

# ICSPA3-B1NA HB3

RoHS  
10



## 型式項目

ICSPA3 - B1NA HB3		-		-		-		-		T2		-		-	
シリーズ ICSPA3(高剛性3軸用)	タイプ 下記型式内容表 参照	エンコーダ種類 A:アブソリュート I:インクリメンタル	X軸ストローク 50:500mm ↓ 220:2200mm (50mm単位)	オプション 下記 オプション表 参照	Y軸ストローク 20:200mm ↓ 70:700mm (50mm単位)	オプション 下記 オプション表 参照	Z軸ストローク 10:100mm ↓ 50:500mm (50mm単位)	オプション 下記 オプション表 参照	遠隔コントローラ T2:SCON XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	ケーブル長 3L:3m 5L:5m L:基本設定	Y軸ケーブル配線 下記型式内容表参照				

- POINT**  
選定上の注意
- 型式項目のストローク欄は型式中ではcm(センチメートル)表記となります。
  - ケーブル長はX軸コネクタボックスから(ケーブルベア仕様の場合はX軸のアクチュエーターケーブルから)コントローラーまでの長さです。標準は3mか5mですが、それ以外の長さもm単位で対応可能です。最長20mまで対応可能です。
  - 定格加速度は0.3Gです。最大1Gまで動作可能ですが、加速度を上げると可搬質量は低下します。

## 型式内容

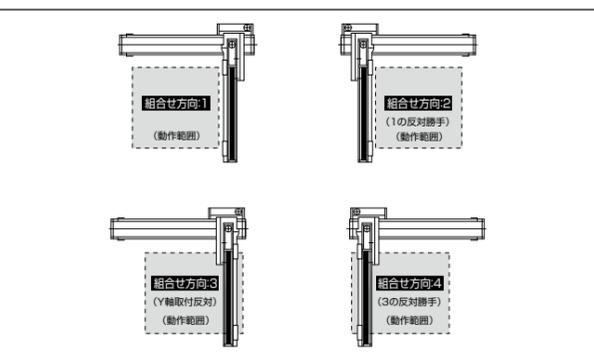
XY組合せ方向(注1)	Z軸速度タイプ(注2)	型式
1	H	ICSPA3-B1NA1HB3H-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
	M	ICSPA3-B1NA1HB3M-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
2	H	ICSPA3-B1NA2HB3H-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
	M	ICSPA3-B1NA2HB3M-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
3	H	ICSPA3-B1NA3HB3H-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
	M	ICSPA3-B1NA3HB3M-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
4	H	ICSPA3-B1NA4HB3H-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨
	M	ICSPA3-B1NA4HB3M-①-②③-④⑤-⑥⑦-T2-⑧-⑨

(注1) XY組合せ方向は下図を参照ください。  
(注2) Z軸のタイプによって可搬質量と最高速度が変化します。  
(注) 上記型式の①~⑨の内容は下表を参照ください。

## 型式内記号説明

番号	内容	表記
①	エンコーダ種類	A:アブソリュート I:インクリメンタル
②	X軸ストローク	50:500mm ↓ 220:2200mm
③	X軸オプション	オプション表参照
④	Y軸ストローク	20:200mm ↓ 70:700mm
⑤	Y軸オプション	オプション表参照
⑥	Z軸ストローク	10:100mm ↓ 50:500mm
⑦	Z軸オプション	オプション表参照
⑧	ケーブル長	3L:3m 5L:5m L:□m
⑨	Y軸-Z軸ケーブル配線	CT-CT:ケーブルベア

## XY組合せ方向



## 構成軸

構成軸	型式	参照頁
X軸	NS-LXMSA-①-400-40-②-T2-③-⑩	3-617
Y軸	ISPA-MYM-①-200-20-④-T2-⑤	-
Z軸	ISPA-MXM-①-200-⑩-⑥-T2-⑦	-

