

防塵防滴ラジアルシリンダ
ロボシリンダ® **RCP5W-RA**シリーズ



代理店

バッテリーレスアブソエンコーダ標準搭載 ロボシリンダRCP5シリーズに IP65の防塵防滴ラジアルシリンダがシリーズ追加

特長

1 保護等級IP65の防塵防滴性能を実現

保護等級IP65の防塵防滴対応タイプをRCP5シリーズに追加しました。
水が激しくかかる装置に使用できます。

保護等級表示

IP

第1示性数字

人体及び固形異物に対する保護

第2示性数字

水の侵入に対する保護



IP65	固形異物	(要約)耐じん形※ 粉塵は完全に遮断され 本体内部に侵入しません。
	水	(要約)噴流(water jet)に対して保護する。※ いかなる方向から 水の直接噴流を受けても 有害な影響は受けません。

※JIS C 0920

2 バッテリーレスアブソ対応

バッテリーレスアブソエンコーダのメリット



メリット 1 ▶ バッテリーの交換が不要なため、バッテリーの費用がかからず経済的です。

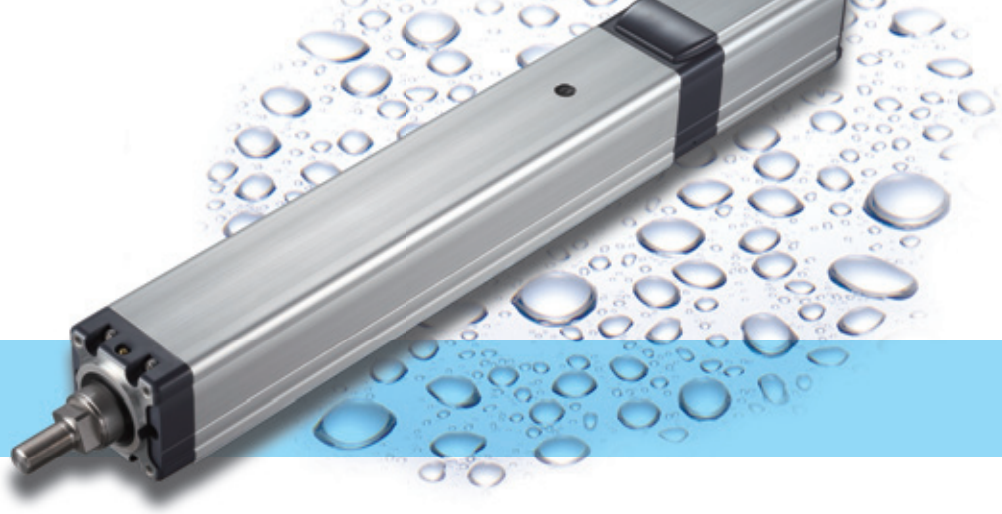
メリット 2 ▶ バッテリー交換の管理が不要です。また交換の手間も省けます。

メリット 3 ▶ バッテリーの設置スペースが不要になります。

メリット 4 ▶ コントローラ～アクチュエータ間のケーブルを交換しても、位置情報は都度読取りのため、調整等なしで、そのまま動作が可能です。

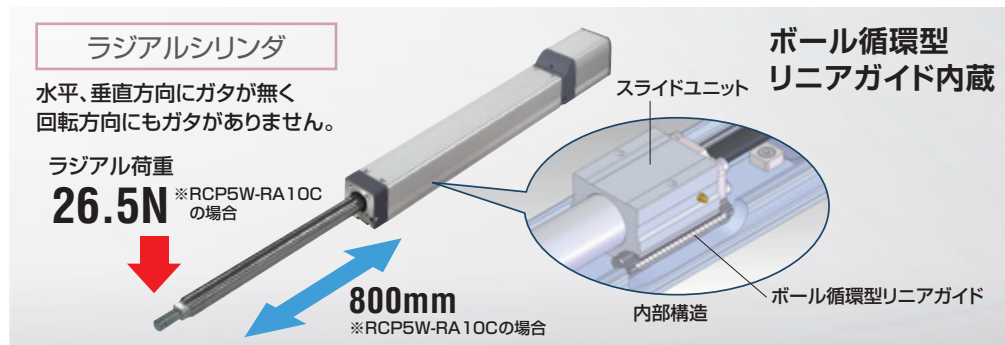
メリット 5 ▶ 原点復帰不要なため、装置始動時の立上げ調整の手間と時間が短縮できます。また、原点確認センサなどの外部センサが不要です。

メリット 6 ▶ 非常停止後の装置稼働までの調整時間が短縮できます。

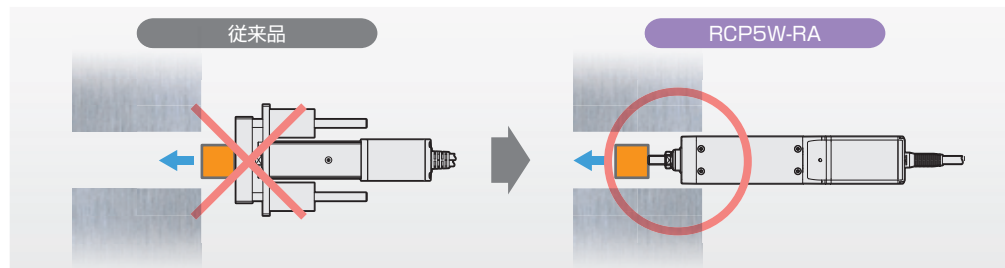


3 ガイド機構を内蔵したラジアルシリンダは最長800mmのロングストロークでラジアル荷重に対応できます

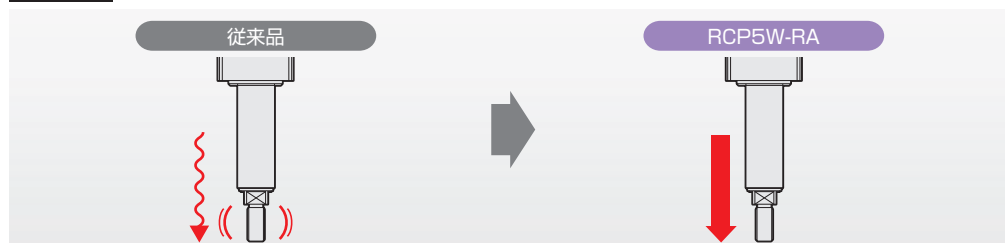
ラジアルシリンダは、本体内部にボール循環型リニアガイド機構を内蔵することで、最長800mmのロングストロークとロッドへのラジアル荷重の負荷を可能にしました。またラジアル荷重はロッド中心からオフセット（最長100mm）した荷重にも対応可能です。



