

EC-TC3

細小型
モーター
折返し
本体幅
30mm
24V
パルス
モーター

■型式項目

シリーズ	タイプ	リード	ストローク	アクチュエーターケーブル長	電源・I/Oケーブル長	オプション
EC	TC3	H 6mm M 4mm L 2mm	30 30mm 50 50mm	下記アクチュエーターケーブル長 価格表参照	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はテーブル左取付け仕様 (GT4) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	RCON-EC接続仕様 (注1)	NPN/PNP仕様 (注2)
30	-	-
50	-	-

(注1) オプションにて必ず「ACR」を選択してください。
(注2) インターフェイスボックスと変換ケーブルが含まれた価格です。

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注3) (注4)	ACR	2-741	-
ブレーキ	B	2-741	-
ケーブル取出し方向変更 (下側) (注5)	CJB	2-742	-
ケーブル取出し方向変更 (左側) (注5)	CJL	2-742	-
ケーブル取出し方向変更 (右側) (注5)	CJR	2-742	-
ケーブル取出し方向変更 (上側) (注5)	CJT	2-742	-
指定グリース塗布仕様 (注6)	G5	2-752	-
テーブル右取付け (注5) (注7)	GT2	2-752	-
テーブル下取付け (注5) (注7)	GT3	2-752	-
テーブル左取付け (注5) (注7)	GT4	2-752	-
原点逆仕様	NM	2-758	-
PNP仕様 (注3)	PN	2-758	-
スパイラルカバー付き仕様	SRC	2-761	-
電源2系統仕様 (注3)	TMD2	2-762	-
バッテリーレス	WA	2-763	-
アップリチュートエンコーダー仕様	WL	2-763	-
無線通信仕様 (注4)	WL2	2-763	-
無線軸動対応仕様 (注4)	WL2	2-763	-

(注3) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。また、インターフェイスボックスと変換ケーブルは付属しません。
(注4) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、無線通信仕様 (WL) と無線軸動対応仕様 (WL2) は選択できません。RCON-EC接続にて無線通信を行う場合 (WL) は、別売オプションのインターフェイスボックスと変換ケーブル、電源・I/Oケーブルを手配してください。詳細は2-765ページをご参照ください。無線軸動対応仕様 (WL2) の場合は、担当営業までお問い合わせください。
(注5) 以下の組合せを同時に選択することはできません。
GT2とCJL、GT3とCJT、GT4とCJR
(注6) 使用周囲温度が10℃未満の場合、指定グリース塗布仕様 (G5) は選択できません。
(注7) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-315ページをご確認ください。
- テーブル取付け方向は、オプション価格表よりオプション記号を必ず選択してください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向50mm以下です。張出し負荷長については2-109ページの説明をご確認ください。

■別売オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
インターフェイスボックス 変換ケーブル	CB-CVN-BJ002	2-765	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (標準コネクタケーブル)	CB-REC-PWBIO□□□-RB	2-777	-
RCON-EC接続仕様 電源・I/Oケーブル (4方向コネクタケーブル)	CB-REC2-PWBIO□□□-RB	2-777	-
RCON-EC接続仕様 電源2系統用 インターフェイスボックス (無線仕様)	ECW-CVNW-L-CB-ACR	2-765	-

(注) 電源・I/Oケーブルはロボットケーブルです。
□□□にはケーブル長さを記入してください。(例：010=1m)

■アクチュエーターケーブル長価格表 (標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	標準価格
1 ~ 3	1 ~ 3m	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-
6 ~ 10	6 ~ 10m (注8)	-

(注8) インターフェイスボックス経由の接続時は最長9mまでの選択となります。
(注) 電源・I/Oケーブル長との合計が10m以下になるように選択してください。
(注) ロボットケーブルです。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	- (注9)
0	ケーブル無し	-	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 9	6 ~ 9m	-	-

(注9) 端子台コネクタのみ付属します。オプションRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合は「0」を選択してください。端子台コネクタは付属されません。詳細は2-775ページをご確認ください。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	-
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S9	6 ~ 9m	-	-

