

TTA-C3S□(G)-30-25

TTA-C3(G)-30-25

バッテリーレスアップ
24vパルスモーター
24v ACサーボモーター

■型式項目

TTA	WA	30	25																			
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	X軸ストローク	X軸オプション	Y軸ストローク	Y軸オプション	Z軸ストローク	Z軸オプション	標準I/Oスロット	拡張I/Oスロット1	拡張I/Oスロット2	I/Oケーブル長	電源ケーブル仕様	オプション								
C3SLG C3SH C3SHG C3 C3G	4-615ページ タイプ説明 参照	WA バッテリーレス アップ	30 300mm	NM	25 250mm	NM	10 100mm 15 150mm	B NM	NP/NPN 仕様 PN/PNP 仕様	下記拡張 I/Oスロット表参照		0 無し 2 2m 3 3m 5 5m	PU 本体側装着 プラグのみ 1 AC100V用 電源ケーブル(2m) 2 AC200V用 電源ケーブル(2m)	下記オプション 価格表参照								



(注) CEは安全カテゴリー対応仕様のみ対応しています。



- POINT**
選定上の注意
- 可搬質量によって最大加減速度が異なります。(4-667ページ参照) またパルスモーターは、最大可搬設定では最高速度は出ません。速度を上げると可搬質量は低下します。(4-669ページ参照)
 - 繰返し位置決め精度は本体温度が一定の場合に限ります。絶対精度を保証するものではありません。
 - 動的許容モーメントの数値は各軸の値です。基準定格寿命5,000km、標準荷重係数1.5の場合です。(動的許容モーメントについては4-671ページをご参照ください)
 - 型式項目の拡張I/Oスロット1、2欄は、未使用の場合は「E」をご記入ください。

型式スペック

リードと可搬質量

型式	軸構成	エンコーダー種類	モーター種類	リード(mm)	ストローク(mm)	速度(mm/s)	可搬質量(kg)
TTA-C3SL(G)-WA-30①-25②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレスアップ	ACサーボモーター	8	300	1~600	-
	Y軸			8	250	1~600	-
	Z軸			2.14相当	100/150	1~170	15
X軸	13.3相当			300	1~750	-	
Y軸	13.3相当			250	1~800	-	
Z軸	5相当			100/150	1~400	7	
TTA-C3SH(G)-WA-30①-25②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレスアップ	パルスモーター	24相当	300	1~700	-
	Y軸			24相当	250	1~640	-
	Z軸			12	100/150	1~400	6

記号説明 ① ② XY軸オプション ③ Z軸ストローク ④ Z軸オプション ⑤ 標準I/Oスロット ⑥ ⑦ 拡張I/Oスロット ⑧ I/Oケーブル長 ⑨ 電源ケーブル仕様 ⑩ オプション

価格表(標準価格)

型式	標準価格	
	Z軸100mm	Z軸150mm
TTA-C3SL(G)-30-25	-	-
TTA-C3SH(G)-30-25	-	-
TTA-C3(G)-30-25	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(Z軸標準装備)	B	4-660	-
本体金具付仕様(金具4個付)	FT4	4-660	-
X軸ストローク20/30			
Y軸取付高さ50mmアップ	H1	4-661	-
Y軸取付高さ100mmアップ	H2	4-661	-
原点逆仕様	NM	4-661	-
操作部脱着可能仕様	OS	4-662	-
ストローク別サイドスロット取付け仕様	SLT	4-661	-
サイドスロット180mm取付け仕様	SLTO	4-661	-
X軸ストローク20/30			
追加スイッチ	(注1)	4-662	-

(注1) 追加スイッチの型式は、お客様選択項目により異なります。詳細は4-662ページをご参照ください。

拡張I/Oスロット価格表(標準価格)

名称	オプション記号	標準価格
拡張PIOボード(NPN仕様)	NP	-
拡張PIOボード(PNP仕様)	PN	-
DeviceNet接続ボード	DV	-
CC-Link接続ボード	CC	-
PROFIBUS-DP接続ボード	PR	-
EtherNet/IP接続ボード	EP	-
EtherCAT接続ボード	EC	-
IAネット接続ボード	IA	-
R5232C接続ボード	SE1	-
R5485接続ボード	SE2	-

(注) 拡張I/Oスロット1、2に設定できる組合せは4-618ページ下の表をご確認ください。

アクチュエーター仕様

項目	内容	
	ACサーボモーター	パルスモーター
駆動方式	ボールねじ(X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転速C5相当) 低リードZ軸：タイミングベルトで1:1.4減速 高リードX、Y、Z軸：タイミングベルトで1:1.2減速	ボールねじ(X、Y軸：φ12mm Z軸：φ10mm 転速C10) X、Y軸：タイミングベルトで1.5:1増速 ±0.01mm
繰返し位置決め精度	±0.005mm	±0.01mm
ロストモーション	低リードX、Y軸：0.025mm以下 Z軸：0.02mm以下 高リードX、Y軸：0.04mm以下 Z軸：0.02mm以下	0.05mm以下
動的許容モーメント	X軸：Ma：14.9Nm Mb：14.9Nm Mc：44.3Nm Y軸：Ma：14.9Nm Mb：14.9Nm Mc：44.3Nm Z軸：Ma：11.5Nm Mb：11.5Nm Mc：24.3Nm	
周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
テーブル部積載重量	60kg	
本体質量	37.3kg	

寸法図

(注) 本体にワークを固定する場合は、支柱の移動範囲に対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

ME：メカニカルエンド
SE：ストローフエンド