使用例1 スペースがない場所で、ガイド機構が必要な場合

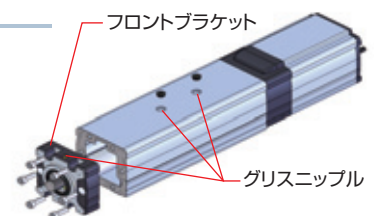


使用例2 ロッドの直進性が必要な場合



4 メンテナンス性向上

グリスアップは、ナットホルダ上面のグリスニップルから、ボールネジとガイドに給油が可能です。またフロントブラケット上面のグリスニップルから、ロッド摺動部へのグリスアップが可能です。ロッド摺動部のシール交換もフロントブラケットを交換するだけです、非常に簡単です。

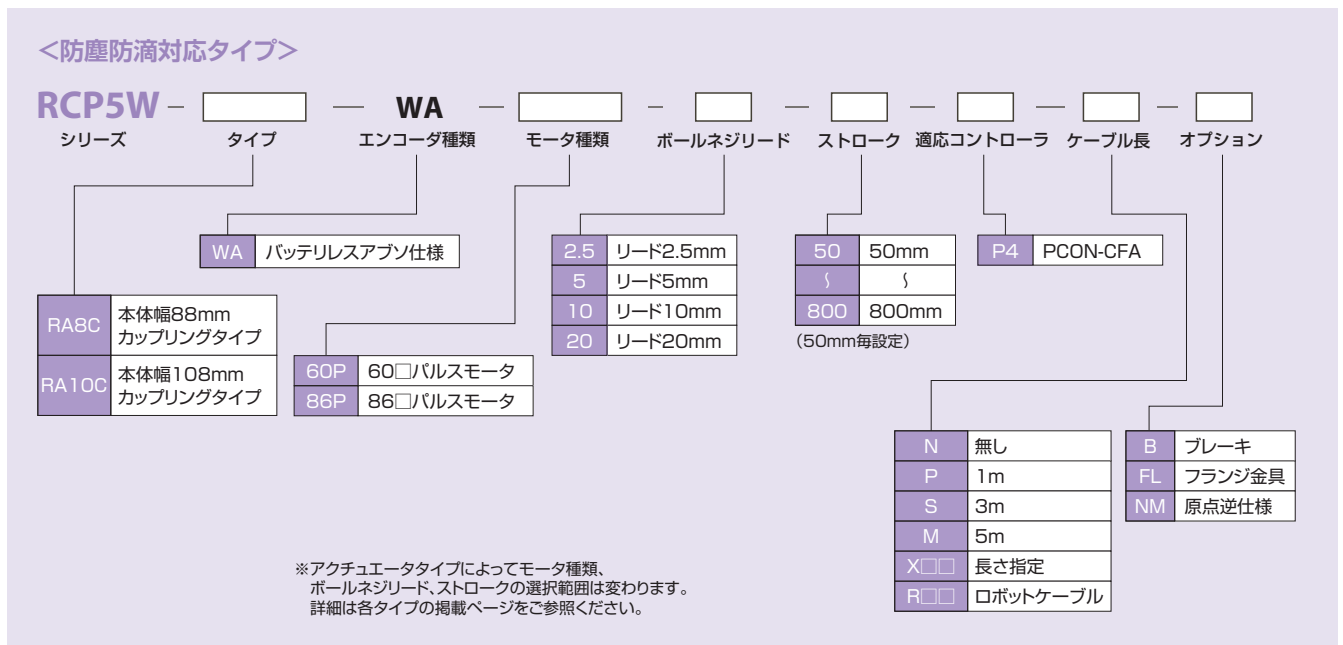


仕様一覧表

タイプ	外観	本体幅	ストローク (mm)	ボールネジ リード (mm)	最高速度 (mm/s)	最大可搬質量 (kg)		掲載 ページ
						水平	垂直	
RA8C		 88mm	50~700	20	480<360>※	24	4	→ P.5
				10	240<200>※	48	32	
				5	120<100>※	80	56	
RA10C		 108mm	50~800	10	200<130>	64	64	→ P.7
				5	100	120	80	
				2.5	50	240	120	

※環境温度が5℃以下の場合には最高速度が低下します。詳細は5ページをご参照ください。
()内は垂直使用の場合です。

型式



取扱い上の注意点

1. 本アクチュエータはIP65基準に対応していますが、IP65は水に対する保護等級です。クーラント等がかかる環境でご使用になる場合は、事前に弊社までお問合せいただきますようお願い致します。
2. アクチュエータのモータカバー部に付いているエア継手は、本体内部のエア抜き用配管です。外径φ6のエアホスを差込み、反対側のホース先端は液体や粉塵の影響がない場所まで伸ばして設置してください。
3. 本体をロッド上向き姿勢で設置する場合、フロントブラケットのスクレーパ部に液体が溜まらないようご注意ください。
4. RA8Cは環境温度が5℃以下の場合、通常使用時に比べて最高速度が低下します。詳細は、5ページの速度と可搬質量の相関図をご参照ください。

アクチュエータオプション

ブレーキ 型式:B

内容

アクチュエータを垂直で使用する場合に、電源OFFまたはサーボOFF時にロッドが落下して取り付け物等を破損しない為の保持機構です。

原点逆仕様 型式:NM

内容

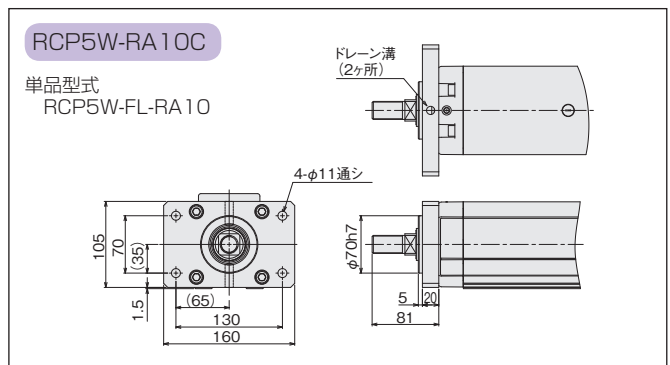
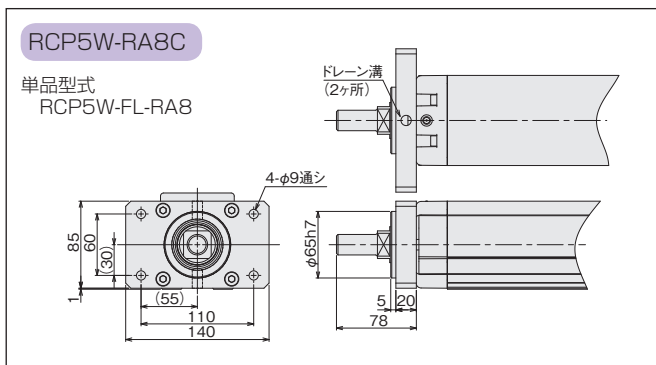
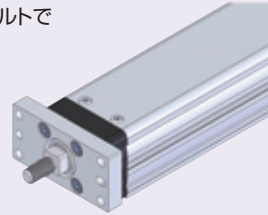
アクチュエータのロッドの原点位置を、通常位置(モータ側)から反モータ側に変更するオプションです。

