

# RCS2W-GD5NB

防塵 防滴 細小型 ダブルガイド付 モーターストレート 本体幅 50mm 200V ACサーボモーター 60W

■型式項目

**RCS2W - GD5NB - I - 60**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 I インクリメンタル	モーター種類 60 サーボモーター 60W	リード 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	ストローク 50 50mm 75 75mm	適応コントローラ T2 SCON P SSEL S XSEL-P/Q M RCON RSEL	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	-----------------------	-----------------------------	--------------------------------------	-----------------------------	---	---	---------------------------



(注) CEはオプションになります。



- POINT**  
選定上の注意
- 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重およびモーメント荷重がかからないようにガイドを併設した場合の値です。ガイドを併設しない場合は先端許容荷重と走行寿命の関係(→ 1-293ページ)をご参照ください。
  - 可搬質量は加速度が水平 0.3G (リード 2.5 は 0.2G)、垂直 0.2G で動作させた時の値で、加速度は上限となります。
  - 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-282ページをご確認ください。
  - 垂直使用の時は電源を切るとロッドが降下しますので干涉にご注意ください。
  - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-261ページをご参照ください。

## ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	-
75	-

## オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
CE対応仕様	CE	7-678	-
コネクターケーブル左側取出	K1	7-684	-
コネクターケーブル右側取出	K3	7-684	-
吸引用継手L字仕様 (注1)	VL	7-691	-

(注1) 吸排気ポートです。

## メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	10 5 2.5
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 5 10 20
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 380 250 125
		定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量	最高加減速度 (G) 0.3 0.3 0.2
	速度/加減速度	最大可搬質量 (kg) 1.5 3 6
		最高速度 (mm/s) 330 250 125
推力	定格推力 (N)	89 178 356
ストローク	最小ストローク (mm)	50 50 50
	最大ストローク (mm)	75 75 75
	ストロークピッチ (mm)	25 25 25

## ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10	
繰返し位置決め精度	±0.02mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
主要部材質	ロッド	SUS440C
	フレーム	アルミ、白色アルマイト処理
	ゴムカバー	クロロブレンゴム (CR)
アクチュエーターケーブル	塩化ビニル (PVC)	
ロッド不回転精度	-	
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復	
エアパージ	行わないでください	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)	
保護等級	IP52	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター	
エンコーダ種類	インクリメンタル	
エンコーダパルス数	1600pulse/rev	
納期	ホームページ [納期照会] に記載	

## ストロークと最高速度

ストローク	50 (mm)	75 (mm)
リード	10 280<230>	380<330>
	5 250<230>	250
	2.5 125	

(単位は mm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

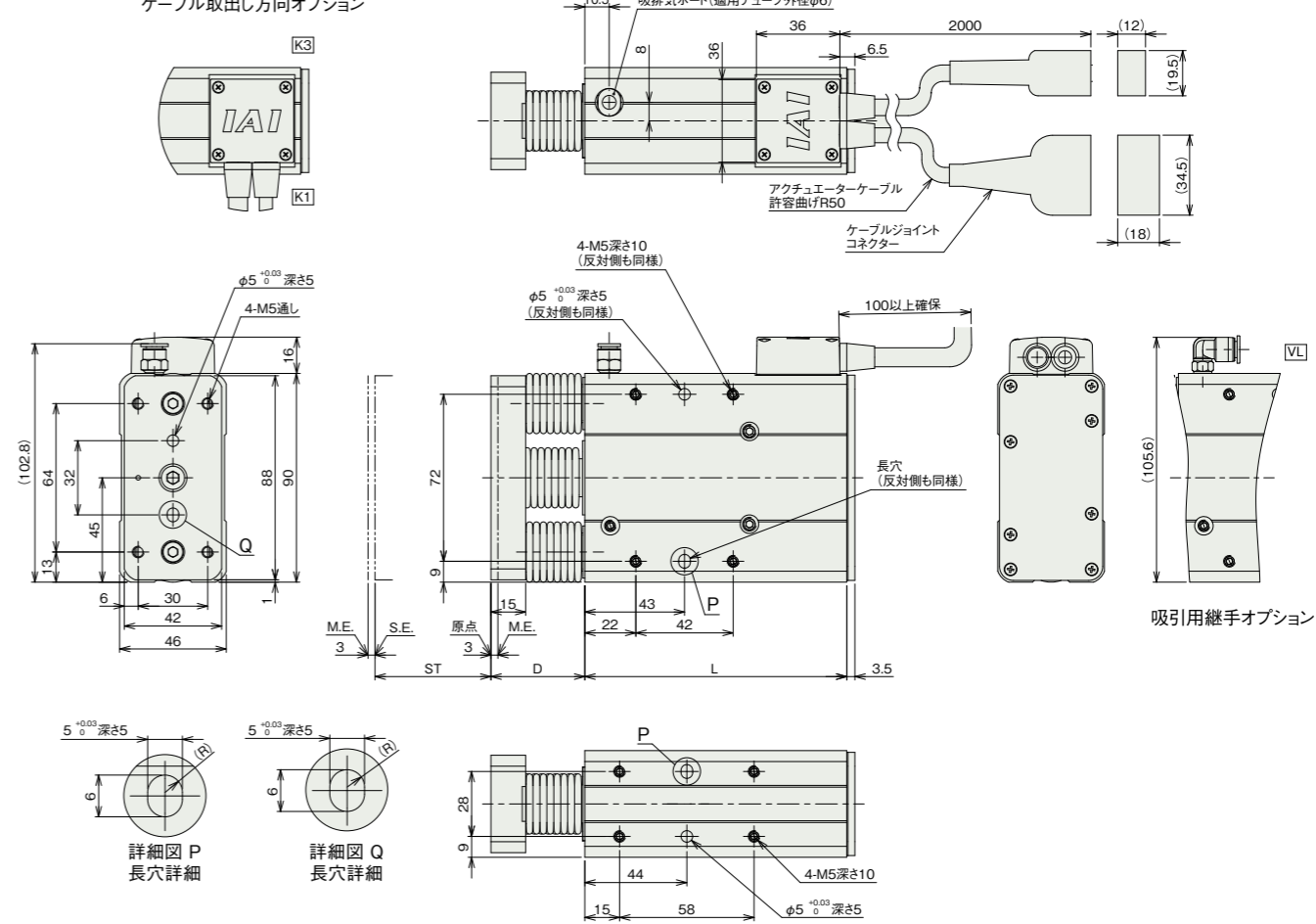
## 寸法図

(注) 原点復帰を行う場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干涉にご注意ください。  
(注) アクチュエーターケーブル末端のコネクターは保護構造の対象ではありません。  
(注) ねじ込み深さは表記寸法以下にしてください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

### ケーブル取出し方向オプション



## ストローク別寸法

ストローク	50	75
L	113	138
D	40.5	46.5

## ストローク別質量

ストローク	50	75
質量 (kg)	1.80	2.06

## 適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
RCON		16 (ML3.SSN.ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	128 (ML3.SSN.ECMはポジショナーデータなし)	-	8-47	
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	8-49	
SCON/CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-245	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	8-273	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。

(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

