

TTA-C3S□(G)-20-15

TTA-C3(G)-20-15

バッテリー
レスアップ

24v
パルス
モーター

24v
ACサーボ
モーター

TTA		WA		20		15												
シリーズ	タイプ	エンコーダー 種類	X軸 ストローク	X軸 オプション	Y軸 ストローク	Y軸 オプション	Z軸 ストローク	Z軸 オプション	標準I/O スロット	拡張I/O スロット1	拡張I/O スロット2	I/O ケーブル長	電源 ケーブル仕様	オプション				
C3SLG	4-615ページ タイプ説明	WA	20	NM	15	NM	10	B	NP	下記拡張	0	無し	1	AC100V用 電源ケーブル(2m)	下記オプション 価格表参照			
C3SH	参照						15	NM	PN		2	2m	2	AC200V用 電源ケーブル(2m)				
C3SHG											3	3m	3					
C3											5	5m	5					
C3G																		



(注) CEは安全カテゴリ対応仕様のみ対応しています。



- POINT**
選定上の
注意
- 可搬質量によって最大加減速度が異なります。(4-667ページ~参照) またパルスモーターは、最大可搬設定では最高速度は出ません。速度を上げると可搬質量は低下します。(4-669ページ~参照)
 - 繰返し位置決め精度は本体温度が一定の場合に限ります。絶対精度を保証するものではありません。
 - 動的許容モーメントの数値は各軸の値です。基準定格寿命5,000km、標準荷重係数1.5の場合です。(動的許容モーメントについては4-671ページをご参照ください)
 - 型式項目の拡張I/Oスロット1、2欄は、未使用の場合は「E」をご記入ください。

型式スペック

リードと可搬質量

型式	軸構成	エンコーダー種類	モーター種類	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (kg)
TTA-C3SL(G)-WA-20①-15②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレス アップ	ACサーボ モーター	8	200	1~600	-
	Y軸			8	150	1~600	-
	Z軸			2.14相当	100/150	1~170	15
X軸	13.3相当			200	1~600	-	
Y軸	13.3相当			150	1~600	-	
Z軸	5相当			100/150	1~400	7	
TTA-C3SH(G)-WA-20①-15②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレス アップ	パルスモーター	24相当	200	1~600	-
	Y軸			24相当	150	1~540	-
	Z軸			12	100/150	1~400	6

記号説明 ① ② XY軸オプション ③ Z軸ストローク ④ Z軸オプション ⑤ 標準I/Oスロット ⑥ ⑦ 拡張I/Oスロット ⑧ I/Oケーブル長 ⑨ 電源ケーブル仕様 ⑩ オプション

価格表 (標準価格)

型式	標準価格	
	Z軸100mm	Z軸150mm
TTA-C3SL(G)-20-15	-	-
TTA-C3SH(G)-20-15	-	-
TTA-C3(G)-20-15	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
20-15・20-20タイプ用支柱追加(注1)	AP	4-660	-
ブレーキ(Z軸標準装備)	B	4-660	-
本体金具付仕様(金具4個付)	FT4	4-660	-
X軸ストローク20/30	H1	4-661	-
Y軸取付高さ50mmアップ	H2	4-661	-
Y軸取付高さ100mmアップ	NM	4-661	-
原点逆仕様	OS	4-662	-
操作部脱着可能仕様	SLT	4-661	-
ストローク別サイドスロット取付け仕様	SLTO	4-661	-
サイドスロット180mm取付け仕様	(注2)	4-662	-
X軸ストローク20/30			
追加スイッチ			

(注1) 20-15・20-20タイプ用支柱追加(AP)は、パルスモーター仕様の場合のみ選択できます。ACサーボモーター仕様はオプションなしで支柱が標準装備となります。
(注2) 追加スイッチの型式は、お客様選択項目により異なります。詳細は4-662ページをご参照ください。

拡張I/Oスロット価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
拡張PIOボード(NPN仕様)	NP	-
拡張PIOボード(PNP仕様)	PN	-
DeviceNet接続ボード	DV	-
CC-Link接続ボード	CC	-
PROFIBUS-DP接続ボード	PR	-
EtherNet/IP接続ボード	EP	-
EtherCAT接続ボード	EC	-
IAネット接続ボード	IA	-
RS232C接続ボード	SE1	-
RS485接続ボード	SE2	-

(注) 拡張I/Oスロット1、2に設定できる組合せは4-618ページ下の表をご確認ください。

アクチュエーター仕様

項目	内容	
	ACサーボモーター	パルスモーター
駆動方式	ボールねじ(X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転速C5相当) 低リードZ軸：タイミングベルトで1:1.4減速 高リードX、Y、Z軸：タイミングベルトで1:1.2減速	ボールねじ(X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転速C10) X、Y軸：タイミングベルトで1.5:1増速
繰返し位置決め精度	±0.005mm	±0.01mm
ロストモーション	低リードX、Y軸：0.025mm以下 Z軸：0.02mm以下 高リードX、Y軸：0.04mm以下 Z軸：0.02mm以下	0.05mm以下
動的許容モーメント	X軸：Ma：14.9Nm Mb：14.9Nm Mc：44.3Nm Y軸：Ma：14.9Nm Mb：14.9Nm Mc：44.3Nm Z軸：Ma：11.5Nm Mb：11.5Nm Mc：24.3Nm	
周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
テーブル積載重量	40kg	
本体質量	29.3kg	

寸法図

(注) 本体にワークを固定する場合は、支柱の移動範囲に対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

ME：メカニカルエンド
SE：ストロークエンド