ロッド取付オプション

フランジ 型式:FL

内容

アクチュエータ本体側よりボルトで固定するための金具です。



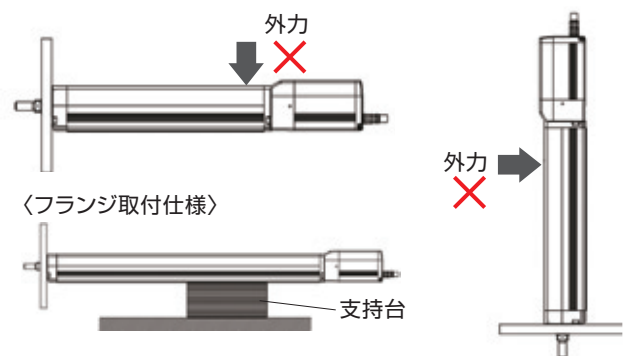
ロッドタイプ取付時の注意点

フロントブラケット取付、フランジ(オプション)取付の場合には、本体部に外力がかからないようにしてください。

(外力により動作不良や部品破損が生じる恐れがあります)

本体部に外力がかかる場合や本体を直角ロボット等と組み合わせて使用する場合は、本体ベース部の取付穴を使用して本体を固定してください。

本体部に外力がかからない場合でも、水平設置でフランジを使用して固定する場合は、右図のように支持台を設けて本体を支えるようにしてください。



取付姿勢について

・垂直設置の場合、出来るだけモータが上側になる様設置してください。

モータを下側にして取付けた場合、通常運転では問題ありませんが、長期間停止した時グリースが分離して基油がモータユニットに流れ込み、ごく稀に不具合を発生する可能性があります。

RCP5W-RA8C

ロボシリンダ 高推力防滴ロッドタイプ
モータユニット型カップリングタイプ 本体幅88mm 24Vパルスモータ

■型式項目	RCP5W	—	RA8C	—	WA	—	60P	—	□	—	□	—	P4	—	□	—	□
	シリーズ	—	タイプ	—	エンコーダ種類	—	モータ種類	—	リード	—	ストローク	—	対応コントローラ	—	ケーブル長	—	オプション
					WA:パルスレス アブソ仕様		60P:パルスモータ 60□サイズ		20:20mm 10:10mm 5: 5mm		50:50mm ? 700:700mm (50mm毎)		P4:PCON-CFA		N:無し P:1m S:3m M:5m X□:長さ指定 R□:ロボットケーブル		下記オプション 価格表参照

※コントローラは付属しません。

ラジアル荷重対応



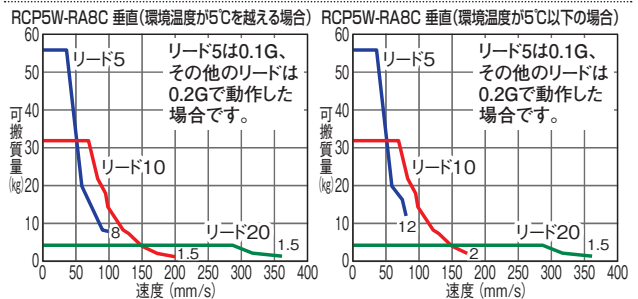
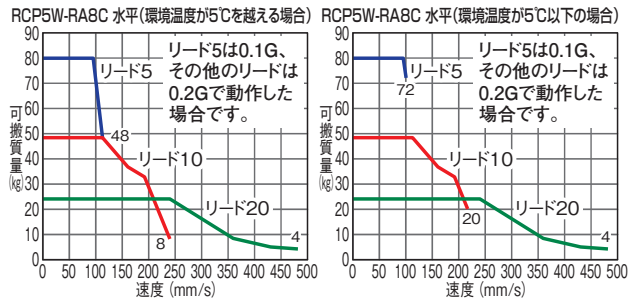
※垂直姿勢で設置を行う場合、機種によっては制約があります。詳細は4ページをご確認ください。



- POINT**
選定上の注意
- (1) 可搬質量はリード5が加速度0.1G、リード10とリード20が加速度0.2Gで動作させた時の値です。加減速度は上記値が上限となります。
 - (2) コントローラが専用(高推力用PCON-CFA)となりますのでご注意ください。
 - (3) ラジアルシリンダはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については、10ページ~のグラフをご参照ください。
 - (4) ケーブルジョイントコネクタは防滴処理がされていないので、水のかからないところに設置してください。

■速度と可搬質量の相関図

環境温度が5℃以下の場合、5℃を越える場合に比べて速度が低下します。



アクチュエータスペック

■リードと可搬質量

型式	リード(mm)	接続コントローラ	最大可搬質量		最大弾付力(N)	ストローク(mm)
			水平(kg)	垂直(kg)		
RCP5W-RA8C-WA-60P-20-①-P4-②-③	20	PCON-CFA	24	4	500	50~700 (50mm毎)
RCP5W-RA8C-WA-60P-10-①-P4-②-③	10	PCON-CFA	48	32	1000	
RCP5W-RA8C-WA-60P-5-①-P4-②-③	5	PCON-CFA	80	56	2000	

■ストロークと最高速度

(単位は mm/s)

リード(mm)	50(mm)	100(mm)	150~400(mm)	450(mm)	500(mm)	550(mm)	600(mm)	650(mm)	700(mm)
20	280	405 <360>	480 <360>	440 <360>	360	320	280	240	220
10	240 <200>		220 <200>	180 <175>	160	140	120	110	
5	120 <100>		110 <100>	90 <75>	80 <75>	70	60	55	

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション ※押付け動作については9ページをご参照ください。

※<>内は垂直使用の場合です。※【】内は環境温度5℃以下で使用した場合です。

①ストローク別価格表(標準価格)

①ストローク(mm)	標準価格	①ストローク(mm)	標準価格
50	—	400	—
100	—	450	—
150	—	500	—
200	—	550	—
250	—	600	—
300	—	650	—
350	—	700	—

②ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※保守用のケーブルはRCP5-RA8Cと同様です。詳細は総合カタログをご参照ください。

③オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
プレーキ	B	→P4	—
フランジ金具	FL	→P4	—
原点逆仕様	NM	→P4	—

