

EC-RR2

モーター
ストレート

本体幅
20
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

シリーズ	タイプ	リード	ストローク	アクチュエーターケーブル長	電源・I/Oケーブル長	オプション
EC	RR2	H 6mm M 4mm L 2mm	25 25mm 100 100mm (25mmごと) 100 100mm 300 300mm (50mmごと)	下記アクチュエーターケーブル長 価格表参照	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照

CE RoHS 10

ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー[®]

水平 垂直 横立て 天吊り



(注) 上写真はモーター取付方向上側(MOT)です。

- 選定上の注意**
- ストロークによって最高速度が変化します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
 - 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は2-91ページをご確認ください。
 - 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
 - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-307ページをご確認ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCON-EC接続仕様(注1)	NPN/PNP仕様(注2)
25	-	-
50	-	-
75	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

(注1) オプションにて必ず「ACR」を選択してください。
(注2) インターフェイスボックスと変換ケーブルが含まれた価格です。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注3)(注5)	ACR	2-741	-
ブレーキ	B	2-741	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	2-742	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	2-742	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	2-742	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	2-742	-
フット金具	FT	2-748	-
指定グリース塗布仕様	G5	2-752	-
モーター取付方向変更(下側)(注4)	MOB	2-755	-
モーター取付方向変更(左側)(注4)	MOL	2-755	-
モーター取付方向変更(右側)(注4)	MOR	2-755	-
モーター取付方向変更(上側)(注4)	MOT	2-755	-
原点逆仕様	NM	2-758	-
PNP仕様(注3)	PN	2-758	-
電源2系統仕様(注3)	TMD2	2-762	-
バッテリーレス	WA	2-763	-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-763	-
無線通信仕様(注5)	WL	2-763	-
無線軸動対応仕様(注5)	WL2	2-763	-

(注3) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。また、インターフェイスボックスと変換ケーブルは付属しません。
(注4) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。
(注5) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、無線通信仕様(WL)と無線軸動対応仕様(WL2)は選択できません。RCON-EC接続にて無線通信を行う場合(WL)は、別売オプションのインターフェイスボックスと変換ケーブル、電源・I/Oケーブルを手配してください。詳細は2-765ページをご参照ください。無線軸動対応仕様(WL2)の場合は、担当営業までお問い合わせください。

■別売オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
インターフェイスボックス 変換ケーブル	CB-CVN-BJ002	2-765	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (標準コネクターケーブル)	CB-REC-PWBIO□□□-RB	2-777	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (4方向コネクターケーブル)	CB-REC2-PWBIO□□□-RB	2-777	-
RCON-EC接続仕様 電源2系統用 インターフェイスボックス (無線仕様)	ECW-CVNWL-CB-ACR	2-765	-

(注) 電源・I/Oケーブルはロボットケーブルです。
□□□にはケーブル長さをご記入してください。(例: 010=1m)

■アクチュエーターケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~10	6~10m(注6)	-

(注6) インターフェイスボックス経由の接続時は最長9mまでの選択となります。
(注) 電源・I/Oケーブル長との合計が10m以下になるように選択してください。
ロボットケーブルです。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	- (注7)
1~3	1~3m	-
4~5	4~5m	-
6~9	6~9m	-

(注7) 端子台コネクターのみ付属します。オプションRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合は「0」を選択してください。端子台コネクターは付属されません。詳細は2-775ページをご確認ください。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-
S4~S5	4~5m	-
S6~S9	6~9m	-

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目	内容	項目			
		内容	内容	内容	
リード	ボールねじリード(mm)	6	4	2	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1	2	4
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	300	200	100
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	0.325	0.625	1.25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	300	200	100
		最低速度(mm/s)	8	5	3
		定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度(G)	0.3	0.3	0.3
押付け	押付け時最大推力(N)	15	23	47	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	5	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	0.325	0.625	1.25	
ストローク	最小ストローク(mm)	25	25	25	
	最大ストローク(mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ(mm)(25~100ST)	25	25	25	
	ストロークピッチ(mm)(100~300ST)	50	50	50	

