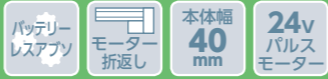
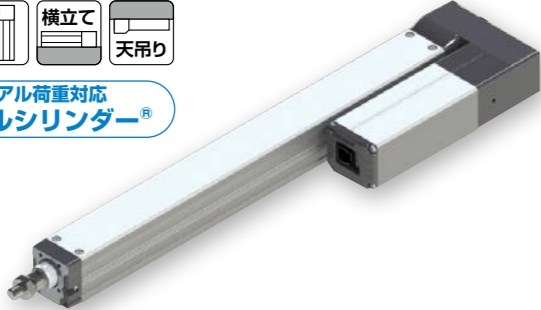


RCP5-RA4R

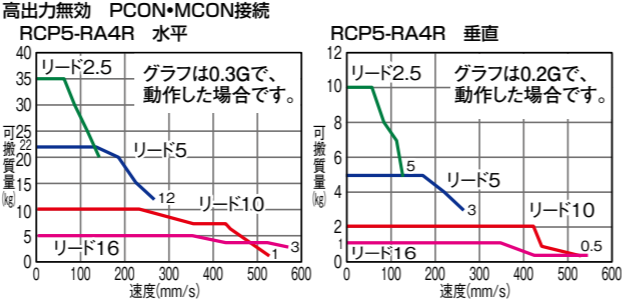
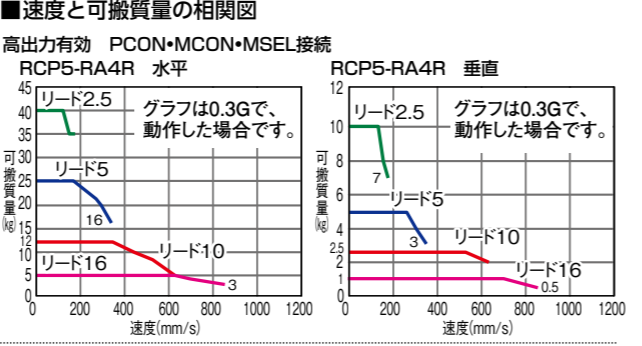


■型式項目		RCP5 - RA4R - WA - 35P		-		-		-		-		-		-		-		-	
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	対応コントローラ	ケーブル長	オプション											
WA	バッテリーレスアプソ	35P	パルスモーター 35□サイズ	16 10 5 2.5	16mm 10mm 5mm 2.5mm	P3 PCON MCON MSEL P5 RCON	N P S M X R	無し 1m 3m 5m 長さ指定 ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照										



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

- POINT**
※ 規定上の注意
- (1) 「アクチュエータスペック」の可搬質量は最大値を表記していますが、加速度によって変化します。詳細は総合カタログ2017・1-447ページの「速度・加速度別可搬質量表/RCP5シリーズ」をご参照ください。
 - (2) 押付け動作については総合カタログ2017・1-387ページをご参照ください。
 - (3) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。許可能な負荷質量については総合カタログ2017・1-475ページをご参照ください。
 - (4) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-379ページをご参照ください。



アクチュエータスペック

■リードと可搬質量

型式	リード (mm)	接続コントローラ	最大可搬質量		最大押付力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCP5-RA4R-WA-35P-16-①-P3-②-③	16		5	1	48	60~410 (50mm毎)
RCP5-RA4R-WA-35P-10-①-P3-②-③	10		12	2.5	77	
RCP5-RA4R-WA-35P-5-①-P3-②-③	5		25	5	155	
RCP5-RA4R-WA-35P-2.5-①-P3-②-③	2.5		40	10	310	

記号説明 ① ストローク ② ケーブル長 ③ オプション

■ストロークと最高速度

リード (mm)	接続コントローラ	60~360 (50mm毎)		410 (mm)
		高出力有効	840	560
16	高出力無効	610	525	340
10	高出力有効	350	260	170
5	高出力無効	175	130	
2.5	高出力有効			
	高出力無効			

