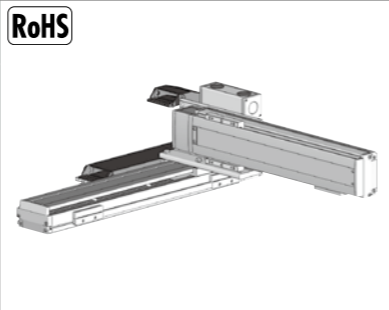


ICSB2-BL□H ICSPB2-BL□H



型式項目		BL□H		T2	
シリーズ ICSB2標準2軸仕様 ICSPB2高精度2軸仕様	タイプ 下記型式内容 参照	エンコーダ種類 A:アブソリュート I:インクリメンタル	X軸ストローク 90 900mm 250 2500mm (100mm毎)	オプション 下記 オプション表 参照	Y軸ストローク 10 100mm 70 700mm (50mm毎)
		近接センサー T2		ケーブル長 3L: 3m 5L: 5m L: 長さ指定	ケーブル記録 下記型式内 記号説明 参照

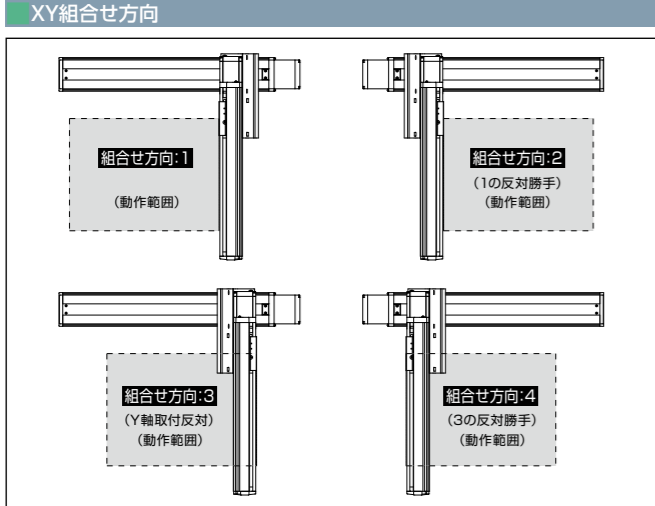
- POINT**
選定上の注意
- 型式項目のストローク欄は型式中ではcm(センチメートル)表記となります。
 - ケーブル長はX軸コネクタボックスから(ケーブルベア仕様の場合はX軸のアクチュエーターケーブルから)コントローラーまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長20mまで対応可能です。
 - ストロークが長くなると最高速度は低下しますのでご注意ください。
 - 定格加速度は0.3Gです。(加速度は0.3Gが上限となります。)
 - [] 内は高精度仕様の型式の場合です。

XY組合せ方向(注1)	型式
1	ICSB2 [ICSPB2]-BL1H-①-②A3③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧
2	ICSB2 [ICSPB2]-BL2H-①-②A1③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧
3	ICSB2 [ICSPB2]-BL3H-①-②A3③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧
4	ICSB2 [ICSPB2]-BL4H-①-②A1③-④⑤-T2-⑥-⑦-⑧

(注1) XY組合せ方向は下図を参照ください。上記型式の①~⑧の内容は下表を参照ください。

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	A:アブソリュート I:インクリメンタル
②	X軸ストローク	90: 900mm 250: 2500mm
③	X軸オプション	オプション表参照
④	Y軸ストローク	10: 100mm 70: 700mm
⑤	Y軸オプション	オプション表参照
⑥	ケーブル長	3L: 3m 5L: 5m L: □m
⑦	Y軸ケーブル記録	CT: ケーブルベア
⑧	Z軸ケーブル記録(オプション)	CT: ケーブルベア

(注2) 型式項目のZ軸ケーブル記録欄が必要な場合のみご記入ください。外観寸法は、4-26をご参照ください。



軸名称	型式	参照頁
X軸	ISA [ISPA]-VWXM-①-600-40-②-T2-③	2-441
Y軸	ISB [ISPB]-LXM-①-400-40-④-T2-⑤	2-393

(注) 上記型式の①~⑤は上表の型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。
(注) 上記型式の⑥にはケーブル取出し方向が入ります。取出し方向は4-25ページをご参照ください。

ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

	100~700	900~1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800
X軸	-	2400	2200	1965	1725	1530	1365	1225
Y軸	2400	-	-	-	-	-	-	-

	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
X軸	1110	1005	915	840	770	710	655
Y軸	-	-	-	-	-	-	-