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド	φ40mm アルミ
ロッド不回転精度(※1)	0度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	右ページ表参照、P10参照
ロッド先端張出し距離	100mm以下
保護構造	IP65
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

(※1)無負荷時のロッド回転方向変位角度を表します。

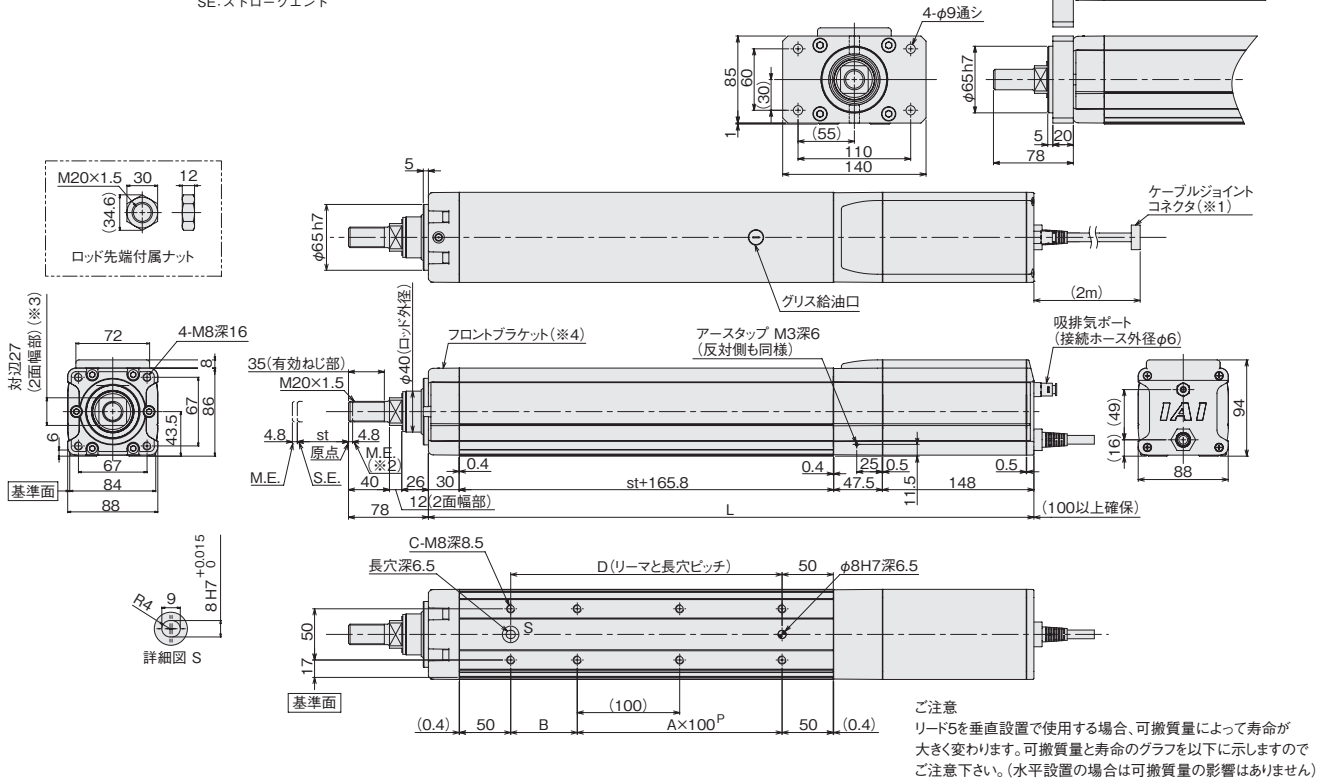
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp

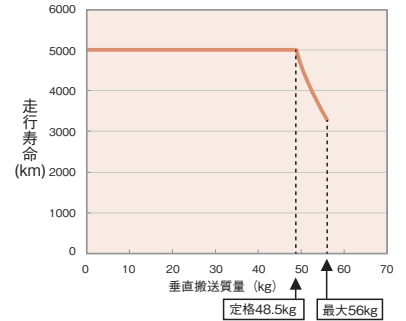
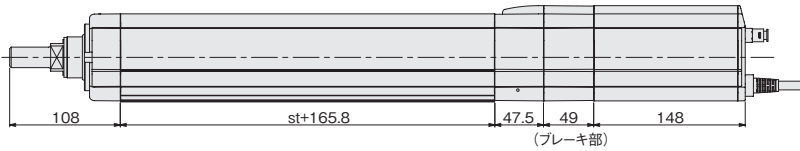
2次元 CAD

- ※1 モータ・エンコーダケーブルを接続します。
- ※2 原点復帰時はロッドがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
- ※3 二面幅の面の向きは製品により異なります。
- ※4 フロントブラケット及びフランジを使用して本体を取付ける場合は、本体部に外力がかからないようにしてください。
ME:メカニカルエンド
SE:ストロークエンド

■フランジ付寸法図 (オプション)

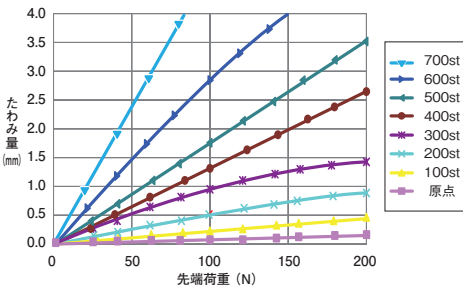


■ブレーキ付寸法図 (オプション)



■RCP5W-RA8C ロッドたわみ量

(下表はロッドを水平設置し、ロッド先端に負荷をかけたときのロッドたわみ量を測定しています。(ロッド自重によるたわみを含まない))



■ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	ブレーキ無し	441.3	491.3	541.3	591.3	641.3	691.3	741.3	791.3	841.3	891.3	941.3	991.3	1041.3
	ブレーキ有り	490.3	540.3	590.3	640.3	690.3	740.3	790.3	840.3	890.3	940.3	990.3	1040.3	1090.3
A	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
B	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65
C	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
D	115	165	215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765
ロッド先端静的許容荷重 (N)	180	150.3	128.9	112.7	99.9	89.7	81.3	74.3	68.3	63.1	58.6	54.6	51.1	47.9
ロッド先端動的許容荷重 (N)	荷重オフセット 0mm	73.6	60.3	51.0	44.1	38.7	34.3	30.7	27.7	25.2	23.0	21.1	19.4	17.8
	荷重オフセット 100mm	57.0	48.6	42.5	37.8	33.8	30.5	27.6	25.2	23.1	21.2	19.5	18.1	16.7
ロッド先端静的許容トルク (N・m)	18.1	15.2	13.0	11.4	10.2	9.2	8.4	7.7	7.1	6.6	6.1	5.8	5.4	5.1
ロッド先端動的許容トルク (N・m)	5.7	4.9	4.3	3.8	3.4	3.0	2.8	2.5	2.3	2.1	2.0	1.8	1.7	1.5
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.6	8.1	8.5	8.9	9.4	9.8	10.2	10.7	11.1	11.5	11.9	12.4	12.8
	ブレーキ有り	8.8	9.2	9.6	10.1	10.5	10.9	11.4	11.8	12.2	12.6	13.1	13.5	13.9

