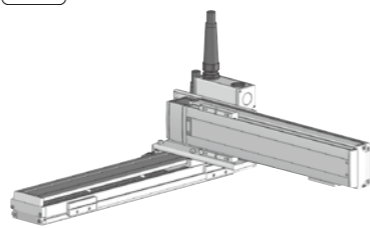


# ICSB2-BA□H ICSPB2-BA□H



## ■型式項目

シリーズ	ICSB2標準2軸仕様 ICSPB2高精度2軸仕様	タイプ	ICSB2標準2軸仕様 ICSPB2高精度2軸仕様	エンコーダ種類	WA: バッテリーレスアプ WA: バッテリーレスアプ	X軸ストローク	100mm 100mm 900mm (70・700mm) (50mm毎)	オプション	下記 オプション表	Y軸ストローク	100mm 100mm 400mm (50mm毎)	オプション	下記 オプション表	適応コントローラ	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長	3L: 3m 5L: 5m L: 長さ指定	ケーブル配線	下記型式内 記号説明	Z軸ケーブル配線	(オプション)
------	------------------------------	-----	------------------------------	---------	--------------------------------	---------	--	-------	--------------	---------	------------------------------------	-------	--------------	----------	--	-------	-----------------------------	--------	---------------	----------	---------

- POINT**  
選定上の注意
- 型式項目のストローク欄は型式中ではcm(センチメートル)表記となります。
  - ケーブル長はX軸コネクタボックスから(ケーブルベア仕様の場合はX軸のアクチュエーターケーブルから)コントローラまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長15mまで対応可能です。
  - ストロークが長くなると最高速度は低下しますのでご注意ください。
  - 定格加速度は0.4Gです。加速度を上げると可搬質量は低下します。
  - 型式項目のX軸ストローク欄は、自立ケーブル仕様の場合は最大700mmになります。
  - 【 】内は高精度仕様の型式の場合です。

## 型式内容

XY組合せ方向(注1)	型式
1	ICSB2 [ICSPB2]-BA1H-①-②-③-④-⑤-T2-⑥-⑦-⑧
2	ICSB2 [ICSPB2]-BA2H-①-②-③-④-⑤-T2-⑥-⑦-⑧
3	ICSB2 [ICSPB2]-BA3H-①-②-③-④-⑤-T2-⑥-⑦-⑧
4	ICSB2 [ICSPB2]-BA4H-①-②-③-④-⑤-T2-⑥-⑦-⑧

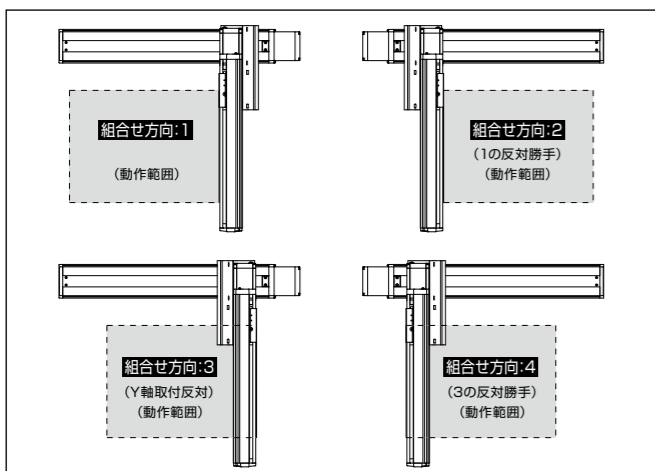
(注1) XY組合せ方向は下図を参照ください。上記型式の①～⑧の内容は下表をご参照ください。

## ■型式内記号説明

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	WA: バッテリーレスアプ 10: 100mm
②	X軸ストローク(注2)	90: 900mm (70: 700mm) オプション表参照
③	X軸オプション	10: 100mm
④	Y軸ストローク	40: 400mm オプション表参照
⑤	Y軸オプション	3L: 3m 5L: 5m □L: □m
⑥	ケーブル長	SC: 自立ケーブル CT: ケーブルベア
⑦	Y軸ケーブル配線	CT: ケーブルベア
⑧	Z軸ケーブル配線(オプション)(注3)	CT: ケーブルベア

(注2) 自立ケーブル仕様はX軸の最大ストロークが700mmになります。  
(注3) 型式項目のZ軸ケーブル配線は必要な場合のみご記入ください。Y軸ケーブル配線が「CT」の場合のみ選択が可能です。外観寸法は、4-26をご参照ください。

## XY組合せ方向



## 構成軸

軸名称	型式	参照頁
X軸	ISB [ISPB]-SXM-①-60-16-②-T2-⑨-③	2-341
Y軸	ISB [ISPB]-SXM-①-60-16-④-T2-⑨-⑤	2-341

(注) 上記型式の①～⑤は上表の型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。  
(注) 上記型式の⑨にはケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は4-25ページをご参照ください。

## ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

	100~400	450~600	650~700	750~800	850~900
X軸	960				
Y軸		655	515	415	

## 加速度別可搬質量

表内の単位はkgです。

加速度(注4)	Y軸ストローク							
	100	150	200	250	300	350	400	
0.2	6.1	5.8	5.5	5.3	5.0	4.7	4.5	
0.3	6.1	5.8	5.5	5.3	5.0	4.7	4.5	
0.4	6.1	5.8	5.5	5.3	5.0	4.7	4.5	
0.5	3.4	3.1	2.8	2.6	2.3	2.0	1.8	
0.6	1.6	1.3	1.0	0.8	0.5	-	-	
0.7	0.7	0.4	-	-	-	-	-	
0.8	-	-	-	-	-	-	-	
0.9	-	-	-	-	-	-	-	
1	-	-	-	-	-	-	-	
1.1	-	-	-	-	-	-	-	
1.2	-	-	-	-	-	-	-	