加速度別可搬質量

表内の単位はkgです。

加速度(注3)	Y軸ストローク													
	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	
0.2	36.6	35.8	35.0	34.2	33.5	32.7	32.0	31.1	30.3	29.5	28.8	28.0	27.3	
0.3	36.6	35.8	35.0	34.2	33.5	32.7	32.0	31.1	30.3	29.5	28.8	28.0	27.3	
0.4	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
0.5	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
0.6	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
0.7	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
0.8	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
0.9	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
1.1	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
1.2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	

(注3) 可搬質量はX軸、Y軸共に表の加速度で動作した場合です。

オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
X軸ケーブル取出し方向(注4)	A1/A3	4-25、4-533
AQシール(Y軸 標準装備)	AQ	4-533
ブレーキ(注5)	B	4-533
クリープセンサー(注6)	C/CL	4-533
原点リミットスイッチ(X軸 標準装備)(注6)	L/LL	4-535
原点逆仕様	NM	4-535
ボール保持機構付ガイド(Y軸限定)	RT	4-536

(注4) X軸ケーブル取出し方向は4-25ページをご参照ください。
(注5) Y軸のブレーキ有りは、モーター部分の寸法が長くなります。詳細は、構成軸ページをご参照ください。
(注6) クリープセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付位置が異なりますが、型式中の記入は、取付位置に関わらずクリープセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は4-25ページをご参照ください。

共通仕様

駆動方式	ボールねじ 転造C10【転造C5相当】
繰返し位置決め精度	X軸 ±0.02mm【±0.01mm】 Y軸 ±0.01mm【±0.005mm】
ロストモーション	0.05mm【0.02mm】以下
ガイド	ベース一体型
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	600W/40mm
Y軸モーター出力/リード	400W/40mm

適応コントローラー

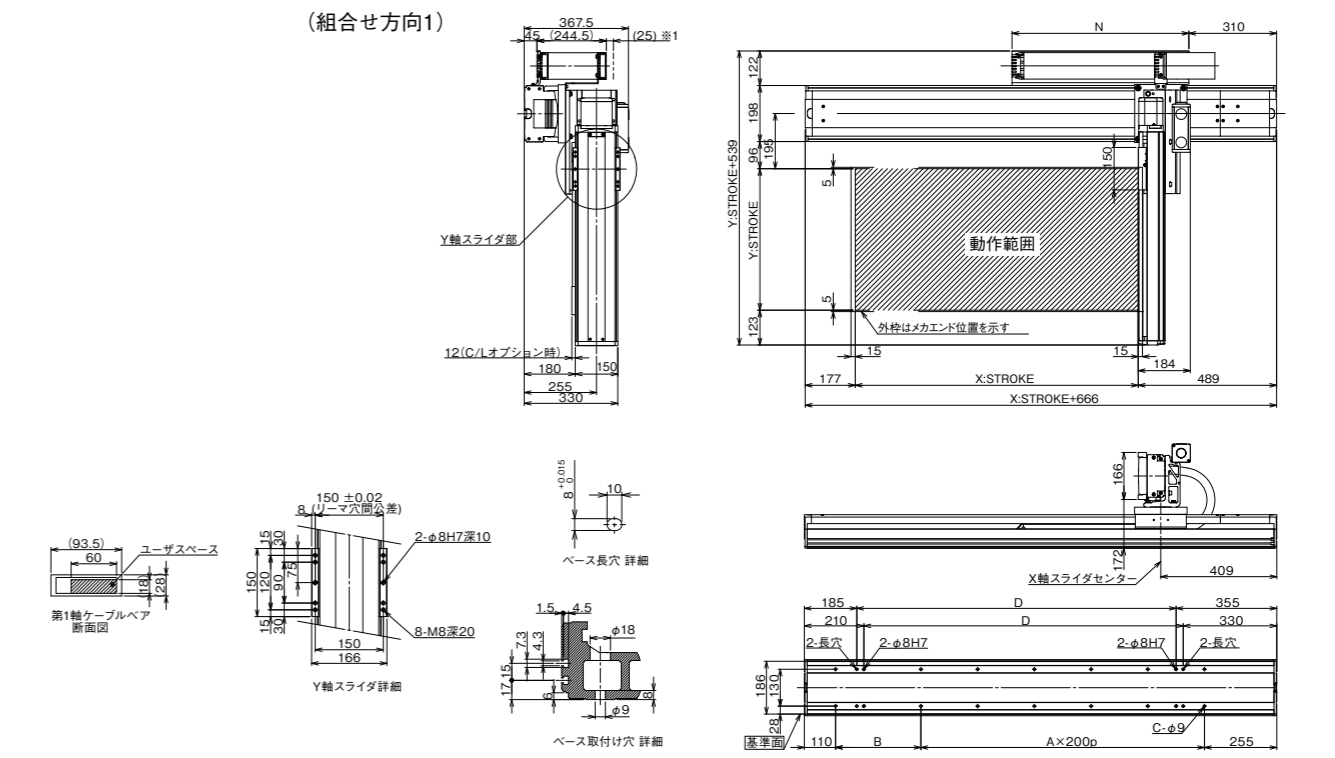
各コントローラーのページをご参照ください。(7-4ページ) なお、コントローラーは、別売販売となります。