(単位はmm/s)

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
60	-	260	-
110	-	310	-
160	-	360	-
210	-	410	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
		標準タイプ	P(1m) S(3m) M(5m)
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-1073	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	2-1074	-
ケーブル取出し方向変更(外側)	CJO	2-1074	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	2-1074	-
フランジ金具(注1)	FL	2-1075	-
先端アダプター(フランジ)(注1)	FFA	2-1075	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	2-1085	-
先端アダプター(キー溝)	KFA	2-1083	-
モーター左折返し仕様(注2)	ML	2-1084	-
モーター右折返し仕様(注2)	MR	2-1084	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-

(注1) ロッド取付オプションは一部ストロークで選択できません。また短いストロークにおいては周辺物と干渉する恐れがありますのでご注意ください。詳細は総合カタログ2017・2-617、2-621ページをご確認ください。

(注2) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。

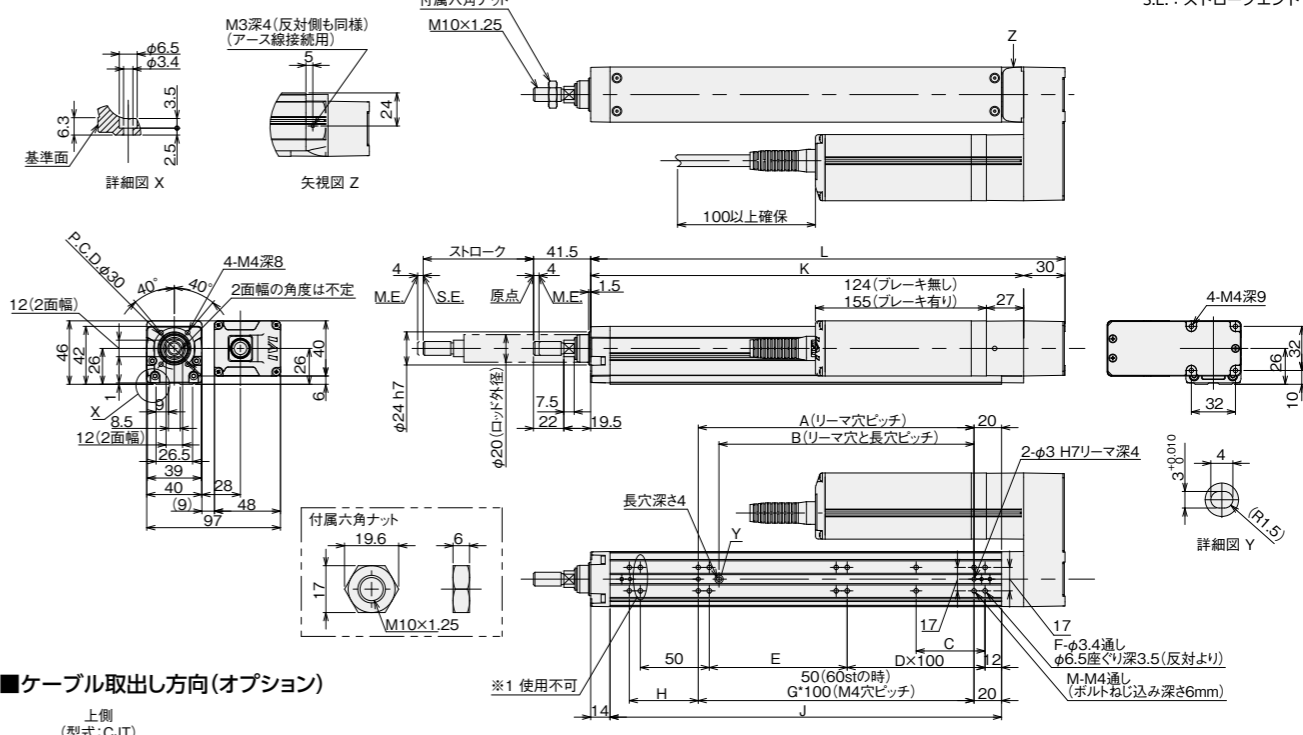
アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロッド	0.1mm以下 φ20mm アルミ
ロッド不回転精度(注3)	0度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	ストローク別寸法表参照、 総合カタログ2017・1-475ページ参照
ロッド先端張出し距離	100mm以下
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

