

RCP3-SA3R

簡易防塵
モーター折返し
本体幅 30mm
24Vパルスモーター

■型式項目

RCP3 - SA3R - I - 28P

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I1 インクリメンタル	モーター種類 28P パルスモーター 28□サイズ	リード 6 4mm 2mm	ストローク 50 300 50mm 300mm (50mmピッチ毎設定)	適応コントローラ P1 PSEL P3 PCON MCON MSEL P5 RCON	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X □ 長さ指定 R □ ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	---------------------------	------------------------------------	------------------------	---	---	---	---------------------------



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	カバー有り (標準)	カバー無し (オプション)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-1073	-
ケーブル取出方向変更 (上側)	CJT	2-1074	-
ケーブル取出方向変更 (外側)	CJO	2-1074	-
ケーブル取出方向変更 (下側)	CJB	2-1074	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	2-1082	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	2-1084	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	2-1084	-
カバー無し	NCO	2-1085	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P1	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

(注) P1、P3はロボットケーブルです。

- POINT**
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-427ページをご確認ください。
 - 簡易アプソで使用される場合も型式項目のエンコーダ種類欄は「I1」になります。
 - 垂直、天吊り姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-379ページをご参照ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 100mm以下です。張出し負荷長は1-104ページの図をご確認ください。

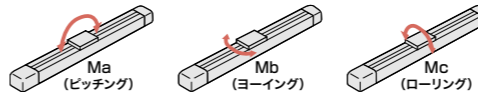
メインスペック

項目	内容	内容			
		6	4	2	
リード	ボールねじリード (mm)	6	4	2	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	2	3
		最高速度 (mm/s)	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	8	5	3
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2
水平	最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.2	
	可搬質量	0.5	1	1.5	
	最高速度 (mm/s)	300	200	100	
	最低速度 (mm/s)	8	5	3	
垂直	定格加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	
	最高加減速度 (G)	0.2	0.2	0.2	
	押付け時最大推力 (N)	30	45	90	
	押付け時最高速度 (mm/s)	20	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力 (kgf)	0.5	1	1.5	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	300	300	300	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 5N・m
	Mb: 7N・m
	Mc: 7N・m
動的許容モーメント (注2)	Ma: 2N・m
	Mb: 3N・m
	Mc: 4N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	インクリメンタル
エンコーダパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-360ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード6

姿勢	水平		垂直
	加速度 (G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.2	
300	1	0.5	

リード4

姿勢	水平		垂直
	加速度 (G)		
速度 (mm/s)	0.3	0.2	
200	2	1	

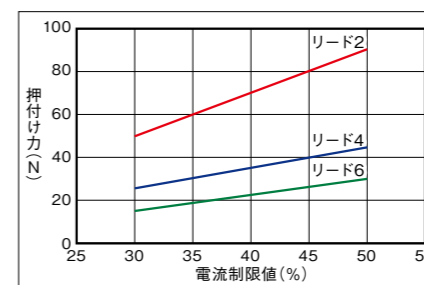
リード2

姿勢	水平		垂直
	加速度 (G)		
速度 (mm/s)	0.2	0.2	
100	3	1.5	

ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	50~300 (50mm毎)	(単位はmm/s)
6	300	
4	200	
2	100	