■適応コントローラ

RCP5W シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	最大位置決め点数	入力電源	標準価格	参照ページ
ポジションタイプ		PCON-CFA-60PWA1-NP-2-0 PCON-CFA-60PWA1-PN-2-0	512点	DC24V	-	総合カタログ参照
パルス列タイプ		PCON-CFA-60PWA1-PLN-2-0 PCON-CFA-60PWA1-PLP-2-0	-		-	
フィールドネットワークタイプ		PCON-CFA-60PWA1-①-0-0	768点		-	

※①フィールドネットワーク記号 (DV, CC, PR, CN, ML, EC, EP)

RCP5W-RA10C

ロボシリンダ 高推力防滴ロッドタイプ
モータユニット型カップリングタイプ 本体幅108mm 24Vパルスモータ

型式項目	RCP5W	—	RA10C	—	WA	—	86P	—	□	—	□	—	P4	—	□	—	□
シリーズ	—	タイプ	—	エンコーダ種類	—	モータ種類	—	リード	—	ストローク	—	適応コントローラ	—	ケーブル長	—	オプション	—
				WA:バッテリーレス アブソ仕様		86P:パルスモータ 86□サイズ		10:10mm 5: 5mm 2.5:2.5mm		50:50mm ? 800:800mm (50mm毎)		P4:PCON-CFA		N:無し P:1m S:3m M:5m X□:長さ指定 R□:ロボットケーブル		下記オプション 価格表参照	

※コントローラは付属しません。

ラジアル荷重対応



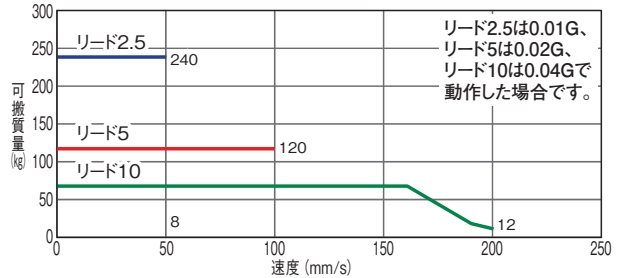
※垂直姿勢で設置を行う場合、機種によっては制約があります。詳細は4ページをご確認ください。



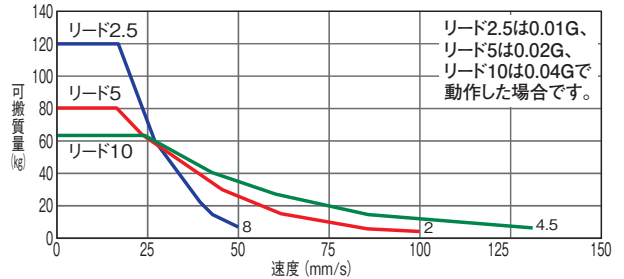
- POINT**
選定上の注意
- 可搬質量はリード2.5が加速度0.01G、リード5が加速度0.02G、リード10が加速度0.04Gで動作させた時の値です。加減速度は上記値が上限となります。
 - コントローラが専用（高推力用PCON-CFA）となりますのでご注意ください。
 - ラジアルシリンダはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については、10ページ~のグラフをご確認ください。
 - ケーブルジョイントコネクタは防滴処理がされていないので、水のかからないところに設置してください。

速度と可搬質量の相関図

RCP5W-RA10C 水平



RCP5W-RA10C 垂直



アクチュエータスペック

リードと可搬質量

型式	リード (mm)	接続コントローラ	最大可搬質量		最大押付力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCP5W-RA10C-WA-86P-10-①-P4-②-③	10	PCON-CFA	64	64	1500	50~800 (50mm毎)
RCP5W-RA10C-WA-86P-5-①-P4-②-③	5	PCON-CFA	120	80	3000	
RCP5W-RA10C-WA-86P-2.5-①-P4-②-③	2.5	PCON-CFA	240	120	6000	

ストロークと最高速度

(単位は mm/s)

リード (mm)	50 (mm)	100 (mm)	150~400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
10	117	167	200				180			160	140
<130>											
5	83	100			90	80	70	60	55	50	45
2.5	50						45		40	35	30

記号説明 ①ストローク ②ケーブル長 ③オプション ※押付け動作については9ページをご確認ください。

※< >内は垂直使用の場合です。

①ストローク別価格表 (標準価格)

①ストローク(mm)	標準価格	①ストローク(mm)	標準価格
50	—	450	—
100	—	500	—
150	—	550	—
200	—	600	—
250	—	650	—
300	—	700	—
350	—	750	—
400	—	800	—

②ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
長さ特殊	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
ロボットケーブル	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※保守用のケーブルはRCP5-RA10Cと同様です。詳細は総合カタログをご確認ください。

③オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
プレーキ	B	→ P4	—
フランジ金具	FL	→ P4	—
原点逆仕様	NM	→ P4	—

アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	ボールネジ φ20mm(リード2.5/10mm), φ16mm(リード5mm) 軌道C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ロッド	φ40mm アルミ
ロッド不回転精度 (※1)	0度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	右ページ表参照、P10参照
ロッド先端張出し距離	100mm以下
保護構造	IP65
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