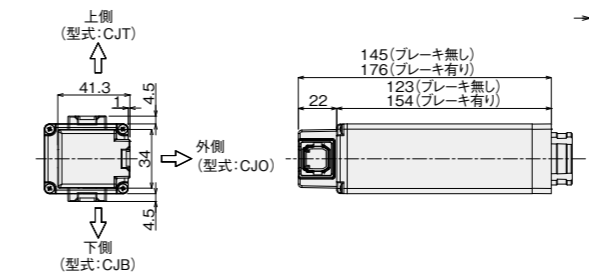
(注3) 無負荷時のロッド回転方向変位角度を表します。

寸法図

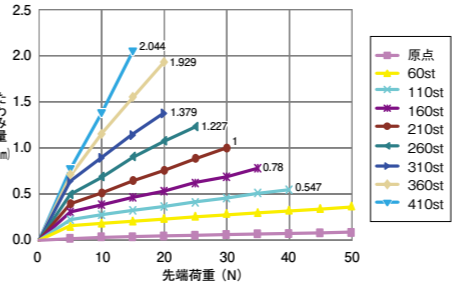
※1 ベース上面のロッド側の取付け穴2個は使用できません。
 (注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
 (注) 二面幅の面の向きは製品により異なります。
 (注) フロントブラケットおよびフランジを使用して本体を取付ける場合は、本体部に外力がかからないようにしてください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) の場合です。



ケーブル取出し方向(オプション)



ロッドたわみ量(参考値)









ストローク別寸法・質量

ストローク	60	110	160	210	260	310	360	410
	L	194	244	294	344	394	444	494
A	50	100	100	200	200	300	300	400
B	35	85	85	185	185	285	285	385
C	25	50	50	50	50	50	50	50
D	0	0	1	1	2	2	3	3
E	50	100	50	100	50	100	50	100
F	8	8	10	10	12	12	14	14
G	-	1	1	2	2	3	3	4
H	50	50	100	50	100	50	100	50
J	134	184	234	284	334	384	434	484
K	164	214	264	314	364	414	464	514
M	6	6	6	8	8	10	10	12
ロッド先端静的許容荷重 (N)								
ロッド先端動的許容荷重 (N)	荷重オフセット 0mm	55.8	44.6	37.1	31.7	27.6	24.3	21.7
	荷重オフセット 100mm	25.4	19.5	15.5	12.8	10.8	9.2	7.9
ロッド先端静的許容トルク (N・m)	荷重オフセット 0mm	16.5	14.5	12.4	10.7	9.2	8.0	7.0
	荷重オフセット 100mm	5.6	4.5	3.8	3.2	2.8	2.5	2.3
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.7	1.5	1.2	1.1	0.9	0.8	0.7
	ブレーキ有り	1.4	1.5	1.6	1.7	1.9	2.0	2.2



適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
							DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MCON-C/CG		8	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	256	-	6-37	
MCON-LC/LCG		6		-	-	●	●	●	-	●	●	-	-	●	●	●	-	-	256	-	6-37	
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	-	30000	-	6-203	
PCON-CB/CGB		1	DC24V	● ※選択	● ※選択	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-59	
PCON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	6-75	
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	128	-	RCON リーフレット	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。

(注) MCONはオプションで「高出力設定仕様」を指定したものに限り、高出力有効の設定が可能です。高出力有効時の最大接続可能軸数はC：4、LC：3です。