

RCP6CR-HSA7XC

±10μm

クリーン

バッテリーレスアップ

中間サポート

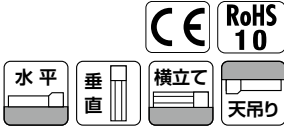
モーターストレート

本体幅80mm

24Vパルスモーター

■型式項目

RCP6CR	-	HSA7XC	-	WA	-	56P	-		-		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	-	エンコーダー種類	-	モーター種類	-	リード	-	ストローク	-	適応コントローラー	-	ケーブル長	-	オプション
				WA バッテリーレスアップ		56P パルスモーター 56□サイズ		24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm		700 700mm 1500 1500mm (50mmごと)		P3 PCON P5 RCON		N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル		下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
700	—	1150	—
750	—	1200	—
800	—	1250	—
850	—	1300	—
900	—	1350	—
950	—	1400	—
1000	—	1450	—
1050	—	1500	—
1100	—		—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	総合カタログ2024・7-395	—
原点逆仕様	NM	総合カタログ2024・7-398	—
吸引用継手取付け位置勝手違い	VR	総合カタログ2024・7-401	—

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—
		—	—

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は「N」を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長さを記入。(例) 080=8m 「-RB」=ロボットケーブル
P3 : CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5 : CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は総合カタログ2024・1-89ページをご参照ください。

選定上の注意

1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。

2) 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。

3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は総合カタログ 2024・1-315 ページをご確認ください。

4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は総合カタログ 2024・1-326 ページをご参照ください。

5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は総合カタログ 2024・1-307 ページをご参照ください。

6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 300mm 以下です。張出し負荷長については総合カタログ 2024・7-72 ページの説明をご確認ください。

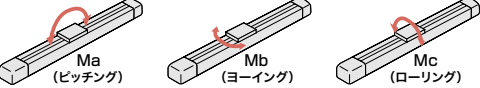
メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4		
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	37	48	53	53	
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	18	35	40	40	
		最高速度 (mm/s)	1080	700	350	175	
		速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
水平	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.1	0.1	0.1	
		最高加減速度 (G)	1	1	1	1	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	3	8	16	25
			最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	2	5	10	15
	垂直		最高速度 (mm/s)	860	560	350	140
速度/加減速度			最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	押付け	押付け時最大推力 (N)	139	209	418	836	
押付け最高速度 (mm/s)		20	20	20	20		
クリーンルーム仕様	バキューム量 (NL/min)	140	120	55	35		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	16	25		
ストローク	最小ストローク (mm)	700	700	700	700		
	最大ストローク (mm)	1500	1500	1500	1100		
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50		

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転速C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 145 N・m
	Mb : 145 N・m
	Mc : 300 N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma : 75.5 N・m
	Mb : 90 N・m
	Mc : 134 N・m
クリーン度	クラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアップソリユート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。総合カタログ2024・1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は総合カタログ2024・1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効 (パワーモード) 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	37	37	22	16	14	3	3	3
200	37	37	22	16	14	3	3	3
420	34	34	20	16	11	3	3	3
640	15	15	10	8	6.5	3	3	2
860	9	6	3	2		1	0.5	
1080	3							

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	48	46	35	28	27	8	8	8
140	48	46	35	28	27	8	8	8
280	48	46	35	25	19	8	8	8
420	35	30	19	15	10	5	5	4.5
560	15	15	9	5	2	2.5	2.5	2
700	3	3	1					

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	53	51	45	40	40	16	16	16
70	53	51	45	40	40	16	16	16
140	53	51	40	38	35	16	16	16
210	51	51	35	30	24	10	10	9.5
280	40	40	28	20	15	8	8	7
350	26	20	8	2		3	3	2
420	5	1						

リード4

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直			
	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	53	51	45	40	40	25	25	25
35	53	51	45	40	40	25	25	25
70	53	51	45	40	40	25	25	25
105	51	51	45	40	35	20	20	19
140	45	45	35	30	25	14	14	12
175	11					4	3	

