

# RCP6-RRA8C RCP6S-RRA8C

±10μm  
バッテリーレスアプ  
モーターストレート  
本体幅 90mm  
24Vパルスモーター

■型式項目

シリーズ	RRA8C	WA	60P	リード	ストローク	対応コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
コントローラ別置	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 700 700mm (50mm毎)	RCP6 P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照
RCP6S コントローラ内蔵		WA バッテリーレスアプソ	60P パルスモーター 60□サイズ			RCP6S SE SIOタイプ		



- POINT**  
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については「ロッド先端許容負荷質量」をご参照ください。詳細は1-297ページをご確認ください。
  - 押付け動作を行う場合は【押付け力と電流制限値の相関図】をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
  - RCP6S（コントローラ内蔵）は、デューティ70%以下で運転してください。
  - リード5を垂直で使用する場合、可搬質量によって寿命が変わります。詳細は「垂直搬送質量と走行寿命」をご参照ください。
  - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

## ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6	RCP6S		RCP6	RCP6S
50	-	-	400	-	-
100	-	-	450	-	-
150	-	-	500	-	-
200	-	-	550	-	-
250	-	-	600	-	-
300	-	-	650	-	-
350	-	-	700	-	-

## オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-557	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	4-557	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	4-557	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	4-557	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	4-557	-
フランジ	FL	4-559	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	4-567	-
原点逆仕様	NM	4-569	-

## メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード(mm)	20	10 5
水平	可搬質量(注1)	最大可搬質量(kg)	30 60 100
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	600 300 150
		最低速度(mm/s)	25 13 7
		定格加減速度(G)	0.2 0.2 0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	5 40 70
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	450 250 150
		最低速度(mm/s)	25 13 7
		定格加減速度(G)	0.2 0.2 0.1
押付け	押付け時最大推力(N)	500 1000 2000	
	押付け最高速度(mm/s)	10 10 10	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	5 40 70	
ストローク	最小ストローク(mm)	50 50 50	
	最大ストローク(mm)	700 700 700	
	ストロークピッチ(mm)	50 50 50	

(注1) ラジアル荷重を外付けガイドで受けた場合です。

## ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6-RRA8C		RCP6S-RRA8C	
		P4	P6	SE	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-	-
	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-	-

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ40mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注2)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

## 速度・加速度別可搬質量表

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

### リード20

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)
0	0	0.2
240	30	30
270	30	30
300	30	30
360	24	24
420	16	16
450	12	12
480	10	10
510	8	8
540	6	6
600	5	5

姿勢	速度 (mm/s)	垂直 加速度 (G)
0	0	5
50	5	5
100	5	5
150	5	5
180	5	5
200	5	5
240	5	5
300	5	5
360	5	5
400	3	3
420	2.5	2.5
450	2	2

### リード10

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)
0	0	0.2
150	60	60
200	60	60
240	45	45
300	40	40
300	10	10

姿勢	速度 (mm/s)	垂直 加速度 (G)
0	0	40
88	40	40
100	33	33
110	28	28
120	23	23
130	18	18
140	15	15
150	11	11
160	10	10
170	8	8
180	7	7
190	5	5
200	4	4
220	3	3
250	2	2

### リード5

姿勢	速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)
0	0	0.1
90	100	100
120	100	100
130	90	90
140	75	75
150	60	60

姿勢	速度 (mm/s)	垂直 加速度 (G)
0	0	70
48	70	70
60	50	50
70	35	35
80	25	25
90	20	20
100	15	15
120	10	10
150	2	2

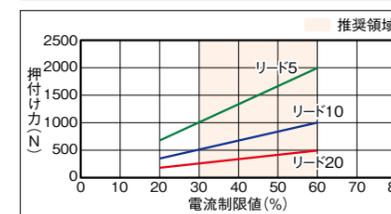
## ストロークと最高速度

リード (mm)	50 (mm)	100 (mm)	150 (mm)	200 (mm)	250~350 (mm)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)
20	280	405	505 <450>	585 <450>	600 <450>	520 <450>	440	360	320	280	240	220
10	280 <250>		300 <250>			260 <250>	220	180	160	140	120	110
5		150				130	110	90	80	70	60	55

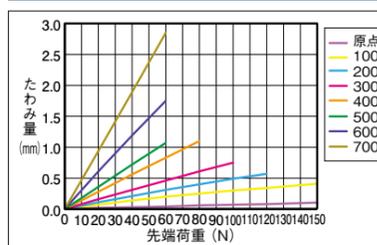
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

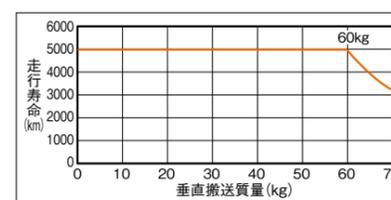
## 押付け力と電流制限値の相関図



## ロッドたわみ量(参考値)

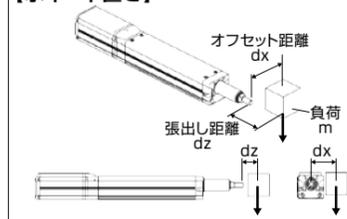


## 垂直搬送質量と走行寿命

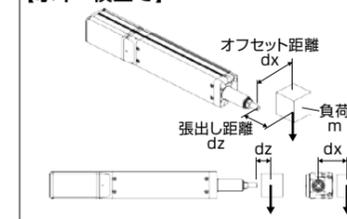


## ロッド先端許容負荷質量

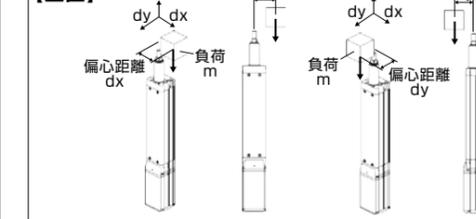
### 【水平 平置き】



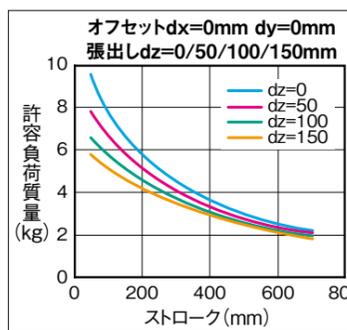
### 【水平 横立て】



### 【垂直】

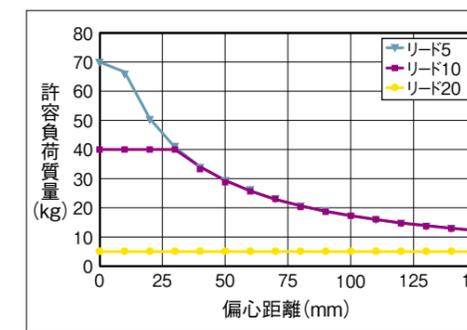


### ■水平



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。  
(加速度0.2G、速度600mm/s)

### ■垂直



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。  
(加速度0.2G、速度450mm/s)