■速度・加速度別可搬質量表

■標準グリース仕様 可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	1	0.325	0.325
50	1	0.325	0.325
100	1	0.325	0.325
150	1	0.325	0.325
200	1	0.325	0.325
250	1	0.325	0.325
300	1	0.325	0.325

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	2	0.625	0.625
50	2	0.625	0.625
100	2	0.625	0.625
150	2	0.625	0.625
200	2	0.625	0.625

リード2

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	4	1.25	1.25
25	4	1.25	1.25
50	4	1.25	1.25
75	4	1.25	1.25
100	4	1.25	1.25

環境温度が5℃以下の場合、下記の数値以下で使用してください。

- ・リード6：250mm/s以下
- ・リード4：150mm/s以下
- ・リード2：75mm/s以下

■食品機械用グリース仕様 可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	1	0.325	0.325
50	1	0.325	0.325
100	1	0.325	0.325
150	1	0.325	0.325
200	1	0.325	0.325
250	1	0.325	0.325
300	1	0.325	0.325

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	2	0.625	0.625
50	2	0.625	0.625
100	2	0.625	0.625
150	2	0.5	0.5
200	2	0.5	0.5

リード2

姿勢 速度 (mm/s)	水平		垂直
	加速度(G)		加速度(G)
	0.3	0.3	0.3
0	4	1.25	1.25
25	4	1.25	1.25
50	4	1.25	1.25
75	4	1	1
100	4	1	1

環境温度が15℃以下の場合、下記の数値以下で使用してください。

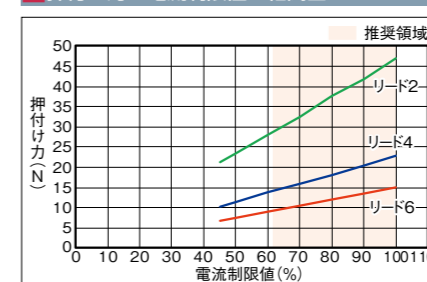
- ・リード6：200mm/s以下
- ・リード4：100mm/s以下
- ・リード2：75mm/s以下

■ストロークと最高速度

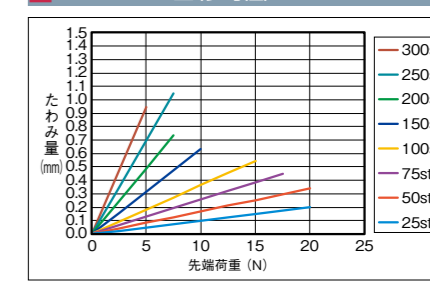
リード (mm)	25~100 (25mmごと)	100~200 (50mmごと)	250 (mm)	300 (mm)
6	300	240	165	165
4	200	160	110	110
2	100	80	55	55

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図

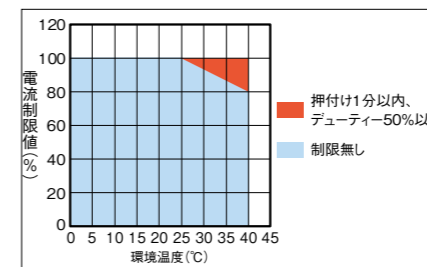


■ロッドたわみ量(参考値)