押付け力と電流制限値の相関図



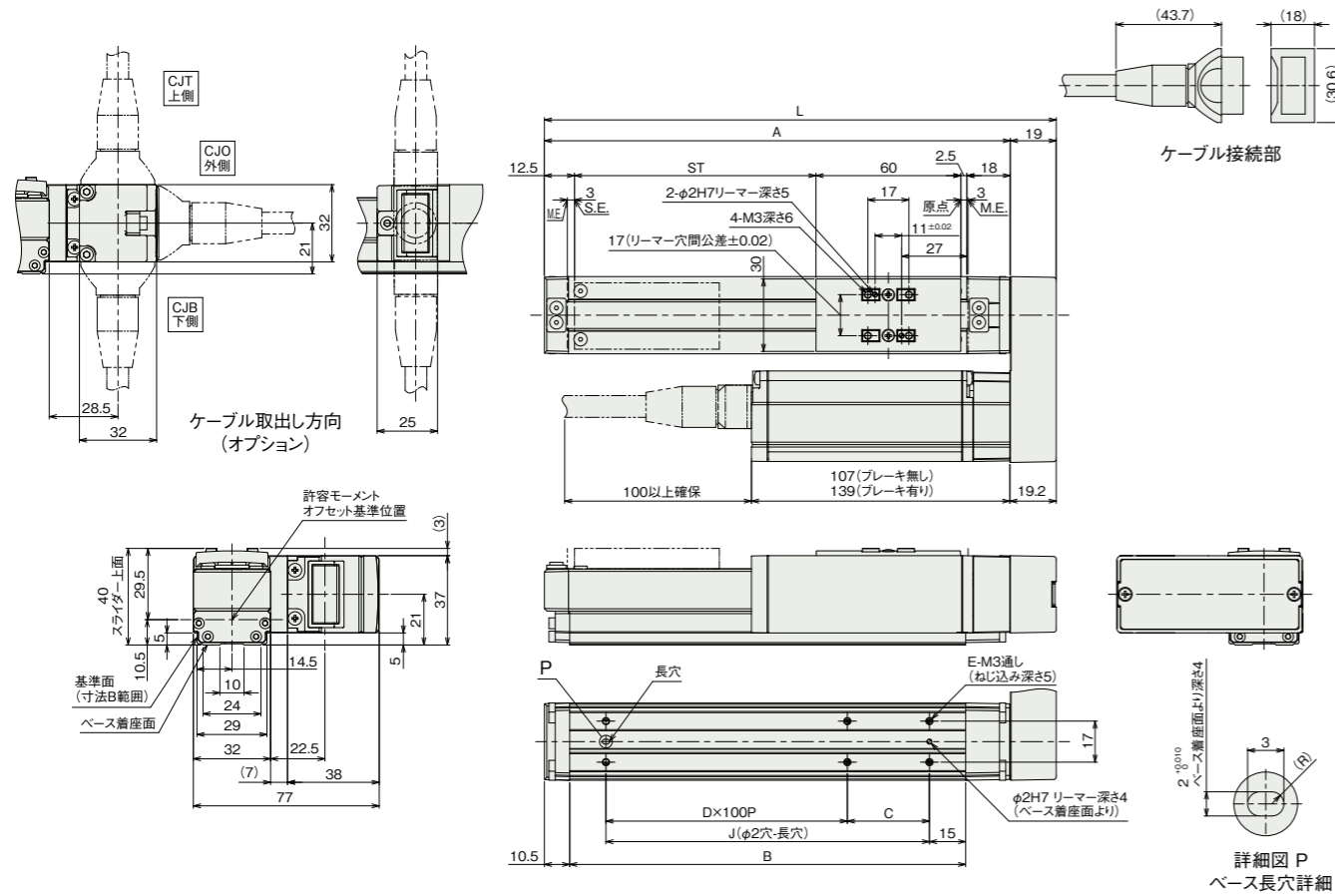
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