■高出力設定無効 (省エネモード) 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	18	10	2	
200	18	10	2	
420	18	10	2	
640	9	2	1	
800	1			

リード16

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	35	20	5	
140	35	20	5	
280	25	12	3	
420	14	4	1.5	
500	4			

リード8

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	10	
70	40	25	10	
140	40	25	7	
210	25	14	4	

リード4

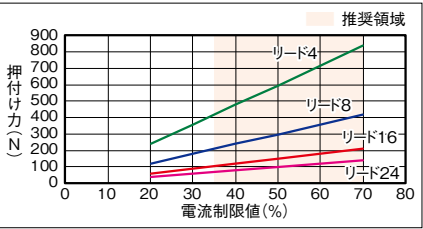
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)			垂直
	0.3	0.7	0.3	
0	40	30	15	
35	40	30	15	
70	40	30	15	
105	40	20	8	
120	8			

ストロークと最高速度

リード (mm)	接続 コントローラー	700~950 (50mmごと)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)	1150 (mm)	1200 (mm)	1250 (mm)	1300 (mm)	1350 (mm)	1400 (mm)	1450 (mm)	1500 (mm)
24	高出力有効	1080<860>		990<860>		920<860>	850	770	735	680	635	565	550
	高出力無効	800<640>		800<640>		770<640>	735<640>	735<640>	735<640>	680<640>	635	565	550
16	高出力有効	700<560>		645<560>		590<560>	555	510	470	440	420	375	355
	高出力無効	500<420>		500<420>		470<420>		470<420>	470<420>	440<420>	420	375	355
8	高出力有効	420	375	345	310	285	255	245	230	215	190	180	170
	高出力無効	210		210		210		210		190	180	170	
4	高出力有効	175<140>	165<140>	150<140>									
	高出力無効	120<105>		120<105>		120<105>		120<105>		120<105>		120<105>	

