TTA-A3S□(G)-50-50
TTA-A3(G)-50-50

バッテリーレスアブソ　24v パルスモーター　24v ACサーボモーター

■型式項目

TTA - [ ] - WA - 50 [ ] - 50 [ ] [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ]

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	X軸ストローク	X軸オプション	Y軸ストローク	Y軸オプション	Z軸ストローク	Z軸オプション	標準I/Oスロット	拡張I/Oスロット1	拡張I/Oスロット2	I/Oケーブル長	電源ケーブル仕様	オプション
TTA	A3SL A3SLG A3SH A3SHG A3 A3G （4-615ページタイプ説明参照）	WA：バッテリーレスアブソ	50：500mm	NM	50：500mm	NM	10：100mm 15：150mm	B NM	NP：NPN仕様 PN：PNP仕様	下記拡張I/Oスロット表参照	下記拡張I/Oスロット表参照	0：無し 2：2m 3：3m 5：5m	PU：本体側装着プラグのみ 1：AC100V用電源ケーブル(2m) 2：AC200V用電源ケーブル(2m)	下記オプション価格表参照

CE RoHS

(注) CEは安全カテゴリー対応仕様のみ対応しています。

POINT 選定上の注意

(1) 可搬質量によって最大加減速度が異なります。(4-667ページ～参照)
またパルスモーターは、最大可搬設定では最高速度は出ません。速度を上げると可搬質量は低下します。(4-669ページ～参照)

(2) 繰返し位置決め精度は本体温度が一定の場合に限ります。絶対精度を保証するものではありません。

(3) 動的許容モーメントの数値は各軸の値です。基準定格寿命 5,000km、標準荷重係数 1.5 の場合です。(動的許容モーメントについては 4-671 ページをご参照ください)

(4) 型式項目の拡張 I/O スロット 1、2 欄は、未使用の場合は「E」をご記入ください。

型式スペック

■リードと可搬質量

型式	軸構成	エンコーダー種類	モーター種類	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (kg)
TTA-A3SL(G)-WA-50①-50②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレスアブソ	ACサーボモーター	8	500	1～600	30
	Y軸			8	500	1～600	–
	Z軸			2.14相当	100/150	1～170	15
TTA-A3SH(G)-WA-50①-50②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸			16	500	1～1200	15
	Y軸			16	500	1～1200	–
	Z軸			5相当	100/150	1～400	7
TTA-A3(G)-WA-50①-50②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸		パルスモーター	24相当	500	1～800	20
	Y軸			24相当	500	1～800	–
	Z軸			12	100/150	1～400	6

記号説明　① ② XY軸オプション　③ Z軸ストローク　④ Z軸オプション　⑤ 標準I/Oスロット　⑥ ⑦ 拡張I/Oスロット　⑧ I/Oケーブル長　⑨ 電源ケーブル仕様　⑩ オプション

価格表(標準価格)

型式	標準価格	
	Z軸100mm	Z軸150mm
TTA-A3SL(G)-50-50	–	–
TTA-A3SH(G)-50-50	–	–
TTA-A3(G)-50-50	–	–

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(Z軸標準装備)	**B**	4-660	–
Y軸取付位置90mm前方	**F1**	4-660	–
Y軸取付位置180mm前方	**F2**	4-660	–
本体金具付仕様(金具6個付) X軸ストローク40/50	**FT6**	4-660	–
Y軸取付高さ50mmアップ	**H1**	4-661	–
Y軸取付高さ100mmアップ	**H2**	4-661	–
原点逆仕様	**NM**	4-661	–
操作部脱着可能仕様	**OS**	4-662	–
機器取付け用サイドプレート(穴あり)	**PTH**	4-661	–
機器取付け用サイドプレート(穴なし)	**PTN**	4-661	–
ストローク別サイドスロット取付け仕様	**SLT**	4-661	–
サイドスロット180mm取付け仕様 X軸ストローク40/50	**SLTO**	4-661	–
追加スイッチ	(注1)	4-662	–

(注1) 追加スイッチの型式は、お客様選択項目により異なります。詳細は4-662ページをご参照ください。

拡張I/Oスロット価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格	名称	オプション記号	標準価格
拡張PIOボード(NPN仕様)	**NP**	–	EtherNet/IP接続ボード	**EP**	–
拡張PIOボード(PNP仕様)	**PN**	–	EtherCAT接続ボード	**EC**	–
DeviceNet接続ボード	**DV**	–	IAネット接続ボード	**IA**	–
CC-Link接続ボード	**CC**	–	RS232C接続ボード	**SE1**	–
PROFIBUS-DP接続ボード	**PR**	–	RS485接続ボード	**SE2**	–