■押付け動作時の注意

高温環境での高推力押付け動作時は、グラフの制限値内で使用してください。



IAI

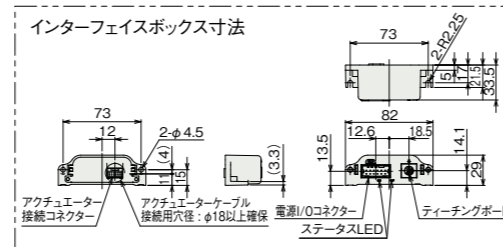
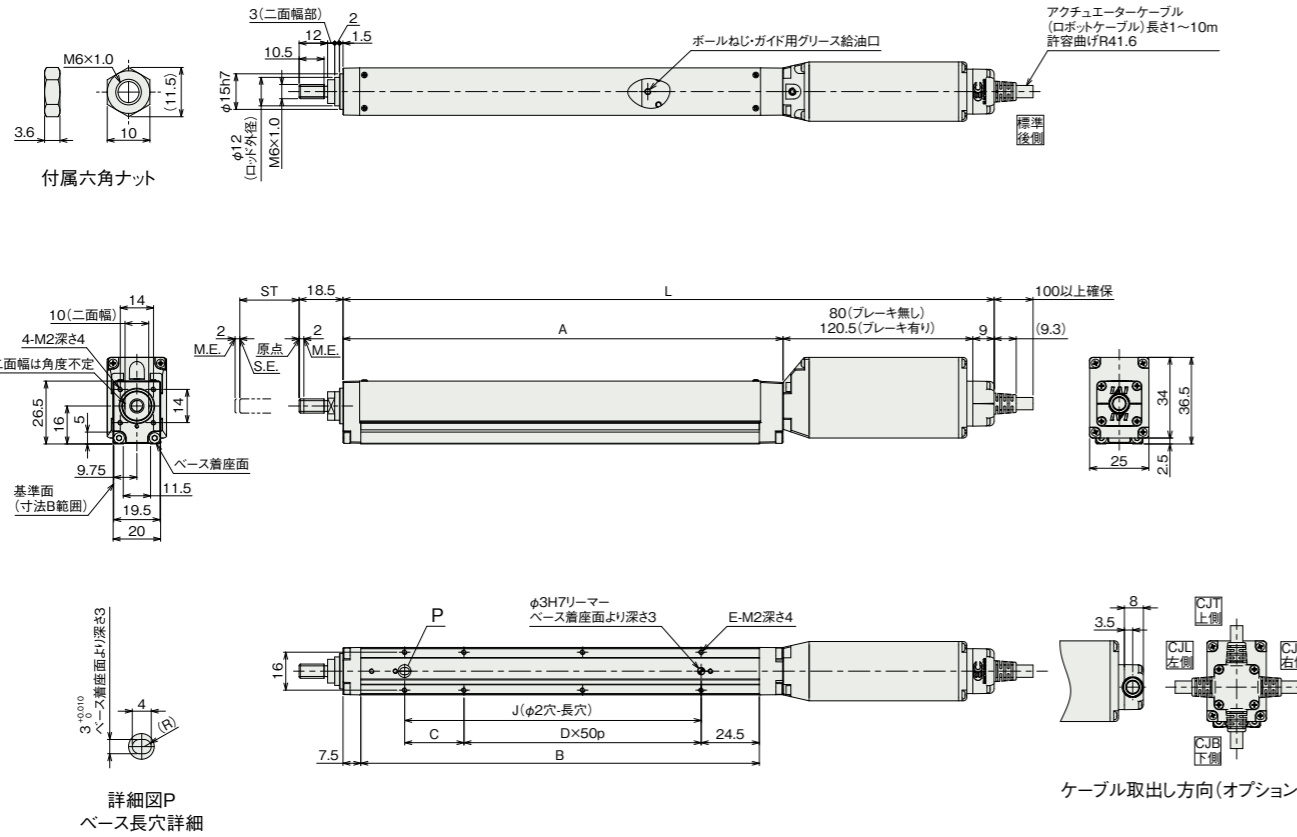
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター取付方向上側(MOT)です。
(注) ケーブルを固定してケーブルの根元部分が動かないようにしてください。
ケーブルの分離と交換が可能です。(ケーブルボックス内コネクター接続)
ケーブル取出し方向(オプション)はケーブルボックスの方向変更で変更することができます。
(注) 二面幅の向きは変更できません。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