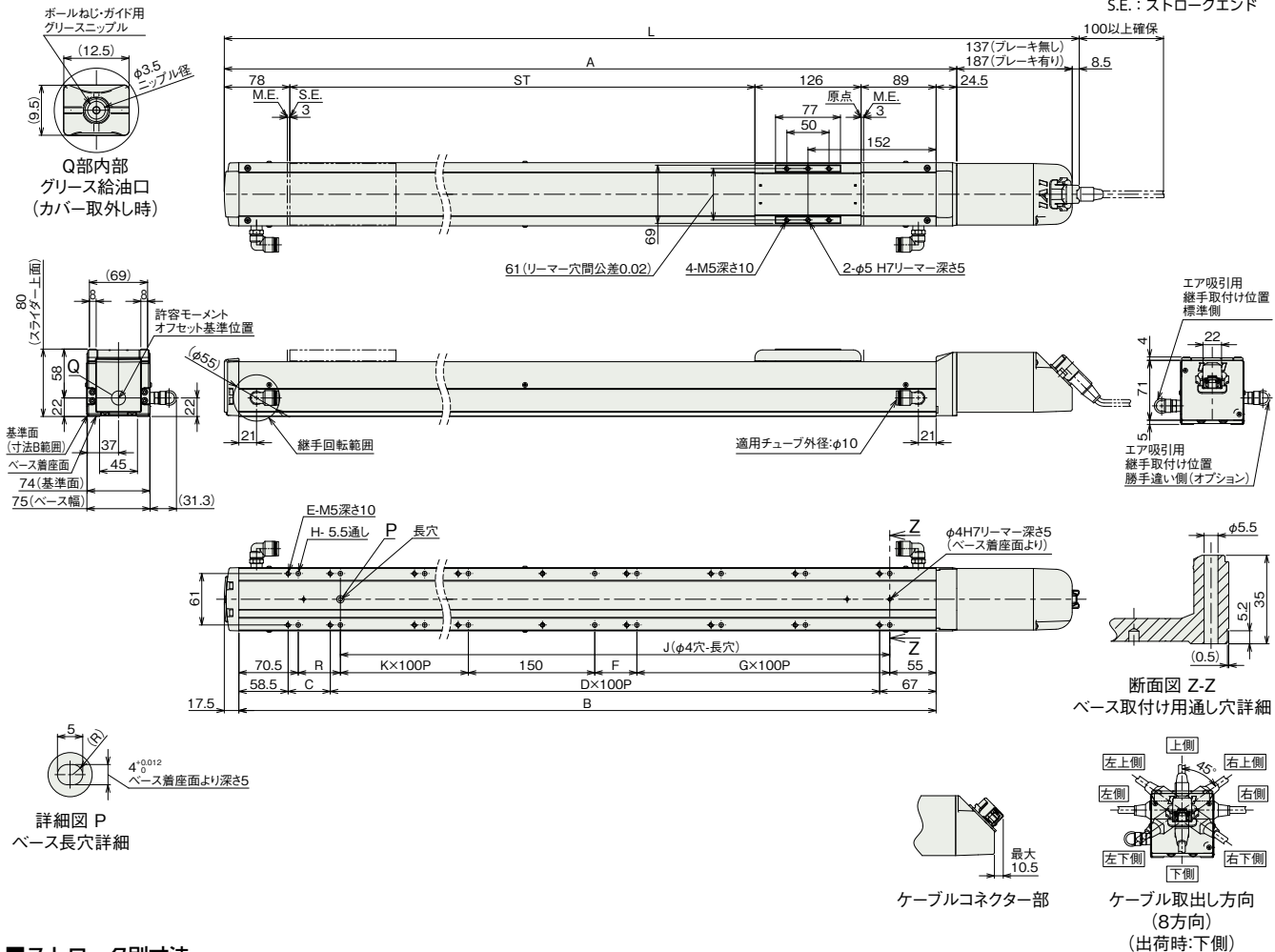
(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ケーブル取出し方向変更の注意事項の詳細は総合カタログ2024・3-716ページをご参照ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
ブレーキ無し	1163	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963
ブレーキ有り	1213	1263	1313	1363	1413	1463	1513	1563	1613	1663	1713	1763	1813	1863	1913	1963	2013
A	1017.5	1067.5	1117.5	1167.5	1217.5	1267.5	1317.5	1367.5	1417.5	1467.5	1517.5	1567.5	1617.5	1667.5	1717.5	1767.5	1817.5
B	975.5	1025.5	1075.5	1125.5	1175.5	1225.5	1275.5	1325.5	1375.5	1425.5	1475.5	1525.5	1575.5	1625.5	1675.5	1725.5	1775.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50
D	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16
E	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
F	50	0	0	50	50	0	0	50	50	0	0	50	50	0	0	50	50
G	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7
H	20	20	20	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	32	34	36
J	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
K	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
R	50	50	0	0	50	50	0	0	50	50	0	0	50	50	0	0	50

■ストローク別質量

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)																	
ブレーキ無し	8.4	8.7	8.9	9.2	9.5	9.8	10.0	10.3	10.6	10.8	11.1	11.4	11.6	11.9	12.2	12.4	12.7
ブレーキ有り	8.9	9.2	9.5	9.7	10.0	10.3	10.5	10.8	11.1	11.3	11.6	11.9	12.1	12.4	12.7	12.9	13.2

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	—	—	●	●	●	—	—	●	—	—	—	●	●	●	—	—	30000	—	総合カタログ2024・8-317
PCON-CB/CGB		1		※選択	※選択	—	●	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	総合カタログ2024・8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		※選択	※選択	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	64	—	総合カタログ2024・8-221
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	●	●	—	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	総合カタログ2024・8-57
RSEL		8		—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	総合カタログ2024・8-105	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、総合カタログ2024・8-15ページをご確認ください。