

EC-RR7

■型式項目 **EC** - **RR7** ()

シリーズ - タイプ リード - ストローク - ケーブル長 - オプション

S : 24mm
H : 16mm
M : 8mm
L : 4mm

65: 65mm
315:315mm
(50mm毎)

0:端子台タイプ
コネクタ付き
1: 1m
10:10m

下記オプション
価格表参照

※型式項目の内容は16ページをご参照ください。



※垂直・横立・天井吊り姿勢で設置を行う場合、機種によっては制約があります。



速度・加速度別可搬質量表

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平			垂直		
0	20	18	15	12	3	3
200	20	18	15	12	3	3
400	20	14	12	8	3	3
420	17	12	10	6	3	3
600	14	6	5	4	3	2
640	5	3	2	1.5	2	1
800	5	1	1			
860	2	0.5				

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平			垂直		
0	50	40	35	30	8	8
140	50	40	35	30	8	8
280	50	35	25	20	7	7
420	25	18	14	10	4.5	4
560	10	5	3	2	2	1
700	2					

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平			垂直		
0	60	50	45	40	18	18
70	60	50	45	40	18	18
140	60	50	45	40	16	12
210	60	40	31	26	10	9
280	34	20	15	11	5	4
350	12	4	1		2	1

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	加速度(G)					
	水平			垂直		
0	80	70	65	60	19	19
35	80	70	65	60	19	19
70	80	70	65	60	19	19
105	80	60	50	40	18	18
140	50	30	20	15	12	10
175	15				2	

- POINT**
選定上の注意
- (1)加減速度の上限は水平1G、垂直0.5Gです。
 - (2)アクチュエータースペックの可搬質量は最大値を表示していますが、加速度や速度により可搬質量は変化します。詳細は、右記の「速度・加速度別可搬質量表」をご確認ください。
 - (3)水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
 - (4)押付け動作を行う場合は、P65をご参照ください。
 - (5)使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は、P67をご参照ください。
 - (6)ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重については、P64をご参照ください。
 - (7)設定により、電源容量を減らすことができます。その場合の「速度・加速度別可搬質量表」は、P63をご参照ください。
 - (8)ロッドのたわみ量と先端荷重の関係については、P66をご参照ください。

アクチュエータースペック

リードと可搬質量

型式	リード (mm)	最大可搬質量		最大押付力 (N)
		水平 (kg)	垂直 (kg)	
EC-RR7S-①-②(-③)	24	20	3	182
EC-RR7H-①-②(-③)	16	50	8	273
EC-RR7M-①-②(-③)	8	60	18	547
EC-RR7L-①-②(-③)	4	80	19	1094

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション

ストロークと最高速度

(単位はmm/s)

リード (mm)	65~315 (50mm毎)
24	860(640)
16	700(560)
8	350
4	175

()内は垂直使用の場合です。

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク (mm)	標準価格	①ストローク (mm)	標準価格
65	-	215	-
115	-	265	-
165	-	315	-

②ケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
0	ケーブルなし(コネクタ付属)	-
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m	-

③オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション 記号	参照頁	標準価格	名称	オプション 記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	→P59	-	原点逆仕様	NM	→P62	-
先端アダプター (フランジ)	FFA	→P59	-	PNP仕様	PN	→P62	-
フランジ(前)	FL	→P59	-	クレビス金具(注1)	QR	→P62	-
フット金具	FT	→P60	-	クレビス金具 +揺動受け金具	QRPB	→P62	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	→P61	-	バッテリーレス アップリケート	WA	→P62	-
ナックルジョイント(注1)	NJ	→P61	-	エンコーダー仕様	WL	→P62	-
ナックルジョイント +揺動受け金具	NJPB	→P61	-	無線通信仕様			-

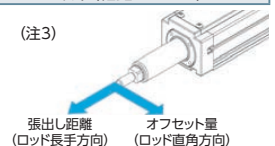
(注1)クレビス(QR)とナックルジョイント(NJ)は、セットでのご購入となります。組付はお客様にてご対応ください。

アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじφ12mm、転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロッド	φ30mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注2)	0度
ロッド先端静的許容トルク	10.5N・m
ロッド先端許容張出し距離(注3)	100mm
ロッド先端許容オフセット量(注3)	100mm
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)

(注2)無負荷時のロッド回転方向変位角です。

(注3)