寸法図

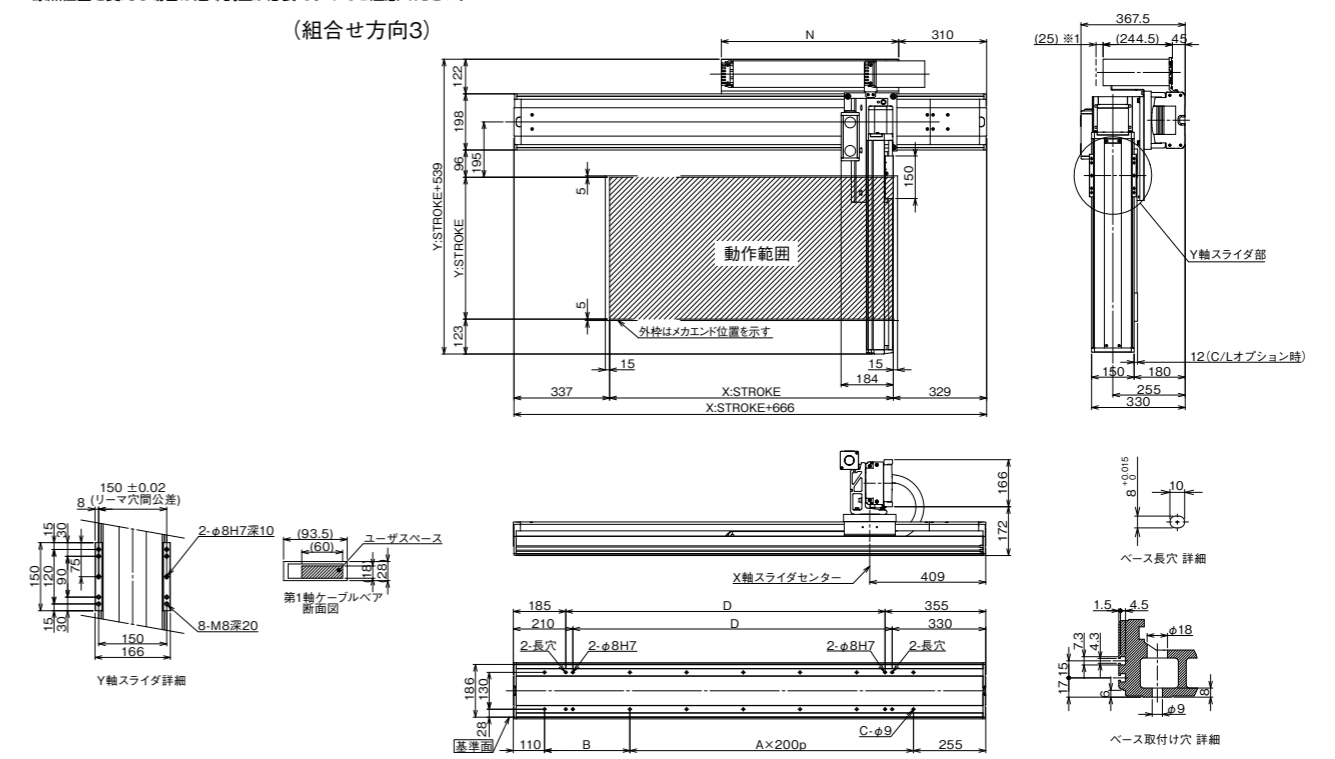
■ ICSB2 [ICSPB2]-BL□H-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向1
 ※1 ケーブルベアは上方25mmまで影らむ可能性が有ります。
 (注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD



■ ICSB2 [ICSPB2]-BL□H-CT (ケーブルベア仕様) 組合せ方向3
 ※1 ケーブルベアは上方25mmまで影らむ可能性が有ります。
 (注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変える場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。



X軸ストローク	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
A	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13
B	201	301	201	301	201	301	201	301	201	301	201	301	201	301	201	301	201
C	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30
D	1026	1126	1226	1326	1426	1526	1626	1726	1826	1926	2026	2126	2226	2326	2426	2526	2626
N	575	625	675	725	775	825	875	925	975	1025	1075	1125	1175	1225	1275	1325	1375