

RCP6CR-WSA14C RCP6SCR-WSA14C



■型式項目

シリーズ	WSA14C	WA	56P	リード	ストローク	対応コントローラー/IOタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6CR コントローラー別置 RCP6SCR コントローラー内蔵	タイプ	エンコーダー種類 WA バッテリーレスアプソ	モーター種類 56P パルスモーター 56□ サイズ	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm ? 800mm (50mm毎)	RCP6 P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6S SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□ 長さ指定 R□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6CR	RCP6SCR		RCP6CR	RCP6SCR
50	-	-	450	-	-
100	-	-	500	-	-
150	-	-	550	-	-
200	-	-	600	-	-
250	-	-	650	-	-
300	-	-	700	-	-
350	-	-	750	-	-
400	-	-	800	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	7-395	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	7-395	-
指定グリース塗布仕様	G3/G4	7-397	-
高精度仕様(注1)	HPR	7-397	-
原点逆仕様	NM	7-398	-
吸引用継手勝手違い	VR	7-401	-

(注1) リード16・24の時は選択できません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6CR-WSA14C		RCP6SCR-WSA14C
		P3	P5	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-
	S(3m)	-	-	-
	M(5m)	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-

POINT
選定上の注意

- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご参照ください。
- RCP6S(コントローラー内蔵)のリード4/8/16は、使用周囲温度によって、デューティの制限が必要です。詳細は1-280ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長は1-16ページの図をご確認ください。

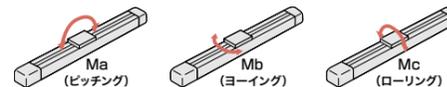
メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード(mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	25	50	65	80
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	15.5	33	45	54
	最高速度(mm/s)	700	560	420	210	
	最低速度(mm/s)	30	20	10	5	
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.3	0.1	0.3	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)(高出力有効)	-	-	14	26
		最大可搬質量(kg)(高出力無効)	-	-	11	18
	最高速度(mm/s)	-	-	350	175	
	最低速度(mm/s)	-	-	10	5	
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	-	-	0.5	0.5
押付け	押付け時最大推力(N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度(mm/s)	20	20	20	20	
グリーンルーム仕様	バキューム量(Nl/min)	140	100	60	35	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力(kgf)	-	-	14	26	
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク(mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転速C10
繰返し位置決め精度(注2)	±0.01mm 【±0.005mm】
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ、白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 462 N·m
	Mb: 462 N·m
	Mc: 1170 N·m
動的許容モーメント(注3)	Ma: 122 N·m
	Mb: 122 N·m
	Mc: 308 N·m
クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 【 】内は高精度仕様(リード4、8)の場合です。
(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平				
	加速度(G)				
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	25	25	23	20	17
140	25	25	23	20	17
420	25	25	23	20	15
560	20	19	14	12	9
700	20	10	6	6	6

リード16

姿勢	水平				
	加速度(G)				
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1
0	50	42	40	32	30
140	50	42	40	32	30
280	50	42	35	23	17
420	47	25	18	14	10
560	12	10	5	3	2

リード8

姿勢	水平					垂直
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1
0	65	65	55	50	45	14
70	65	65	55	50	45	14
140	65	65	55	46	45	12
210	65	65	45	36	22	10
280	65	39	27	18	12	8
350	61	19	10		2	
420	20	6				

リード4

姿勢	水平					垂直
	加速度(G)					
速度(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1
0	80	80	70	65	60	26
35	80	80	70	65	60	26
70	80	80	70	65	60	26
105	80	80	60	50	40	22
140	80	50	30	20	15	16
175	50	15			6	1
210	20					

■高出力設定無効 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード24

姿勢	水平	
	加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.7
0	15.5	12
140	15.5	12
420	13	8
560	7.5	3

リード16

姿勢	水平	
	加速度(G)	
速度(mm/s)	0.3	0.7
0	33	24.5
140	33	24.5
280	22.5	12.5
420	9.5	3.5

リード8

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	45	33	11	
70	45	33	11	
140	45	27.5	10.5	
210	13.5	9	3	

リード4

姿勢	水平			垂直
	加速度(G)			
速度(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	54	48	18	
35	54	48	18	
70	54	48	18	
105	36	24	6	

