

IXA-4NHW12040

防塵・防滴
バッテリーレスアプン
アーム長 1200mm

■型式項目

シリーズ	IXA - 4	NHW	120	40	-		-	T2	-	
軸数	4	4軸	NHW	高可搬タイプ 防塵・防滴仕様	120	1200mm	40	400mm	ケーブル長	オプション
タイプ			アーム長	上下軸ストローク			ケーブル長	適用コントローラー	オプション	
タイプ			120	1200mm			5L	T2	下記オプション	
タイプ			40	400mm			10L	XSEL-SAX	価格表参照	
タイプ							☐L		価格表参照	
タイプ									価格表参照	



価格表 (標準価格)

型式	標準価格
IXA-4NHW12040	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
樹脂カバーニッケルめっき仕様	COP	7-710	-
フッ素ゴムシール仕様	SLF	7-722	-

別売オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格
ユーザーケーブル	CB-IXA-USR☐☐☐CS	7-725	-
フランジ	IXA-FL-1	7-724	-
メタルキャップ	IXA-MC-1	7-723	-
外部配線保護フランジ	IXA-PFL-EW-1	7-725	-
Z軸配線側面ステー Z軸400st	IXAW-SST-ZW-2	7-725	-
Z軸配線上面ステー Z軸400st	IXA-TST-ZW-2	7-725	-

(注) 別途ご注文ください。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	4軸仕様
標準タイプ	5L(5m)	-
	10L(10m)	-
長さ指定	11L(11m)	-
	12L(12m)	-
	13L(13m)	-
	14L(14m)	-
	15L(15m)	-
	16L(16m)	-
	17L(17m)	-

(注) 下記ケーブルの合計金額となります。
モーターケーブル：4本・エンコーダーケーブル：4本・ブレーキケーブル：1本

選定上の注意 	(1) (注1) ~ (注8) は、7-707ページをご参照ください。
	(2) 加減速度は、搬送する物の質量および移動距離、場所により最大設定値が変化します。また、最大設定値での連続動作を行うと過負荷エラーが出る場合があります。連続動作を行う際は加減速値を下げるか、デューティー比(目安)を参考にして加減速後に停止時間を設けてください。
	(3) ジャバラに直接噴流をかけないでください。
	(4) スカラロボットは100%の速度・加速度で連続運転は出来ません。動作可能条件は「加減速度設定の目安」をご確認ください。
	(5) ケーブルジョイント部は保護構造ではないため、水のかからない清潔なところに設置してください。
	(6) 腕系切替の際は一旦アームが直線上に伸びるため、周辺機器との干渉にご注意ください。

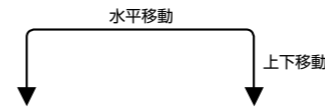
メインスペック

項目	内容	
最大可搬質量 (kg) (注1)	47	
合成最高速度 (mm/s)	8098	
速度 (注2)	第1アーム (度/s)	260
	第2アーム (度/s)	380
	上下軸 (mm/s)	1200
	回転軸 (度/s)	920
押付け (N) (注3)	上限	570
	下限	70
アーム長 (mm)	1200	
各軸アーム長 (mm)	第1アーム	800
	第2アーム	400
各軸動作範囲	第1アーム (度)	±137
	第2アーム (度)	±142
	上下軸 (mm)	400
	回転軸 (度)	±360

サイクルタイム

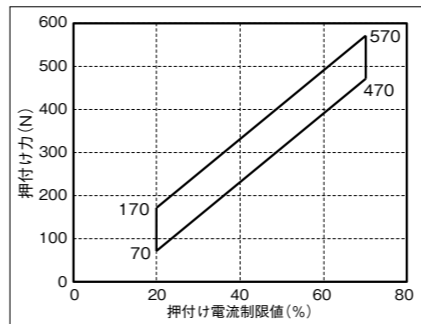
項目	時間
標準サイクルタイム	0.61秒
連続サイクルタイム	0.72秒

標準/連続サイクルタイムは下記の条件で、最速となる往復の動作設定にて動作した場合の所要時間を表します。
2kg搬送、上下移動25mm、水平移動300mm(相位置決めアーチモーション)
【標準サイクルタイム】
最速動作の場合の所要時間です。一般に高速性能の目安となります。最速動作での連続動作はできませんのでご注意ください。
【連続サイクルタイム】
連続動作を行う場合のサイクルタイムとなります。



押付け力と電流制限値の相関図 (参考値)

上下軸の先端部の押付け力です。(注3)

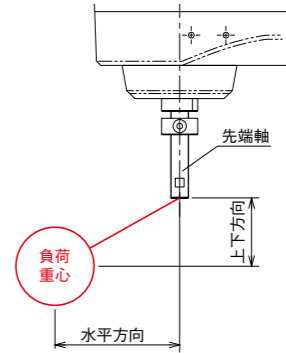


項目	内容	
位置繰返し精度 (注4)	水平面内	±0.05mm
	上下軸	±0.02mm
	回転軸	±0.01度
ユーザー配線	10心(9心+シールド) AWG24 (定格30V/MAX1A)	
ユーザー配管	外径φ6 内径φ4 エアチューブ3本 (最高使用圧力0.6MPa)	
ブレーキ解除スイッチ (注5)	上下軸落下防止用ブレーキ解除スイッチ	
先端軸	許容トルク	15N・m
	許容負荷モーメント	42N・m
主要部材質	1-347ページをご確認ください	
使用周囲温度・湿度	0~40℃、20~85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP65(ジャバラ部は除く)	
耐振動・耐衝撃	振動・衝撃が加わらないこと	
騒音 (注7)	85dB未満	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター	
モーター容量	第1アーム	1000W
	第2アーム	750W
	上下軸	600W
回転軸	200W	
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリュート	
エンコーダーパルス数	131072 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

先端軸許容慣性モーメント

軸数	先端軸許容慣性モーメント
4軸仕様	0.5 kg・m ²

スカラロボットの先端軸(回転軸)中心換算の慣性モーメント許容値です。先端軸中心からツール重心までのオフセット量は、以下の数値以内としてください。ツール重心位置が先端軸中心位置を離れた場合は、速度・加速度を適宜落とす必要があります。負荷や動作条件によって、張出し長は制限されます。



水平方向	上下方向
200mm以下	150mm以下

