

EC-ST9

モーター折返し 本体幅 90mm 24Vパルスモーター

■型式項目

EC - ST9

シリーズ	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長	オプション
	M	4mm	30 30mm	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	下記オプション 価格表参照
	L	2mm	50 50mm		



- 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。原点位置は、寸法図でご確認ください。
- コンペアーなどによる推力は、許容荷重 200N 以下で使用してください。
- ロッド先端金具とフロントブラケット間は、衝撃吸収のためフローティング機構となっております。そのため、ロッド先端金具には、軸方向と回転方向にガタがあります。ストッパー用途専用のため、位置決め用途で使用する場合は、EC-SRG9 をご検討ください。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
30	-
50	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	総合カタログ2024・2-741	-
ブレーキ	B	総合カタログ2024・2-741	-
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	総合カタログ2024・2-752	-
原点逆仕様(注3)	NM	総合カタログ2024・2-758	-
PNP仕様(注1)	PN	総合カタログ2024・2-758	-
電源2系統仕様(注1)	TMD2	総合カタログ2024・2-762	-
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	総合カタログ2024・2-763	-
無線通信仕様	WL	総合カタログ2024・2-763	-
無線軸動対応仕様	WL2	総合カタログ2024・2-763	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
 (注2) リード2の場合は105mm/s以下でご使用ください。
 (注3) 標準仕様の原点位置は、反モーター側に設定されています。

電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	- (注4)	-
1~3	1~3m	-	-
4~5	4~5m	-	-
6~7	6~7m	-	-
8~10	8~10m	-	-

(注4) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は総合カタログ2024・2-775ページをご確認ください。
 (注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1~S3	1~3m	-	-
S4~S5	4~5m	-	-
S6~S7	6~7m	-	-
S8~S10	8~10m	-	-

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
 (注) ロボットケーブルです。

メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	4 2
	可搬質量 (kg) (省電力有効)	1 3
垂直	最高速度 (mm/s)	250 125
	最低速度 (mm/s)	5 3
	定格加減速度 (G)	0.3 0.3
	最高加減速度 (G)	0.3 0.3
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
ブレーキ	ブレーキ保持力 (kgf)	3 3
	最小ストローク (mm)	30 30
ストローク	最大ストローク (mm)	50 50
	ストロークピッチ (mm)	20 20

(注7) 最高速度・最高加減速度で動作の場合です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ6mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.15mm
ロストモーション	- (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ロッド	φ20mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ガイドシャフト	S45C
フロントブラケット	S50C
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター(□28) (電源容量: 最大2A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

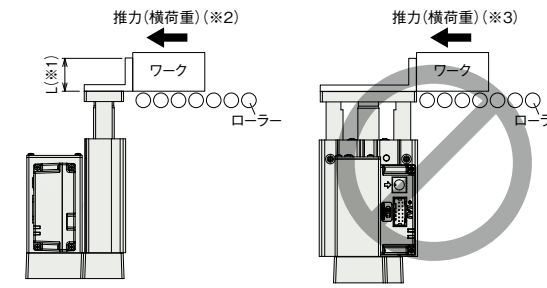
リード4

姿勢 速度 (mm/s)	垂直 加速度 (G)
	0.3
0	3
80	3
140	2.5
170	2.5
210	2
240	1
250	1

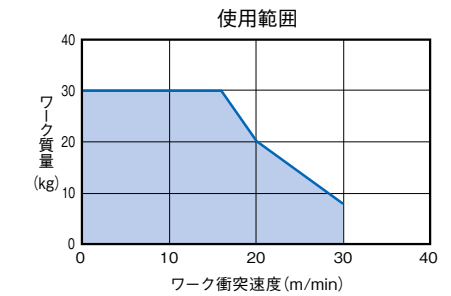
リード2

姿勢 速度 (mm/s)	垂直 加速度 (G)
	0.3
0	3
40	3
85	3
105	3
125	3

ワーク質量・ワーク衝突速度の相関図

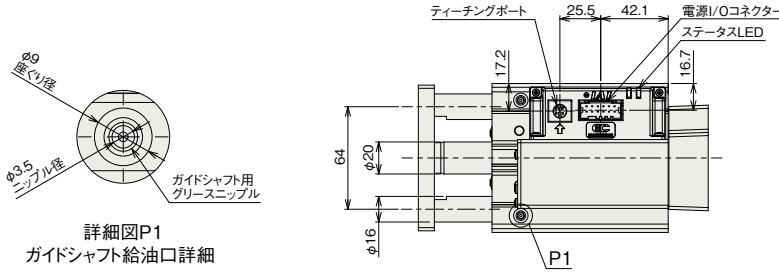


(※1) 寸法50mm範囲内で使用してください。
 (※2) コンペアーなどによる推力は、許容荷重200N以下で使用してください。
 (※3) アクチュエーター側面方向からの荷重には対応できません。

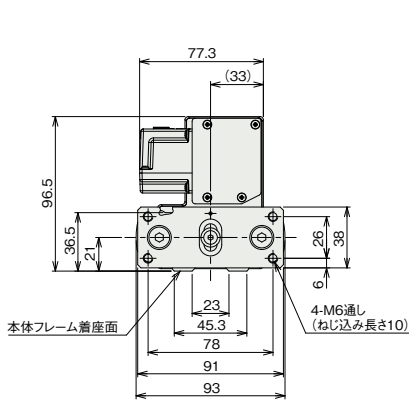


(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) ストローク30mmでブレーキオプションを選択した場合、フロントブラケットよりもモーターユニット部が張出しますのでご注意ください。

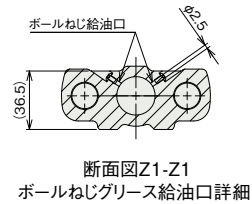
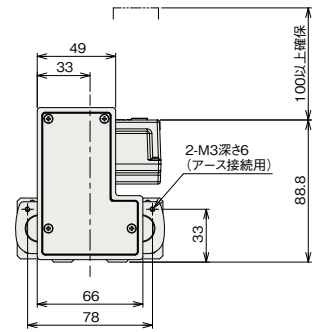
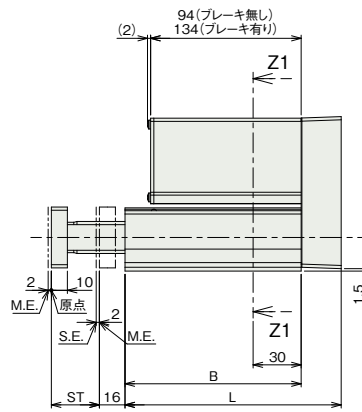
ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



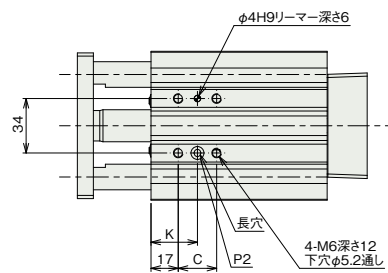
詳細図P1
ガイドシャフト給油口詳細



詳細図P2
本体フレーム長穴詳細



断面図Z1-Z1
ボールねじグリス給油口詳細



■ストローク別寸法

ストローク	30	50
L	135	155
B	110	130
C	24	44
K	29	39

■ストローク別質量

ストローク	30	50	
質量 (kg)	ブレーキ無し	1.8	2.0
	ブレーキ有り	2.1	2.3

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、総合カタログ2024・2-769ページをご確認ください。