(※1) 無負荷時のロッド回転方向変位角度を表します。

寸法図

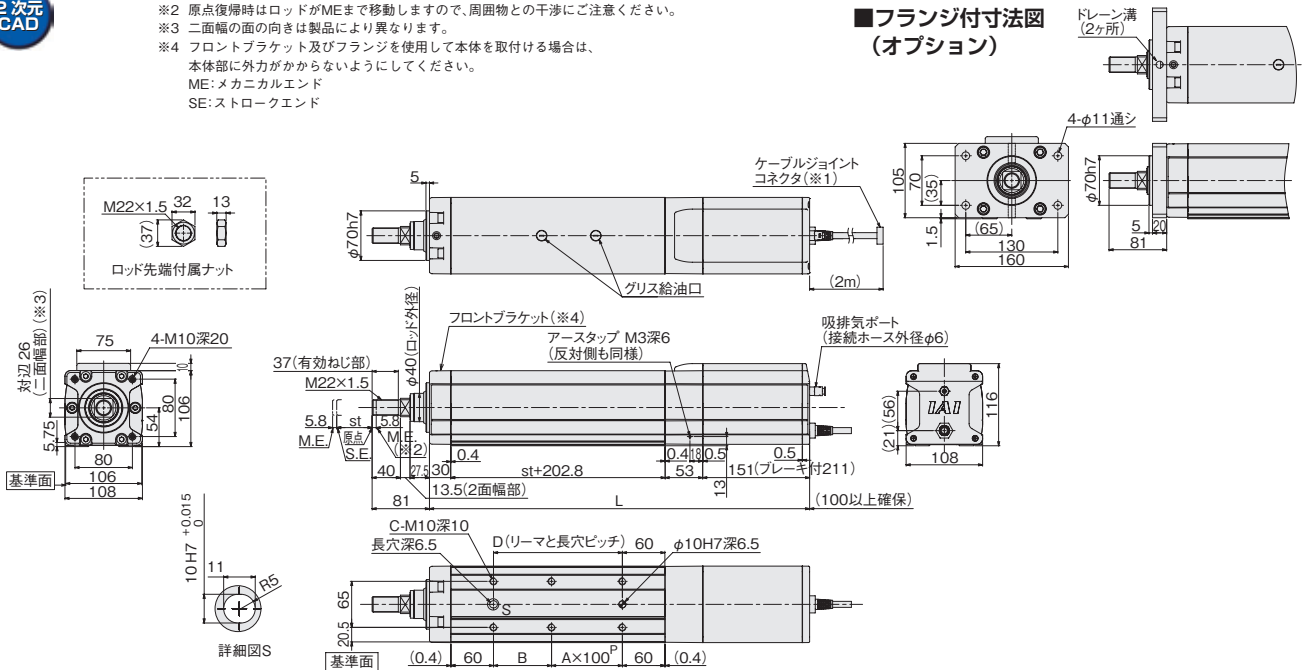
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD

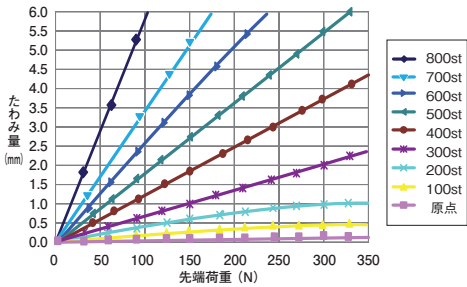
- ※1 モータ・エンコーダケーブルを接続します。
- ※2 原点復帰時はロッドがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
- ※3 二面幅の面の向きは製品により異なります。
- ※4 フロントブラケット及びフランジを使用して本体を取付ける場合は、本体部に外力がかからないようにしてください。
ME:メカニカルエンド
SE:ストロークエンド

■フランジ付寸法図 (オプション)



■RCP5W-RA10C ロッドたわみ量

(下表はロッドを水平設置し、ロッド先端に負荷をかけたときのロッドたわみ量を測定しています。(ロッド自重によるたわみを含まない))



■ストローク別寸法・質量

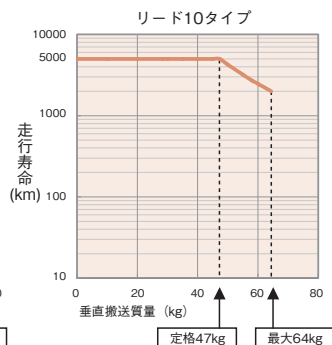
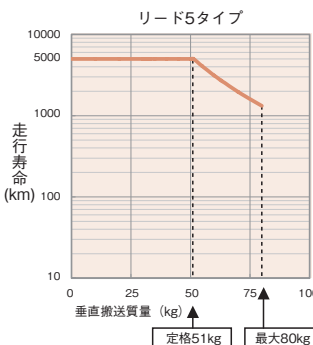
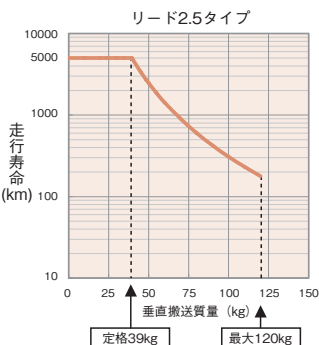
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	486.8	536.8	586.8	636.8	686.8	736.8	786.8	836.8	886.8	936.8	986.8	1036.8	1086.8	1136.8	1186.8	1236.8
	ブレーキ有り	546.8	596.8	646.8	696.8	746.8	796.8	846.8	896.8	946.8	996.8	1046.8	1096.8	1146.8	1196.8	1246.8	1296.8
A	0	1	2	3	4	5	6	7	8								
B	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132
C	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
D	132	182	232	282	332	382	432	482	532	582	632	682	732	782	832	882	932
ロッド先端静的許容荷重 (N)	316.9	268.4	232.6	205.1	183.4	165.7	151.0	138.6	128.1	119.0	111.0	103.9	97.7	92.1	87.0	82.5	78.5
ロッド先端動的許容荷重 (N)	119.1	99.1	84.7	73.8	65.3	58.5	52.8	48.1	44.0	40.5	37.5	34.8	32.4	30.2	28.3	26.5	25.0
ロッド先端静的許容トルク (N・m)	100.7	85.9	74.9	66.3	59.3	53.6	48.8	44.7	41.2	38.1	35.4	32.9	30.8	28.8	27.0	25.4	24.0
ロッド先端動的許容トルク (N・m)	31.8	27.0	23.4	20.7	18.5	16.8	15.3	14.1	13.1	12.2	11.4	10.7	10.1	9.6	9.1	8.6	8.1
質量 (kg)	12.5	13.2	13.9	14.6	15.3	16	16.7	17.4	18.1	18.8	19.5	20.2	20.9	21.6	22.3	23	23.7

垂直搬送質量と走行寿命の相関図

- RCP5W-RA10C は最大推力が他タイプに比べて大きいため、垂直設置の場合、可搬質量や押付け力の使用値によって寿命が大きく変化します。速度と可搬質量の相関図もしくは押付け力と電流制限値の相関図でタイプを選定する際は、可搬質量と寿命の相関図及び押付け力と寿命の相関図で、走行寿命をご確認ください。

ご注意

定格の数値は、走行寿命 5,000km の場合の最大値です。最大の数値は動作可能な最大値を表します。定格の数値を超えて動作した場合は、寿命が右グラフのように減少しますのでご注意ください。