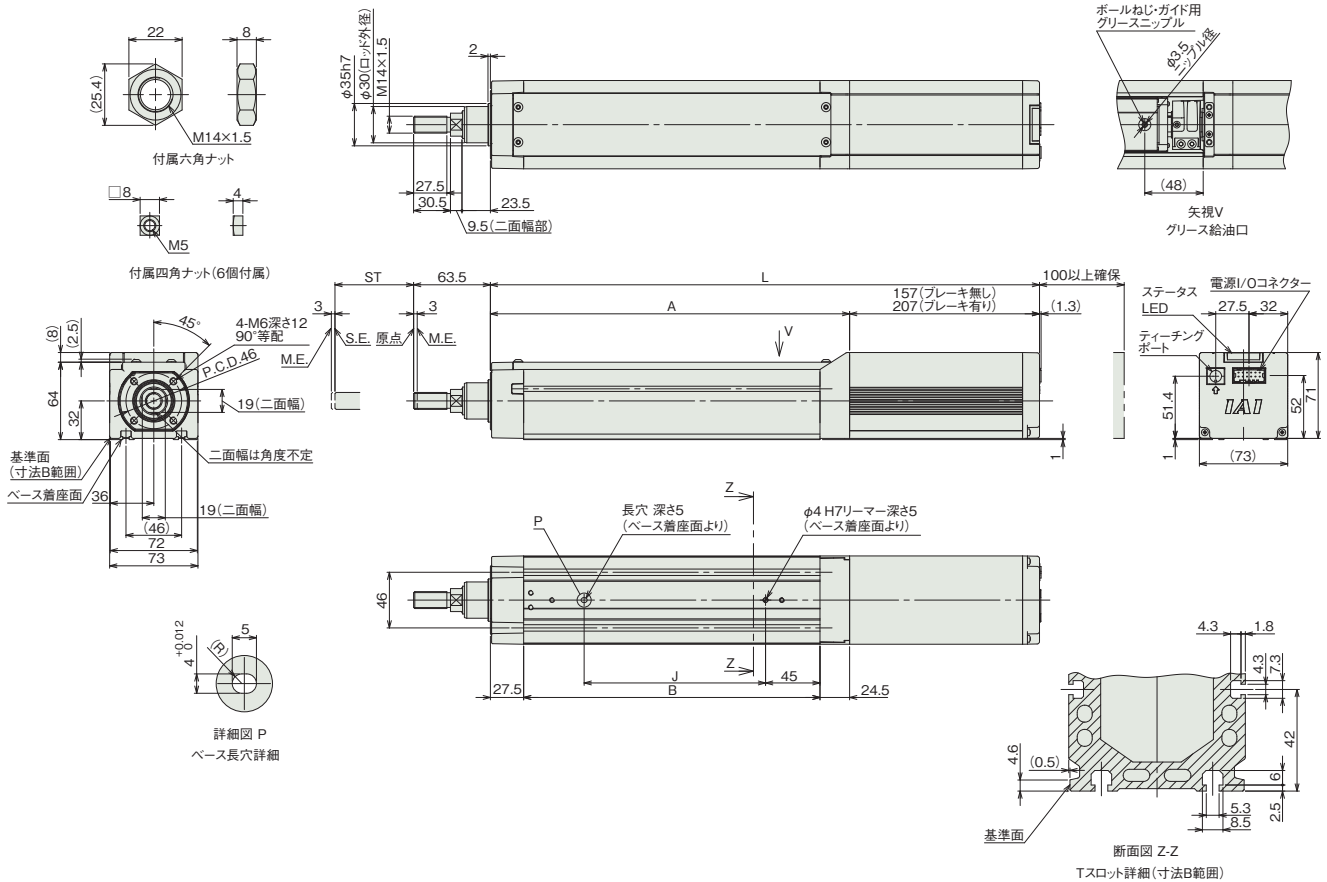


寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



※1 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
M.E. :メカニカルエンド S.E. :ストロークエンド



■ストローク別寸法・質量

ストローク	65	115	165	215	265	315	
L	ブレーキ無し	404	454	504	554	604	654
	ブレーキ有	454	504	554	604	654	704
A	247	297	347	397	447	497	
B	195	245	295	345	395	445	
J	100	150	200	250	300	350	
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.7	4.1	4.4	4.8	5.2	5.5
	ブレーキ有	4.3	4.6	5.0	5.3	5.7	6.1

■コントローラー側 オプション/付属品

名称	タッチパネルティーチングボックス/データ設定器	パソコン対応ソフト	DC24V電源
外観			
型式	<input type="checkbox"/> TB-02 (有線接続対応のみ) <input type="checkbox"/> TB-03 (無線接続/有線接続対応版)	<input type="checkbox"/> RCM-101-MW (RS232接続版) <input type="checkbox"/> RCM-101-USB (USB接続版)	<input type="checkbox"/> PS-241 (100V入力) <input type="checkbox"/> PS-242 (200V入力)
概要	<ul style="list-style-type: none"> ●TB-02 始点、終点、AVDの入力、試運転、モニター等の機能を備えたティーチングボックスです。 ●TB-03 無線接続に対応したデータ設定器です。始点、終点、AVDの入力が無線接続で可能です。 	PCからの始点、終点、AVDの入力、試運転、モニター等を行うことができるソフトです。PC側の接続がRS232C版とUSB版の両方を準備しています。	瞬間最大17Aに出力可能なDC24V電源です。入力電圧AC200V仕様と、AC100V仕様があります。
価格	-	-	-

※上記ツールを使用したシステム構成については、68ページをご参照ください。