(注) 上記型式の①~⑦は型式内記号をご参照ください。なお、ストロークはmm(ミリメートル)表記となります。  
(注) 上記型式の⑩には下記の記号が入ります。  
NT1:直交組合せ方向1と3の場合  
NT2:直交組合せ方向2と4の場合  
(注) ナット回転型/大型リニアは単軸でもケーブルベアが装着されますが、直交ロボットに組む場合は別のケーブルベアを使用するため、単軸はケーブルベアなし(NT1またはNT2)の仕様となります。  
(注) 上記型式の⑩にはリードが入ります。  
20:Z軸速度タイプHの場合  
10:Z軸速度タイプMの場合

## ストローク別最高速度

表内の単位はmm/sです。

	ストローク						
	100	200	300	400	500	600	700
X軸	-	-	-	-	-	-	2400
Y軸	-	-	-	1200	-	-	-
Z軸	-	-	1200	-	-	-	-

## B1NA HB3H

	ストローク						
	100	200	300	400	500	600	700
X軸	-	-	-	-	-	-	2400
Y軸	-	-	-	1200	-	-	-
Z軸	-	-	600	-	-	-	-

## 可搬質量

表内の単位はkgです。

Z軸ストローク	Y軸ストローク						
	200	300	400	500	600	700	
100	-	9.0	-	8.2	7.2	6.2	
~200	-	9.0	8.3	7.2	6.2	5.2	
~300	9.0	8.3	7.3	6.2	5.2	4.2	
~400	8.2	7.3	6.3	5.2	4.2	3.2	
~500	7.1	6.2	5.2	4.1	3.1	2.1	

## B1NA HB3M

Z軸ストローク	Y軸ストローク						
	200	300	400	500	600	700	
100	11.2	10.2	9.2	8.2	7.2	6.2	
~200	10.2	9.3	8.3	7.2	6.2	5.2	
~300	9.0	8.3	7.3	6.2	5.2	4.2	
~400	8.2	7.3	6.3	5.2	4.2	3.2	
~500	7.1	6.2	5.2	4.1	3.1	2.1	

## オプション

オプション記号は、各軸ストロークの後ろにご記入ください。標準装備のオプションは必ず型式へご記入ください。また複数のオプションを選択される場合は、アルファベット順につなげてご記入ください。

名称	型式	参照頁
AQシール(標準装備)	AQ	5-569
ブレーキ(Y/Z軸限定(Z軸標準装備))(注3)	B	5-569
クリープセンサー(注4)	C/CL	5-569
原点リミットスイッチ(注4)	L/LL	5-571
原点逆仕様(Y/Z軸限定)	NM	5-571
ボール保持機構付ガイド	RT	5-572

(注3) Y軸のブレーキ有りは、反モーター側の寸法が長くなります。  
(注4) クリープセンサー、原点リミットスイッチを選択する場合は、組合せ方向により取付位置が異なりますが、型式中の記入は、取付位置に関わらずクリープセンサーは「C」、原点リミットスイッチは「L」となります。詳細は5-579をご参照ください。

## 共通仕様

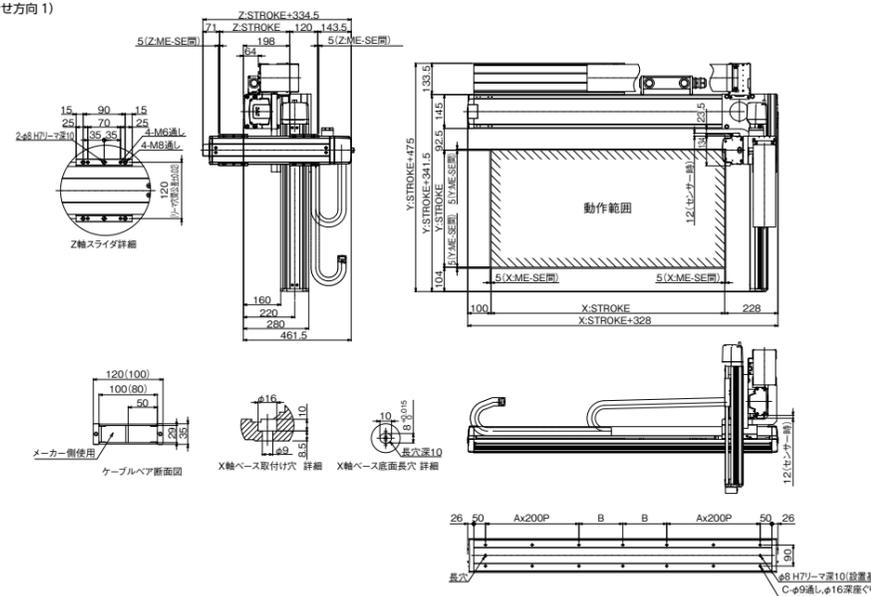
駆動方式	ボールねじ 転送C5相当
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.02mm以下
ガイド	ベース一体型
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
X軸モーター出力/リード	400W/40mm
Y軸モーター出力/リード	200W/20mm
Z軸モーター出力/リード	200W/20mm<H>、10mm<M>