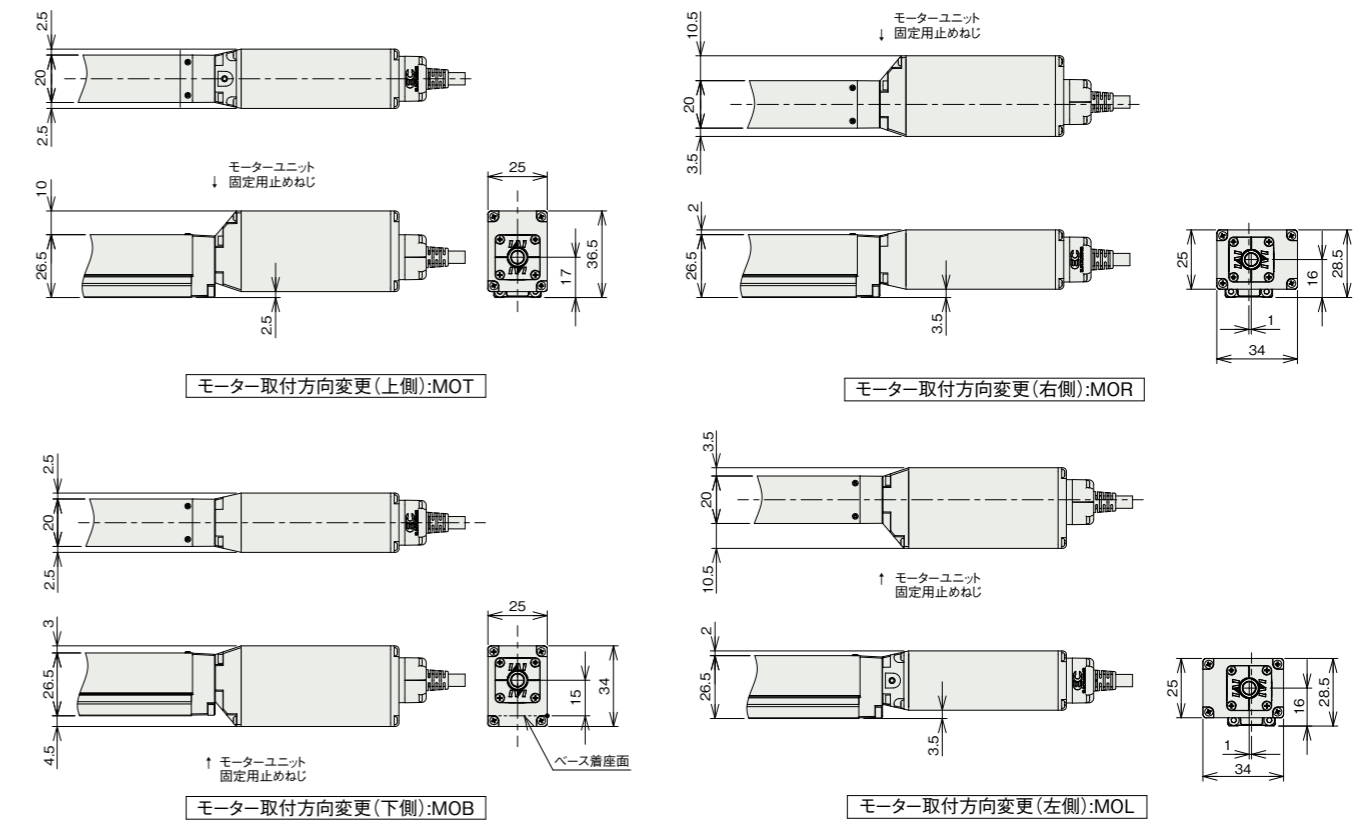
■ストローク別寸法

L	ストローク		25	50	75	100	150	200	250	300
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	199.5	224.5	249.5	274.5	324.5	374.5	424.5
	A	B	110.5	135.5	160.5	185.5	235.5	285.5	335.5	385.5
	C	D	93	118	143	168	218	268	318	368
	E	J	0	25	0	25	25	25	25	25
			1	1	2	2	3	4	5	6
			4	6	6	8	10	12	14	16
			50	75	100	125	175	225	275	325

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		25	50	75	100	150	200	250	300
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	0.31	0.33	0.35	0.38	0.42	0.46	0.51
			0.39	0.41	0.43	0.45	0.50	0.54	0.58	0.63

■モーター取付方向変更(オプション)



■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-769ページをご確認ください。