(注4) 可搬質量はX軸、Y軸共に表の加速度で動作した場合です。

## オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取出し方向(注5)	4-25、4-534	
AQシール(標準装備)	AQ	4-533
ブレーキ(注6)	B	4-533
クリープセンサー(注7)	C/CL	4-533
原点リミットスイッチ(注7)	L/L	4-535
原点逆仕様	NM	4-535
ボール保持機構付ガイド(注8)	RT	4-536

(注5) X軸ケーブル取出し方向を通常設定以外の方向にする場合は、取出し方向の記号を入力する必要があります。各軸のケーブル取出し方向は4-25ページをご参照ください。  
(注6) X軸、Y軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。  
(注7) クリープセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付位置が異なりますが、型式中の記入は、取付位置に関わらずクリープセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は4-25ページをご参照ください。  
(注8) 高精度仕様は選択できません。

## 共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10 [転造C5相当]
繰返し位置決め精度	±0.01mm [±0.005mm]
ロストモーション	0.05mm [0.02mm]以下
ガイド	ベース一体型
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	60W/16mm
Y軸モーター出力/リード	60W/16mm

## 適応コントローラ

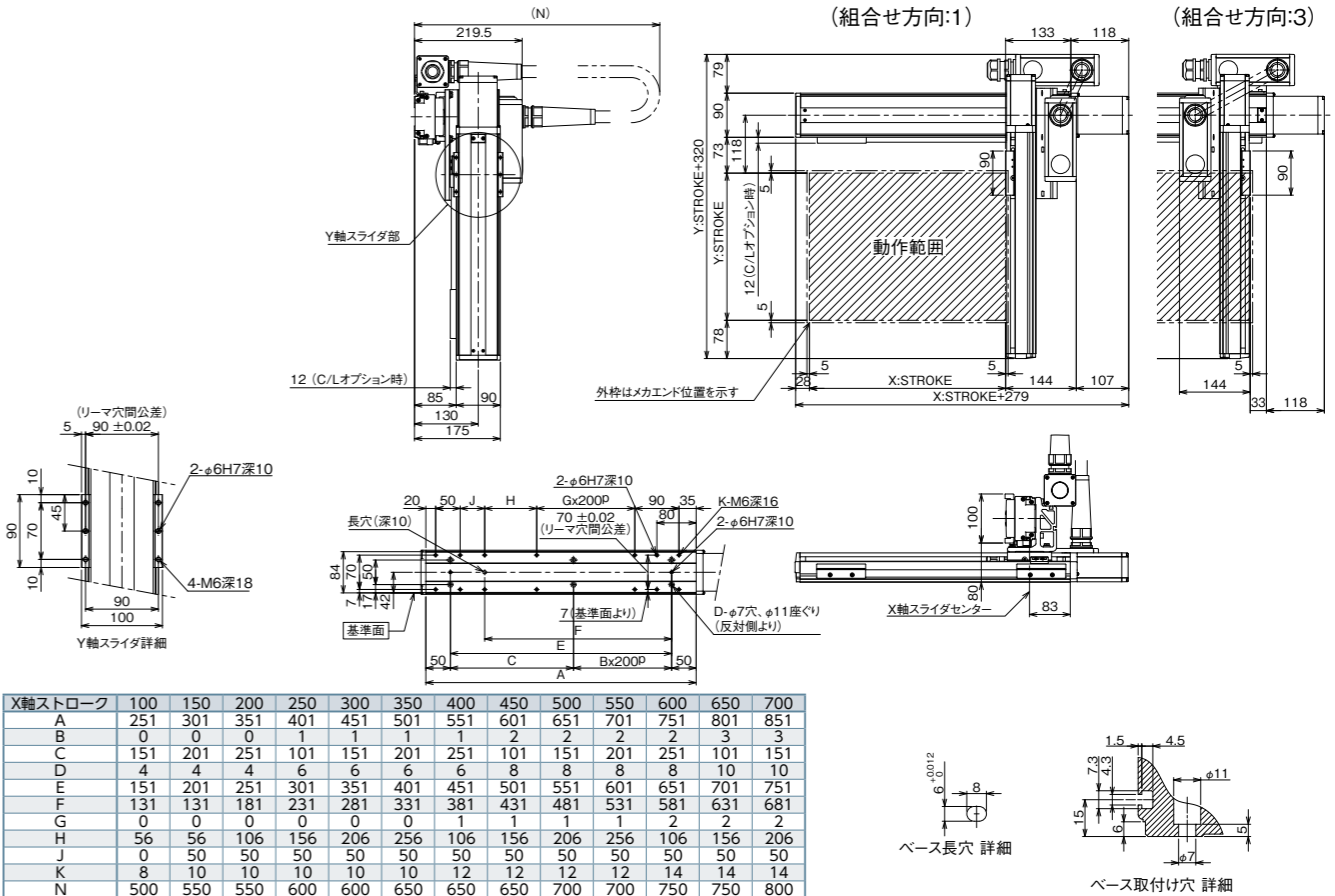
各コントローラのページをご参照ください。(7-4ページ) なお、コントローラは、別途販売となります。

## 寸法図

### ■ICSB2 [ICSPB2]-BA□H-SC(自立ケーブル仕様)

(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



### ■ICSB2 [ICSPB2]-BA□H-CT(ケーブルベア仕様)

※1 ケーブルベアは上方25mmまで影らむ可能性が有ります。  
(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