## 寸法図

### ICSPA3-B1NA HB3 CT-CT(ケーブルベア仕様)組合せ方向1

(注) ケーブルベア断面図の( )はYZ間のケーブルベア寸法です。  
(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変更する場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

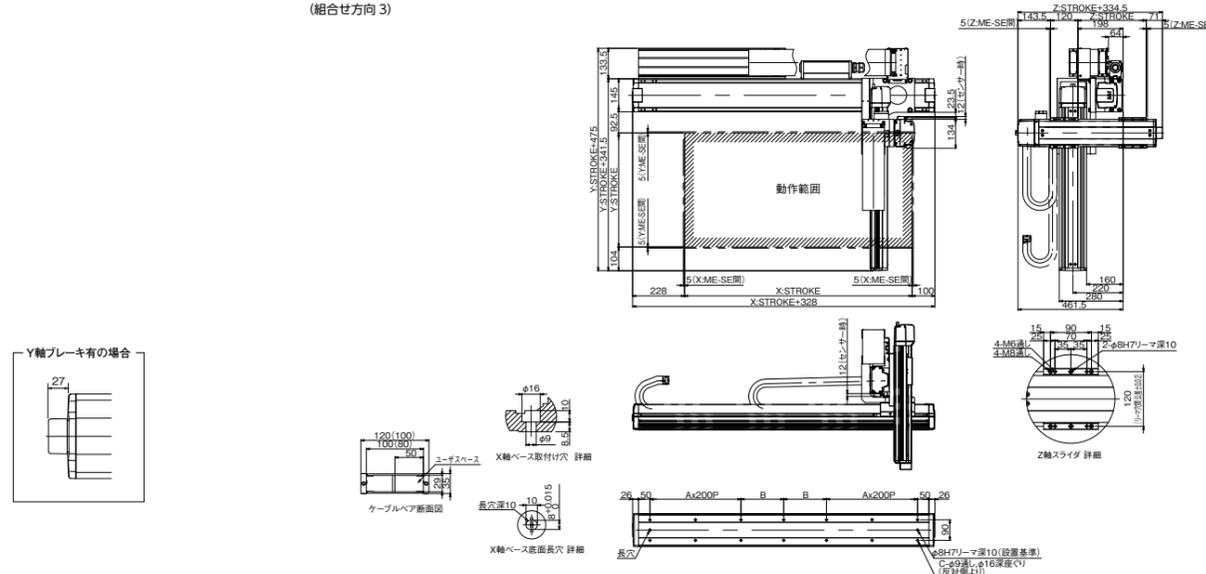
(組合せ方向1)



### ICSPA3-B1NA HB3 CT-CT(ケーブルベア仕様)組合せ方向3

(注) ケーブルベア断面図の( )はYZ間のケーブルベア寸法です。  
(注) 図面の組合せ位置が原点位置となります。原点位置を変更する場合は、オプションのNMをご指定ください。また納品後原点位置を変更する場合は返却調整が必要ですのでご注意ください。

(組合せ方向3)



Xストローク	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350
A	1	1	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	3	3
B	138	163	188	213	238	263	288	113	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163
C	10	10	10	10	10	10	10	14	14	14	14	14	14	14	14	14	18	18

Xストローク	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200
A	3	3	3	3	3	3	4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5
B	188	213	238	263	288	313	138	163	188	213	238	263	288	313	138	163	188
C	18	18	18	18	18	18	22	22	22	22	22	22	22	22	26	26	26