(注) ロボットケーブルです。

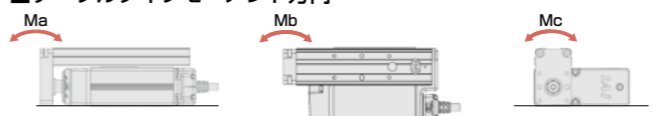
■メインスペック

項目	内容		
	項目	内容	内容
リード	ボールねじリード (mm)	6	4
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	300
水平	最低速度 (mm/s)	8	5
	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
	最高加減速度 (G)	0.3	0.3
垂直	最大可搬質量 (kg)	0.5	1
	最高速度 (mm/s)	200	150
	最低速度 (mm/s)	8	5
押付け	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
	最高加減速度 (G)	0.3	0.3
	最大可搬質量 (kg)	0.5	1
ブレーキ	最大可搬質量 (kg)	0.5	1
	最高速度 (mm/s)	14	21
	最低速度 (mm/s)	20	5
ストローク	無励磁動作電磁ブレーキ	20	5
	ブレーキ仕様	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5
	最小ストローク (mm)	30	30
ストローク	最大ストローク (mm)	50	50
	最大ストロークピッチ (mm)	20	20
	ストロークピッチ (mm)	20	20

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
静的許容モーメント	Ma: 1.81 N・m Mb: 2.58 N・m Mc: 4.34 N・m
動的許容モーメント (注10)	Ma: 0.509 N・m Mb: 0.728 N・m Mc: 1.22 N・m
走行寿命	5000km
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□20) (電源容量: 最大1.25A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアップリチュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ (納期照会) に記載

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

■テーブルタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

■標準グリース仕様 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード6

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	1.5	0.5	
50	1.5	0.5	
100	1.5	0.5	
150	1.5	0.2	
200	1.5	0.2	
250	1		
300	0.2		

リード4

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	3	1	
50	3	1	
100	3	0.5	
150	1	0.2	
200	0.5		

リード2

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	6	2	
25	6	2	
50	4	1	
75	0.5	0.5	

使用周囲温度が5℃以下の場合、下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード6：200mm/s以下
- ・リード4：150mm/s以下
- ・リード2：50mm/s以下

■食品機械用グリース仕様 可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード6

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	1.5	0.5	
50	1.5	0.5	
100	1.5	0.5	
150	1.5	0.2	
200	1		

リード4

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	3	1	
50	3	1	
100	3	0.3	

リード2

姿勢	水平		垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	
0	6	2	
25	6	2	
50	1.5	0.5	
75	0.5		

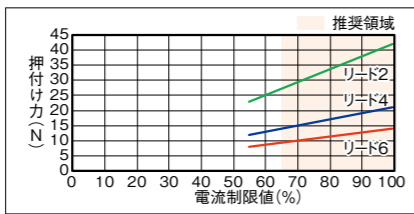
使用周囲温度は10℃以上で使用してください。

■ストロークと最高速度

リード (mm)	30 (mm)	50 (mm)
6	300<200>	
4	200<150>	
2	75	

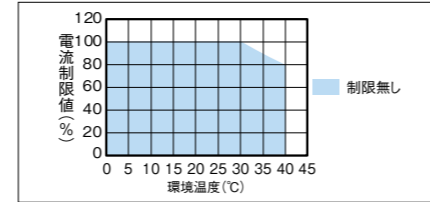
(注) < >内は垂直使用の場合です。 (単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■押付け動作時の注意点