適応コントローラ

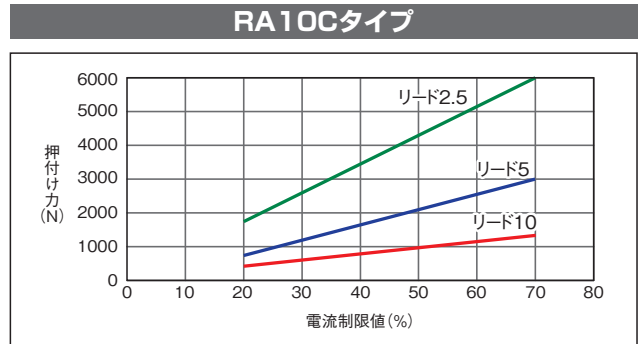
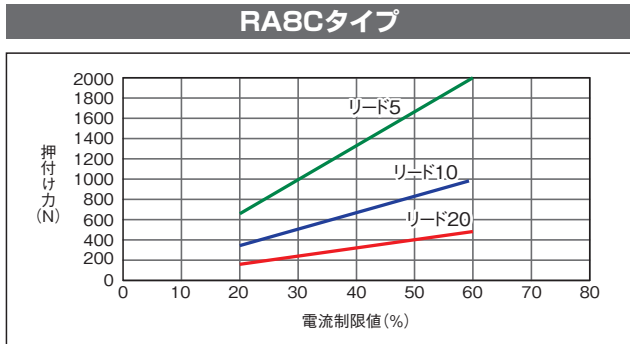
RCP5W シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	型式	最大位置決め点数	入力電源	標準価格	参照ページ
ポジションタイプ		PCON-CFA-86PWA1-NP-2-0 PCON-CFA-86PWA1-PN-2-0	512点	DC24V	-	総合カタログ参照
パルス列タイプ		PCON-CFA-86PWA1-PLN-2-0 PCON-CFA-86PWA1-PLP-2-0	-		-	
フィールドネットワークタイプ		PCON-CFA-86PWA1-①-0-0	768点		-	

※①フィールドネットワーク記号 (DV, CC, PR, CN, ML, EC, EP)

選定の目安（押付け力と電流制限値の相関図）

押付け動作時の押付け力は、コントローラの電流制限値20%~70%を変更することで変更が可能です。
最大押付け力は機種によって異なりますので、下表から必要な押付け力を確認し目的のタイプをご選択ください。



ご使用上の注意

- 押付け力と電流制限値との関係は目安の数字ですので、実際の数字とは多少の誤差が生じます。
- 電流制限値が20%未満の場合は押付け力がばらつく場合がありますので、20%以上でご使用ください。
- 押付け動作時の移動速度は10mm/sです。
- RA8Cは70%で押付けを行うとモータが焼損する恐れがありますので、必ず60%以下でご使用ください。
- RA10Cを、最大押付け力、押付け移動量1mmで動作させた場合の押付け回数の上限は、下表を目安にしてください。

リード(タイプ)	2.5	5	10
押付け回数	140万回	2500万回	15760万回

※ 押付け回数の上限は、衝撃・振動などの運転条件により変化します、左記回数は衝撃・振動が無い場合の数値です。

RA10C押付け動作注意点

ボールネジの座屈荷重の関係から、RA10Cの一部機種の押付け力に制限を設けています。(下記表参照)

(N)

項目	ストローク 550mm以下	ストローク 600mm以下	ストローク 650mm以下	ストローク 700mm以下	ストローク 750mm以下	ストローク 800mm以下
リード10	押付け力グラフのとおり					
リード5	押付け力グラフのとおり	2900	2500	2200	2000	1800
リード2.5	押付け力グラフのとおり					
					5900	5400

選定の目安（速度・加速度別可搬質量表）

下表は、加減速度毎の最大可搬質量と、動作可能な最大速度を表示しています。希望する動作条件を満たす機種をご確認ください。

RCP5W-RA8C リード5

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	80	0.1G	0	0.1G	0	0.1G
70	80		35		56	
95	80		45		40	
(100)	(72)		55		28	
110	60		60		20	
120	48		70		16	
			(75)		(12)	
			80		12	
			95		8	
			100		8	

※ () 内は環境温度が5℃以下の場合の最大値

RCP5W-RA8C リード10

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	48	0.2G	0	0.2G	0	0.2G
120	48		70		32	
160	36		80		26	
190	32		85		22	
(210)	(20)		95		18	
240	8		100		14	
			110		12	
			120		8.5	
			125		8	
			135		6	
			140		5.5	
			150		4	
			160		3	
			(175)		(2)	
			200		1.5	

※ () 内は環境温度が5℃以下の場合の最大値

RCP5W-RA8C リード20

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	24	0.2G	0	0.2G	0	0.2G
192	24		40		4	
216	24		80		4	
240	24		120		4	
285	19		144		4	
335	12.5		160		4	
360	9.5		192		4	
380	8		240		4	
405	6		285		4	
430	4.5		320		2	
480	4		335		2	
			360		1.5	

RCP5W-RA10C リード2.5

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	240	0.01G	0	0.01G	120	0.01G
33.5	240		16		120	
50	240		24		80	
			28		60	
			30		52	
			40		24	
			44		16	
			50		8	

RCP5W-RA10C リード5

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	120	0.02G	0	0.02G	80	0.02G
66	120		16		80	
100	120		20		72	
			32		52	
			36		44	
			44		32	
			46		29.5	
			48		28	
			52		23	
			54		21.5	
			56		20	
			61		16	
			72		10	
			80		7	
			84		5.5	
			100		2	

RCP5W-RA10C リード10

姿勢	水平		姿勢		垂直	
	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)	速度	加速度(G)
0	64	0.04G	0	0.04G	64	0.04G
80	64		27		64	
140	64		30		55	
160	64		36		46	
180	30		42		40	
190	16		60		28	
200	12		84		16	
			96		12	
			112		8	
			121		6	
			130		4.5	

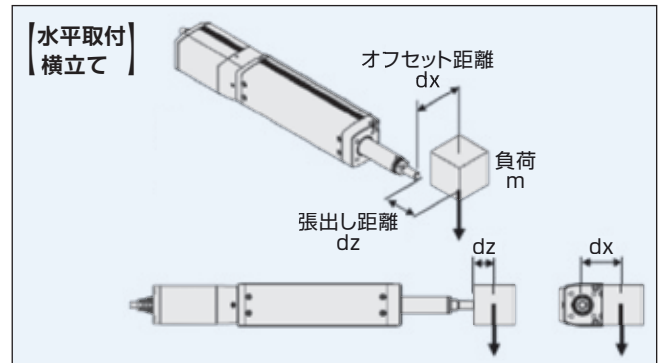
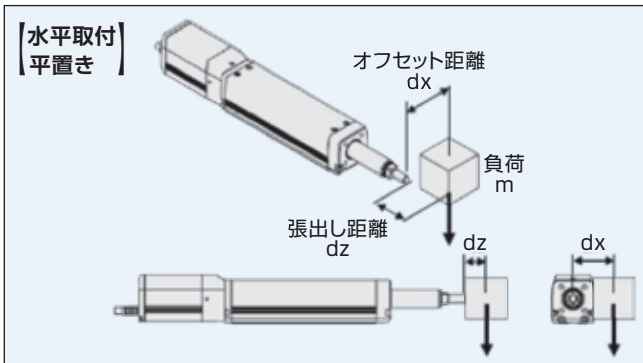
選定の目安 (ラジアルシリンダ許容負荷質量選定資料)

