

# RCS4-TA4R

(ダブルブロック仕様)

バッテリーレスアプソ
モーター折返し
本体幅 40mm
200V ACサーボモーター
60W

■型式項目

RCS4 - TA4R - WA - 60 - [ ] - [ ] - T2 - [ ] - DB - [ ]

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
WA	バッテリーレスアプソ	WA	60 サーボモーター 60W	10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	40 40mm ? ? 240 240mm	T2 SCON MSCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し P 1m S 3m M 5m X [ ] 長さ指定 R [ ] ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

## ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
40	-	140	-
65	-	190	-
90	-	240	-

## オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	3-551	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	3-551	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-563	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-563	-
原点逆仕様	NM	3-567	-
背面取付けプレート	RP	3-570	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。  
(注) 型式表記は、オプション欄に「DB」を含めアルファベット順にご記入ください。

## ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

**POINT**  
選定上の注意

- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は 1-452ページをご確認ください。
- 許容負荷質量は、機械的制限によりストロークが長くなると低下します。詳細は「ストローク別許容負荷質量」をご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-361ページをご参照ください。
- 張出し負荷長は動的許容モーメントの範囲内としてください。テーブルの変位量は、取扱説明書をご参照ください。
- 静的許容モーメントは、テーブルの上面かつガイドブロック真上 (許容モーメントオフセット基準位置) におけるリニアガイドの許容値です。詳細は 1-341ページをご確認ください。

## メインスペック

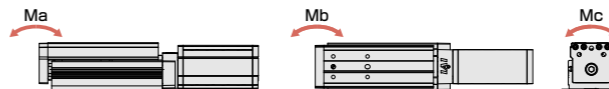
項目	内容	項目		
		10	5	2.5
リード	ボールねじリード (mm)	10	5	2.5
	可搬質量	8	10	10
	最高速度 (mm/s)	600	300	150
水平	速度/加減速度	0.7	0.7	0.7
	定格加減速度 (G)	1	1	0.7
	最高加減速度 (G)	1	1	0.7
垂直	可搬質量	3	6	9
	最高速度 (mm/s)	600	300	150
	速度/加減速度	1	1	0.7
推力	定格加減速度 (G)	1	1	0.7
	最高加減速度 (G)	1	1	0.7
ブレーキ	定格推力 (N)	85	170	340
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	3	6	9
	最小ストローク (mm)	40	40	40
	最大ストローク (mm)	240	240	240
	ストロークピッチ (mm) (注2)	50	50	50

(注2) ストローク40~90の間のみ25間隔です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 76N·m
	Mb: 110N·m
	Mc: 50N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 23N·m
	Mb: 34N·m
	Mc: 15N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup> 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-342ページにて走行寿命をご確認ください。

## テーブルタイプモーメント方向



## 加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度 (G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
10	8	8	8	6	3	3	3	3
5	10	10	10	8	6	6	6	6
2.5	10	10	10		9	9	9	

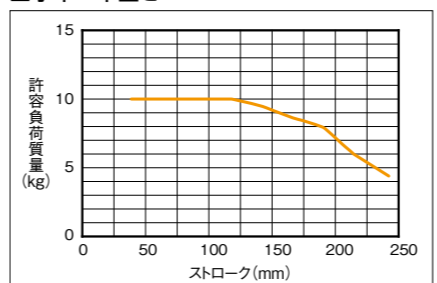
## ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	40~240 (mm)	
10	600	
5	300	
2.5	150	

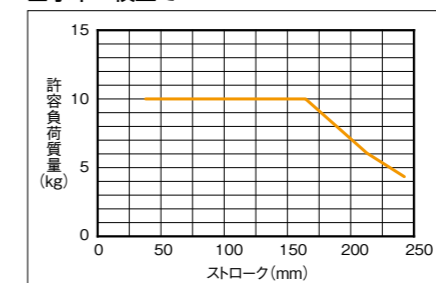
(単位はmm/s)

## ストローク別許容負荷質量

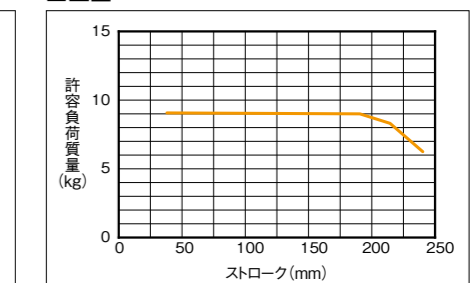
### ■水平 平置き



### ■水平 横立て



### ■垂直



(注) 許容負荷質量の算出の条件: 加速度によるモーメントを考慮したガイド走行寿命5,000kmとなる負荷重量 (加速度0.5G、速度500m/s)