高温環境での高推力押付け動作時は、グラフの制限値内で使用してください。

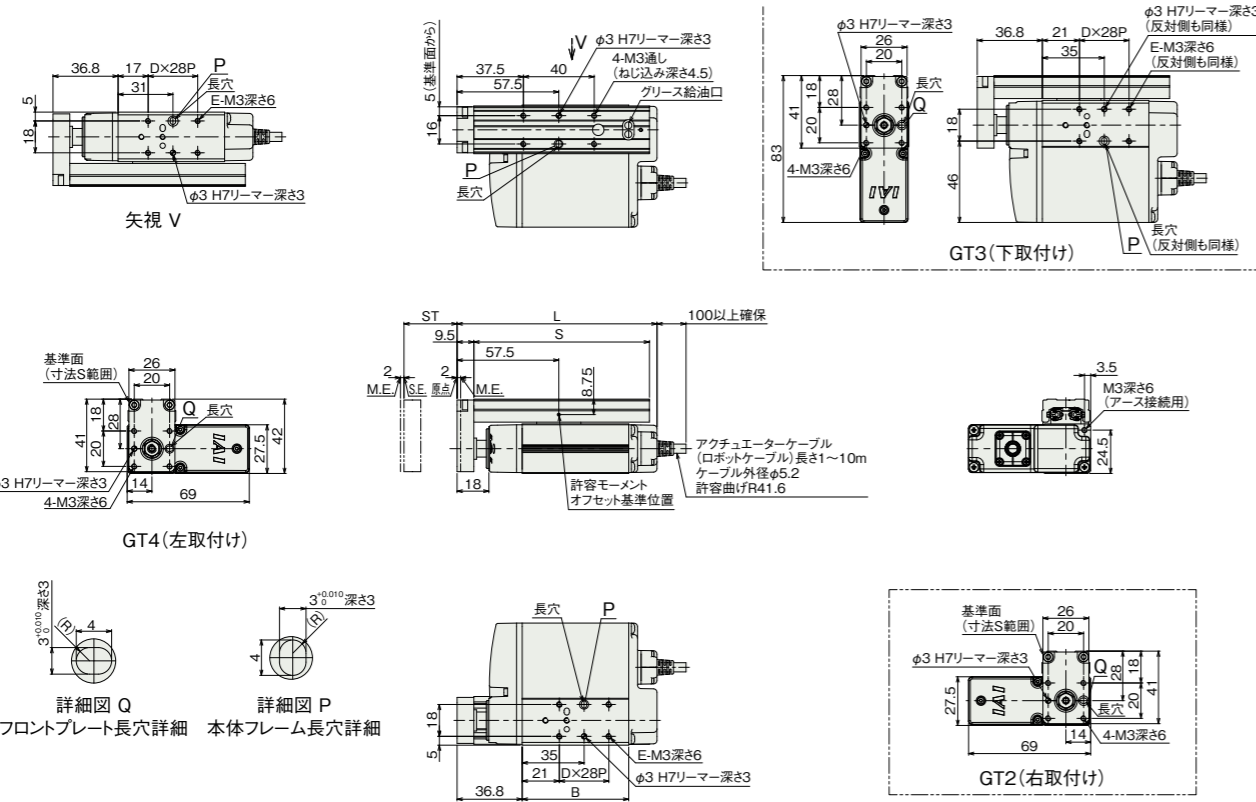


■寸法図

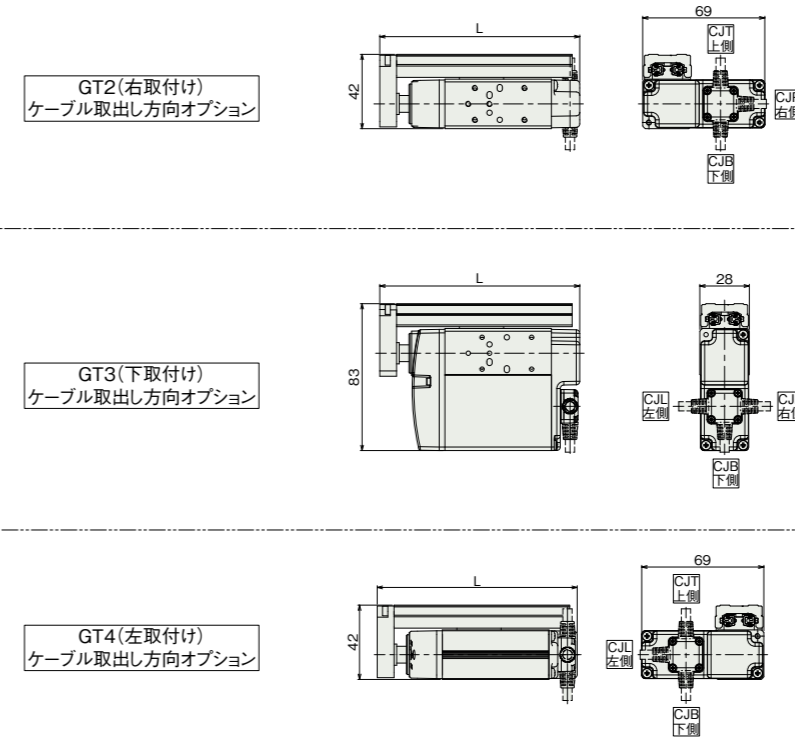
(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) ケーブルを固定してケーブルの根元部分が動かないようにしてください。
ケーブルの分離と交換が可能です。(ケーブルボックス内コネクタ接続)
アクチュエーターケーブルの標準取出し方向は背面となります。
ケーブル取出し方向(オプション)はケーブルボックスの方向変更で変更することができます。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp 2次元CAD 3次元CAD

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ケーブル取出し方向オプション(オプション)



■ストローク別寸法

ストローク		30	50
L	ブレーキ無し	113	133
	ブレーキ有り	158	158
B	ブレーキ無し	60.2	80.2
	ブレーキ有り	105.2	105.2
D	ブレーキ無し	1	1
	ブレーキ有り	2	2
E	ブレーキ無し	4	4
	ブレーキ有り	6	6
S		99.2	119.2

■ストローク別質量

ストローク		30	50
質量 (kg)	ブレーキ無し	0.46	0.52
	ブレーキ有り	0.63	0.65

■適用コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-769ページをご確認ください。