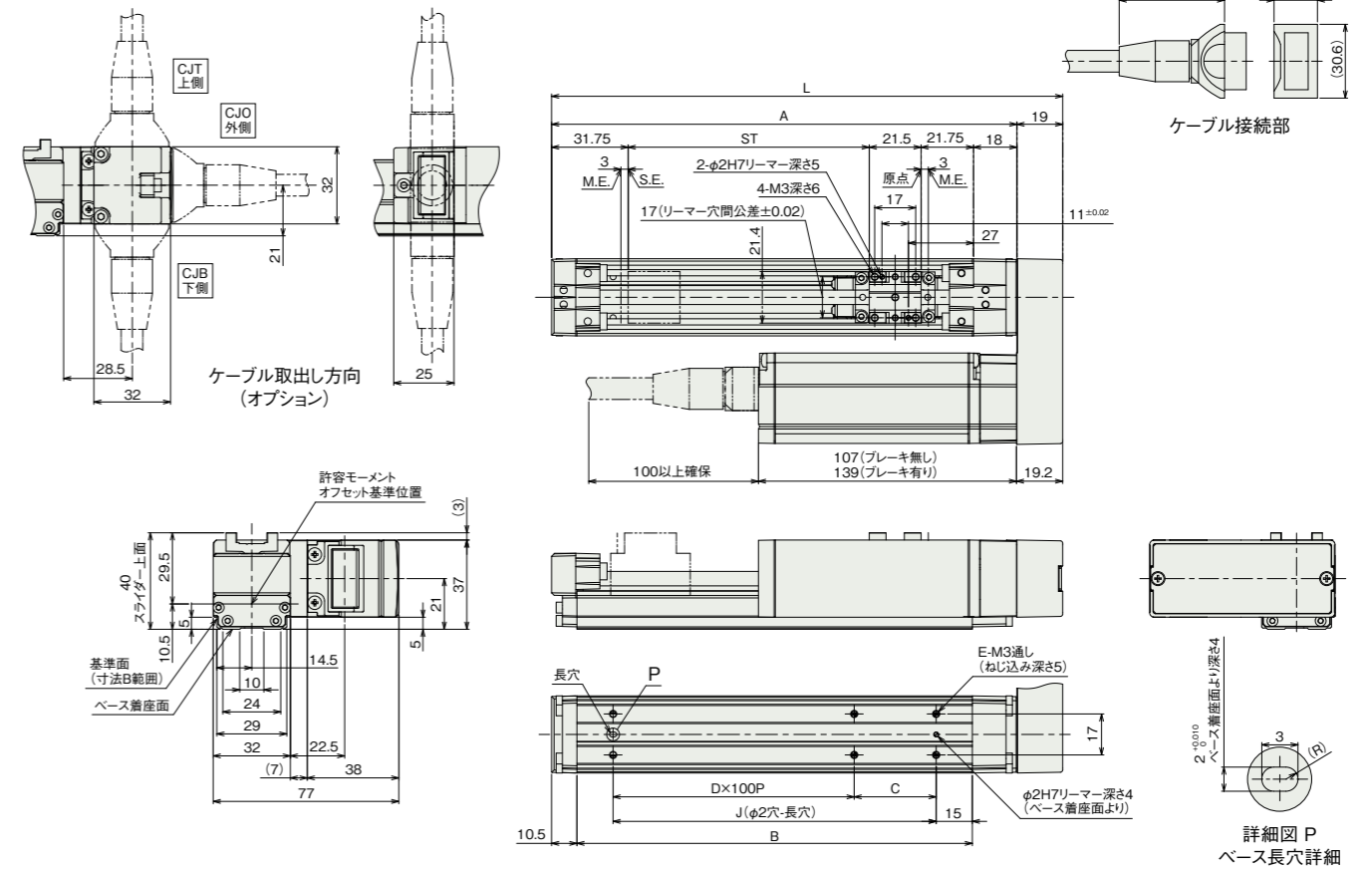
■カバー有り

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-291ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■カバー無し

(注) 接続コネクタにモーター・エンコーダケーブル(一体型)を接続します。ケーブルの詳細は1-291ページをご参照ください。
(注) 原点復帰後はスライダがM.E.まで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	162	212	262	312	362	412
A	143	193	243	293	343	393
B	114	164	214	264	314	364
C	84	34	84	34	84	34
D	0	1	1	2	2	3
E	4	6	6	8	8	10
J	84	134	184	234	284	334

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
カバー有り(ブレーキ無し)	0.8	0.8	0.9	1	1	1.1
カバー有り(ブレーキ有り)	1	1	1.1	1.2	1.2	1.3
カバー無し(ブレーキ無し)	0.7	0.8	0.8	0.9	0.9	1
カバー無し(ブレーキ有り)	0.9	1	1	1.1	1.1	1.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	ポジショナー	パルス列	プログラム	制御方法											最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN				ECM
MCON-C/CG		8	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	256	-	6-37
MCON-LC/LCG		6	DC24V	-	-	●	●	●	-	●	●	-	-	●	●	-	-	256	-	6-37	
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	●	-	-	●	●	-	-	30000	-	6-203	
PCON-CB/CGB		1	DC24V	※選択	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-59	
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	6-75	
RCON		16	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	128	-	RCON リーフレット	
PSEL-CS		2		●	-	●	●	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	1500	-	6-171	

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。

