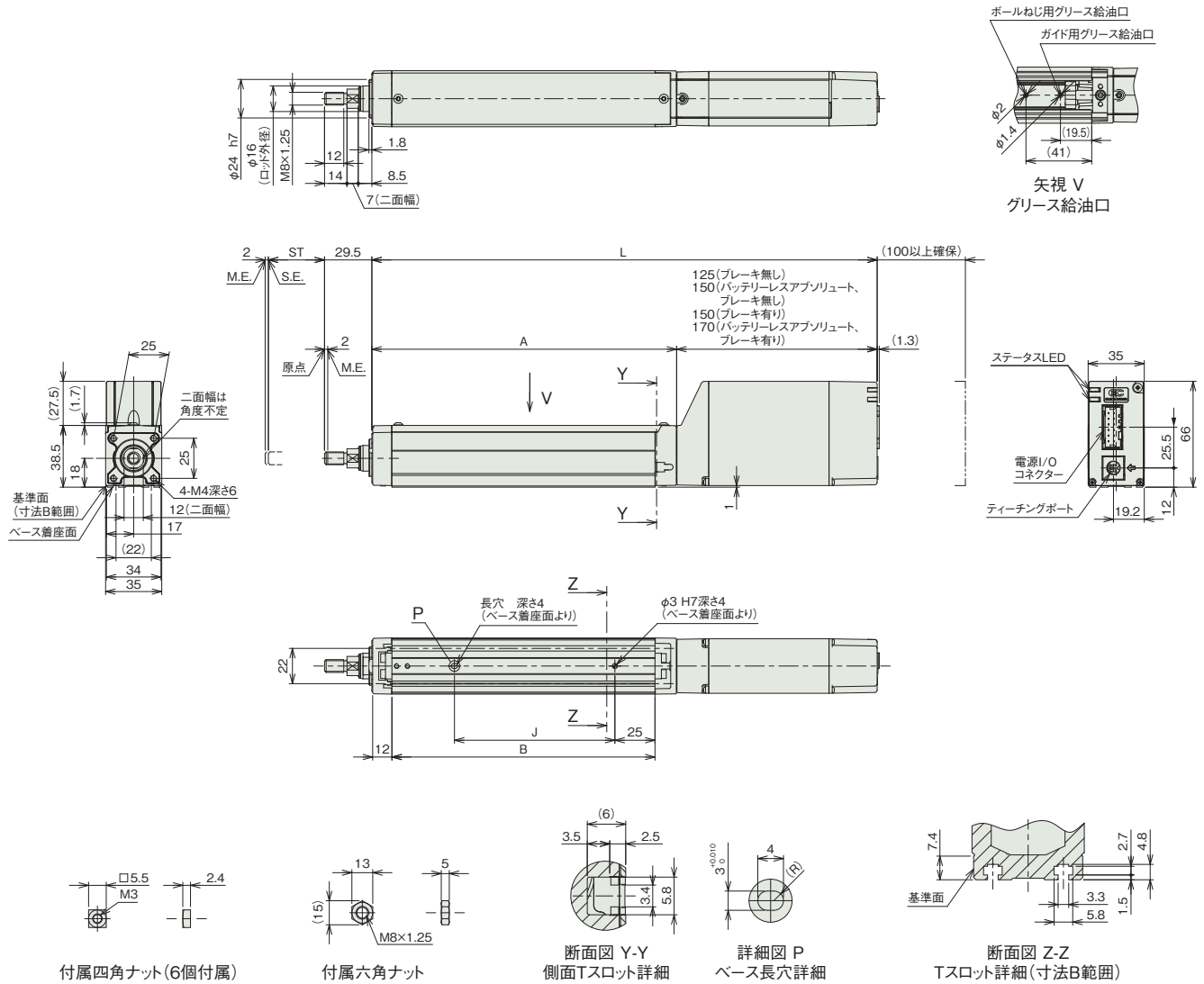


■ロッドたわみ量(参考値)



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。  
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。