ラジアルシリンダはガイドを内蔵していますので、外付けガイドなしでもロッドに一定の負荷をかけることができます。

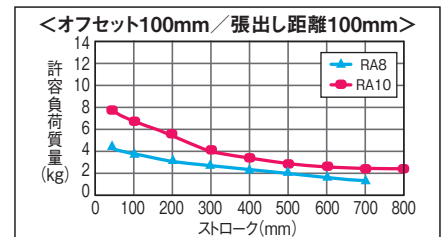
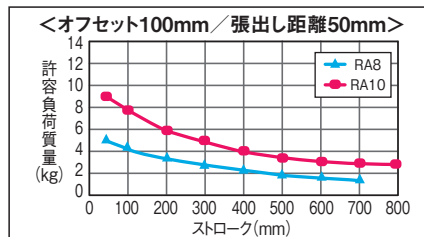
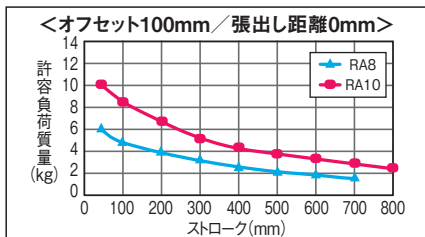
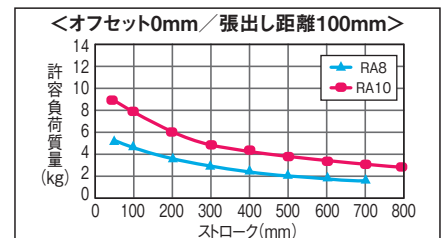
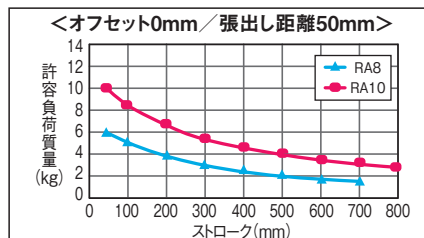
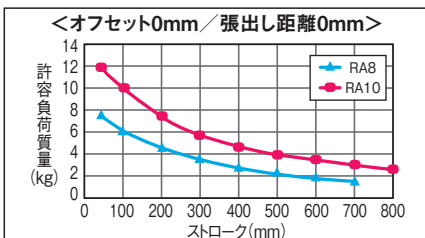
許容可能な負荷質量については、下記のグラフをご参照ください。

尚、動作に必要な条件が許容負荷を超えた場合は、外付けガイドを併用してください。

■水平取付 許容負荷質量



RCP5W-RA8C/RA10C

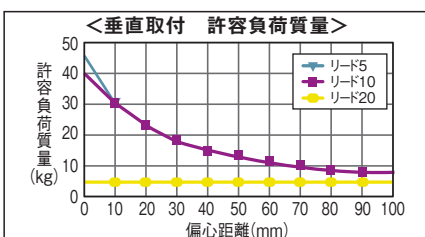


■垂直取付 許容負荷質量

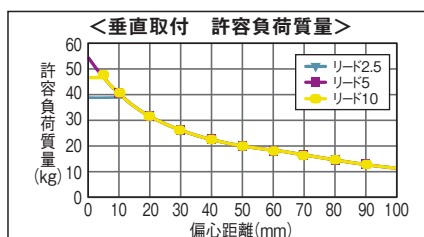
【垂直取付】

許容荷重の算出の条件
 加減速によるモーメントを考慮した、
 ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。
 (RA8C: 加速度0.3G、速度600mm/s)
 (RA10C: 加速度0.04G、速度250mm/s)

RCP5W-RA8C



RCP5W-RA10C



アイエイアイお客様センター “エイト”

安心とは**24時間対応**のことです



(通話料無料)

0800-888-0088

FAX.0800-888-0099

《受付時間》 月～金 24時間(月 7:00AM～金 翌朝7:00AM)
土、日、祝日 8:00AM～5:00PM (年末年始を除く)

(*上記フリーダイヤルがつかない場合は、こちらをご利用ください (通話料無料))
TEL.0120-119-480 FAX.0120-119-486

株式会社アイエイアイ

本 社	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014 東京都港区芝3-24-7 芝エクスージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0002 大阪市北区曽根崎新地2-5-3 堂島TSSビル4F	TEL 06-6457-1171	FAX 06-6457-1185
名古屋営業所	〒460-0008 名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
盛岡営業所	〒020-0062 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ2ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
仙台営業所	〒980-0802 宮城県仙台市青葉区二日町14-15 アミン・グランド二日町4F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953 栃木県宇都宮市東郷郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847 埼玉県熊谷市籠原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
厚木営業所	〒243-0014 厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852 長野県松本市島立943 ハーモネートビル401	TEL 0263-40-3710	FAX 0263-40-3715
甲府営業所	〒400-0031 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
静岡営業所	〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936 静岡県浜松市中区大工町125 大発地所ビルディング7F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
豊田営業所	〒446-0056 愛知県安城市三河安城町1-9-2 第二東祥ビル3F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
金沢営業所	〒920-0024 石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA棟2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
京都営業所	〒612-8401 京都市伏見区深草下川原町22-11 市川ビル3F	TEL 075-646-0757	FAX 075-646-0758
兵庫営業所	〒673-0898 兵庫県明石市樽屋町8-34 大同生命明石ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973 岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611	FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0802 広島市中区本川町2-1-9 日宝本川町ビル5F	TEL 082-532-1750	FAX 082-532-1751
松山営業所	〒790-0905 愛媛県松山市樽味4-9-22 フォーレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013 福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分出張所	〒870-0823 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムⅢ 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0954 熊本中央区神水1-38-33 幸山ビル1F	TEL 096-386-5210	FAX 096-386-5112

IAI America, Inc.

Head Office 2690W. 237th Street, Torrance, CA 90505
Chicago Office 110 East State Parkway, Schaumburg, IL 60173

IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,
Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

ホームページ www.iai-robot.co.jp

当カタログに記載されている内容は、製品改良のため予告なしに変更することがあります。

ロボシリンダ/ROBOCYLINDER/ラジアルシリンダ/RADIAL CYLINDER/パワーコン/パワーコンスカラは株式会社アイエイアイの登録商標です。

IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

825 PhairojKijja Tower 12th Floor, Bangna-Trad RD.,
Bangna, Bangna, Bangkok 10260, Thailand