

# RCA2-SA3R

簡易防塵  
モーター折返し  
本体幅 30mm  
24V ACサーボモーター

■型式項目

**RCA2 - SA3R - I - 10**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I  インクリメンタル	モーター種類 10 サーボモーター 10W	リード 6 6mm 4 4mm 2 2mm	ストローク 50 ? 50mm 300 300mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ A1 ASEL A3 ACON-CYB/PLB/POB MCON A5 ACON-CB/CGB A6 RCON	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	------------------------	-----------------------------	--------------------------------	--	---	---	---------------------------



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

省電力対応

- POINT**  
選定上の注意
- 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2 と垂直使用は 0.2G) で動作させた時の値で、加速度の上限となります。
  - 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-448 ページをご確認ください。
  - 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I」になります。
  - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 100mm 以下です。張出し負荷長は 1-104 ページの図をご確認ください。
  - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-379 ページをご確認ください。

## アクチュエータースペック

### リードと可搬質量

型式	モーター出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCA2-SA3R-I-10-6-①-②-③-④	10	6	1	0.5	28	50~300 (50mm毎)
RCA2-SA3R-I-10-4-①-②-③-④		4	2	1	43	
RCA2-SA3R-I-10-2-①-②-③-④		2	3	1.5	85	

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラ ③ ケーブル長 ④ オプション

### ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度 (mm/s)
6	50~300 (50mm毎)	300
4		200
2		100

(単位はmm/s)

### ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー付き (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

### オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-1073	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	2-1074	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	2-1074	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	2-1074	-
省電力対応	LA	2-1084	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	2-1084	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	2-1084	-
カバー無し	NCO	2-1085	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

### ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	A1	A3	A5	A6
標準タイプ	P (1m)	-	-	-	-
	S (3m)	-	-	-	-
	M (5m)	-	-	-	-
	X06 (6m) ~ X10 (10m)	-	-	-	-
長さ指定	X11 (11m) ~ X15 (15m)	-	-	-	-
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	-	-	-	-
	R01 (1m) ~ R03 (3m)	-	-	-	-
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R06 (6m) ~ R10 (10m)	-	-	-	-
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	-	-	-	-
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	-	-	-	-
		-	-	-	-

(注) A1、A3、A5はロボットケーブルです。

### アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 専用アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma: 5.0N・m Mb: 7.1N・m Mc: 7.9N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 2.67N・m Mb: 3.82N・m Mc: 4.27N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

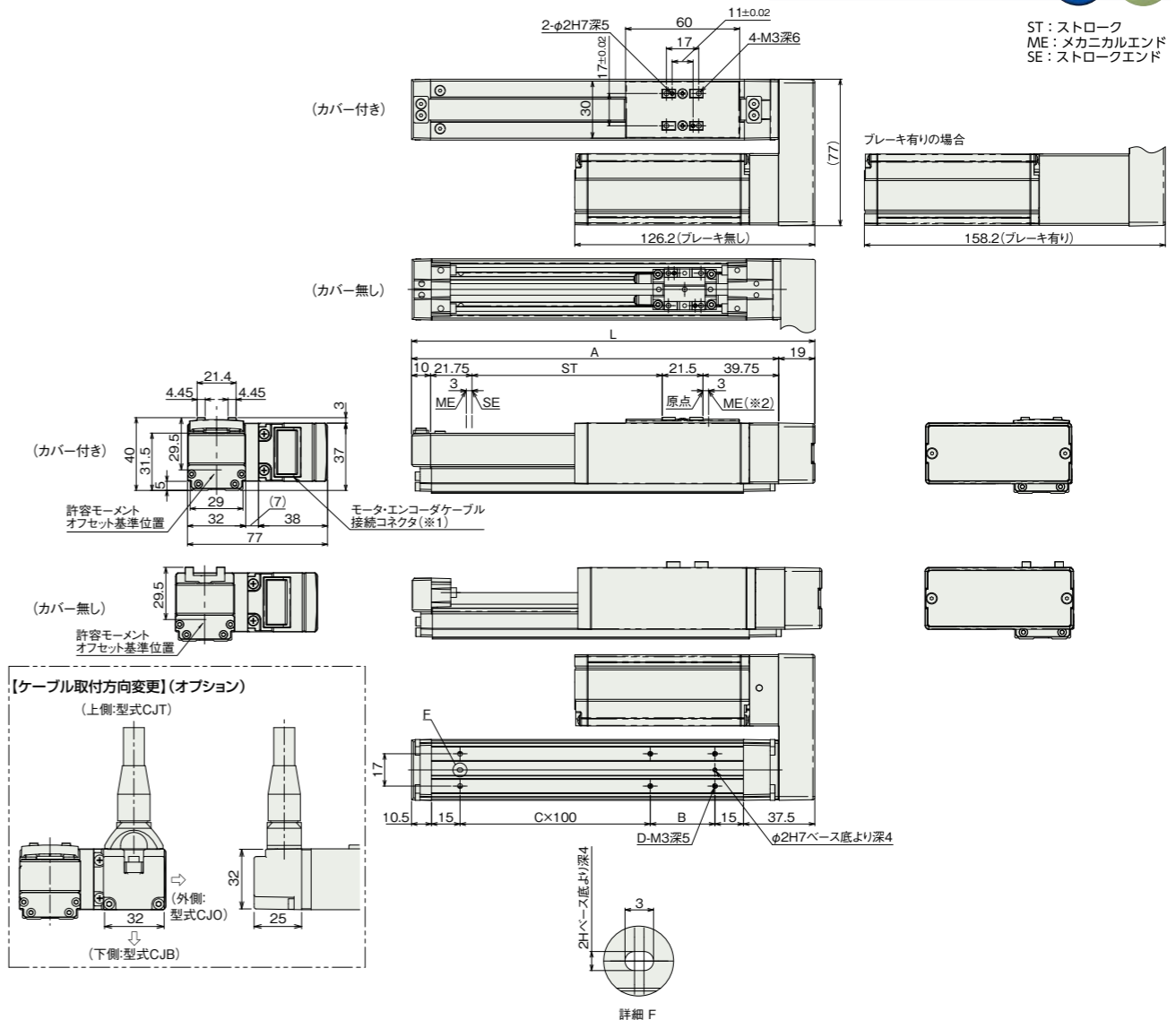
(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付状態によって異なります。1-360ページにて走行寿命をご確認ください。

## 寸法図

※1 モーター・エンコーダケーブルは一体型ケーブルとなります。ケーブルの詳細は1-293ページをご参照ください。  
※2 原点復帰後はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD  
3次元 CAD



### ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	162	212	262	312	362	412
A	143	193	243	293	343	393
B	84	34	84	34	84	34
C	0	1	1	2	2	3
D	4	6	6	8	8	10
質量 (kg)	カバー付き	0.7	0.7	0.8	0.9	1.0
	カバー無し	0.6	0.7	0.7	0.8	0.9

(注) ブレーキ有りは質量が0.2kgアップします。

### 適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数 (ネットワーク仕様は768)	標準価格	参照ページ	
				ボジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT				SSN
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512	-	6-85
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	6-97
ASEL-CS		2		●	-	●	●	-	●	-	-	-	-	●	-	-	-	1500	-	6-181
MCON-C/CG		8		-	-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	256	-	6-37
MCON-LC/LCG		6		-	-	●	●	-	●	●	-	●	●	●	●	-	-	256	-	6-37
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	128	-	RCON リーフレット

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。