ST: ストローク  
M.E.: メカニカルエンド  
S.E.: ストロークエンド



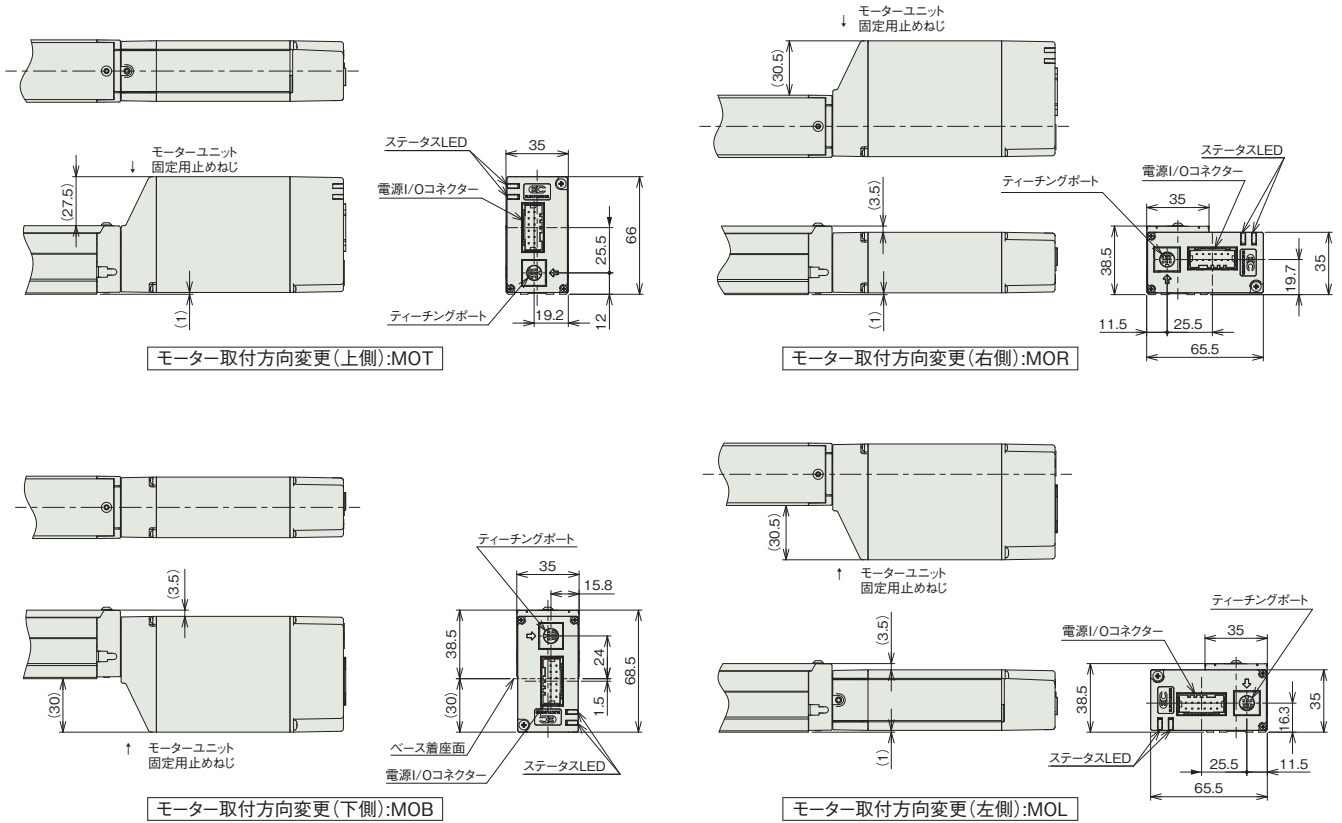
■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	
L	インクリメンタル	ブレーキ無し	265	315	365	415	465	515
		ブレーキ有り	290	340	390	440	490	540
	バッテリーレス アップリユート	ブレーキ無し	290	340	390	440	490	540
		ブレーキ有り	310	360	410	460	510	560
A		140	190	240	290	340	390	
B		114	164	214	264	314	364	
J		50	100	150	200	250	300	

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.8	0.9	1	1.1	1.2	1.3
	ブレーキ有り	0.9	1	1.1	1.2	1.3	1.4

■モーター取付方向変更(オプション)



■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、156ページをご確認ください。