(注)　拡張I/Oスロット1、2に設定できる組合せは4-618ページ下の表をご確認ください。

アクチュエーター仕様

項目	内容	
	ACサーボモーター	パルスモーター
駆動方式	ボールねじ(X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転造C5相当) 低リードZ軸：タイミングベルトで1：1.4減速 高リードZ軸：タイミングベルトで1：1.2減速	ボールねじ (X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転造C10) X、Y軸：タイミングベルトで1.5：1増速
繰返し位置決め精度	±0.005mm	±0.01mm
ロストモーション	低リードX、Y軸：0.025mm以下 Z軸：0.02mm以下 高リードX、Y軸：0.04mm以下 Z軸：0.02mm以下	0.05mm以下
動的許容モーメント	X軸：Ma：18.8Nm　Mb：18.8Nm　Mc：37.8Nm Y軸：Ma：14.9Nm　Mb：14.9Nm　Mc：44.3Nm Z軸：Ma：11.5Nm　Mb：11.5Nm　Mc：24.3Nm	
周囲温度・湿度	0～40℃、85% RH以下(結露なきこと)	
テーブル部積載重量(注2)	50kg	
本体質量	47.3kg	

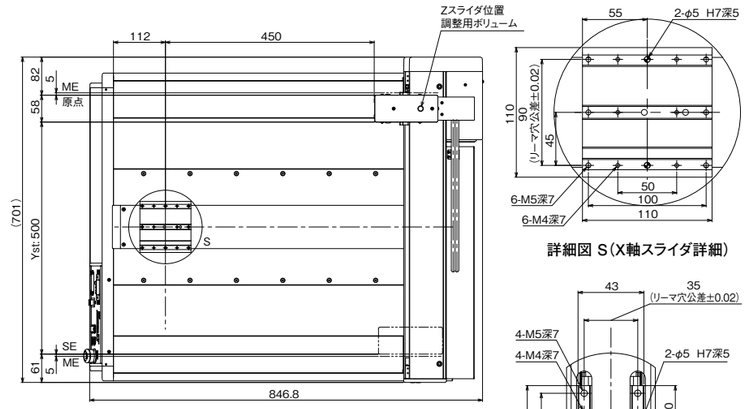
(注2) テーブル部とは、スライダー部以外の本体上部面です。X軸の可搬質量ではありません。

■寸法図

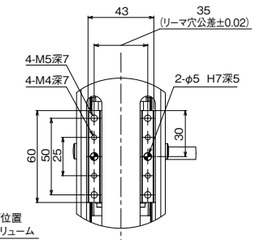
※1 Xスライダーにワークを載せる際は本体フレームに対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 www.iai-robot.co.jp　2次元CAD　3次元CAD

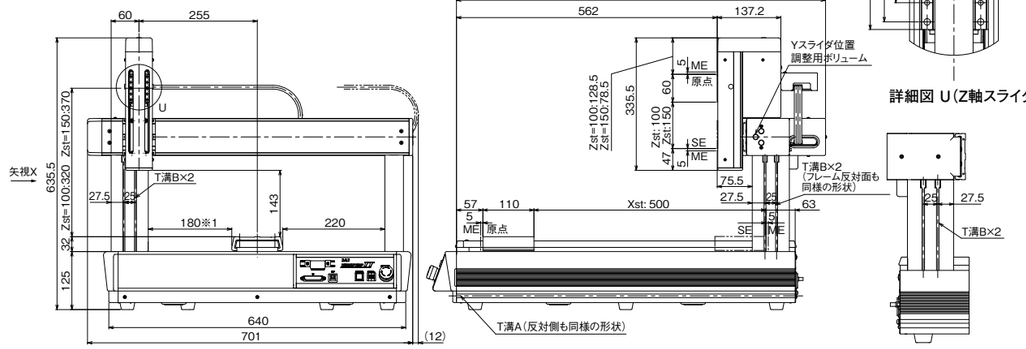
ME：メカニカルエンド
SE：ストロークエンド



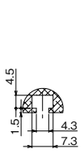
詳細図 S(X軸スライダ詳細)



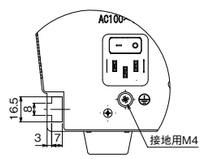
詳細図 U(Z軸スライダ詳細)



矢視X



T溝B形状



T溝A形状

IAI