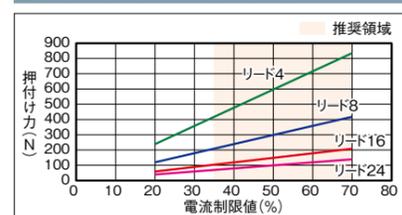
ストロークと最高速度

リード(mm)	接続コントローラー	50~500(50mm毎)	550(mm)	600(mm)	650(mm)	700(mm)	750(mm)	800(mm)
24	高出力有効	700						
	高出力無効	560						
16	高出力有効	560						
	高出力無効	420						
8	高出力有効	420<350>	400<350>	350	305	270	240	215
	高出力無効	210						
4	高出力有効	210<175>	200<175>	170	150	135	120	105
	高出力無効	105						

(単位:mm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図

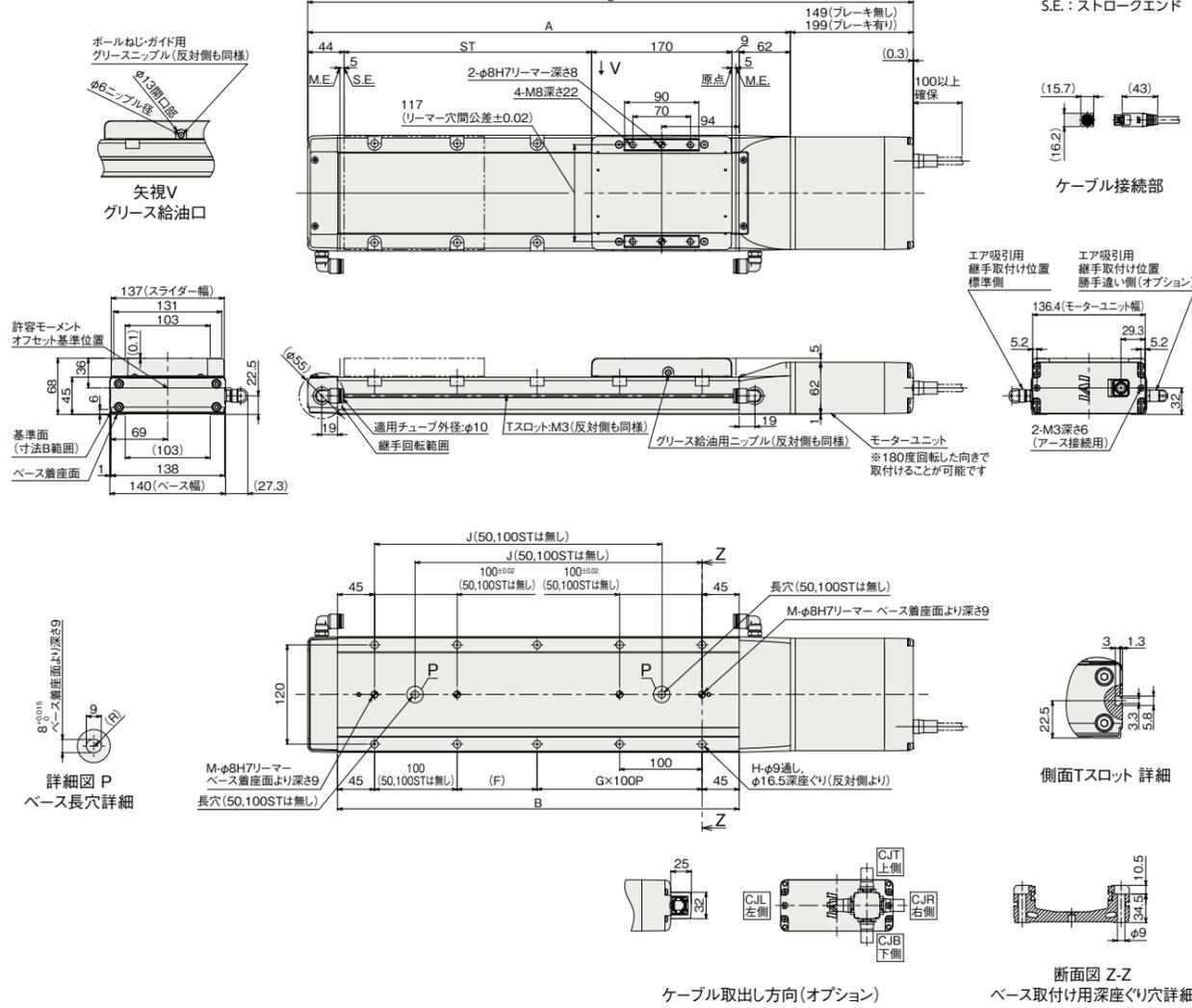


寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

■RCP6CR-WSA14C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

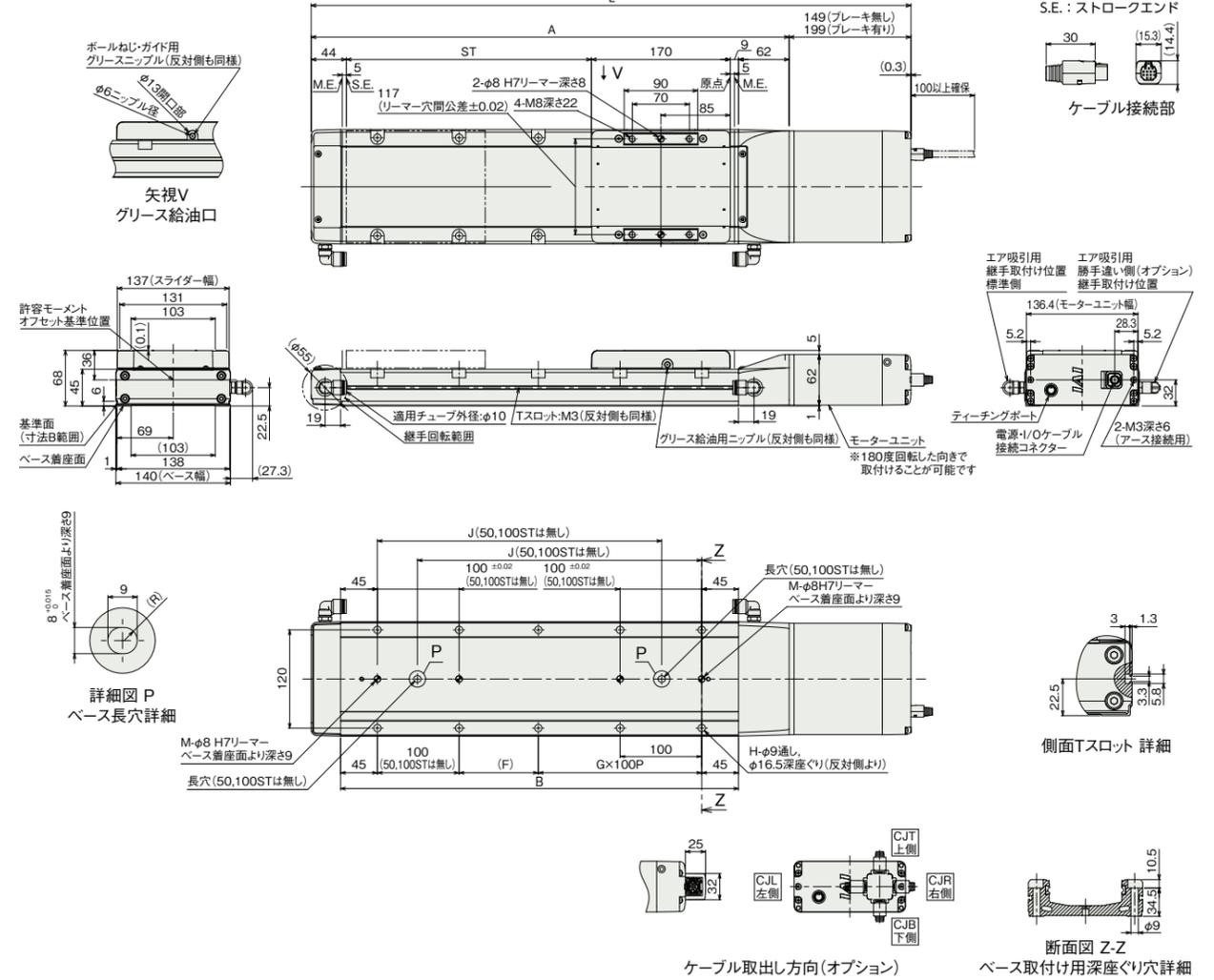
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234
	ブレーキ有り	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.6	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2	13.7
	ブレーキ有り	7.0	7.5	8.0	8.5	8.9	9.4	9.9	10.4	10.9	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.7	14.2

■RCP6SCR-WSA14C

(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	ブレーキ無し	484	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234
	ブレーキ有り	534	584	634	684	734	784	834	884	934	984	1034	1084	1134	1184	1234	1284
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085	
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987	
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.6	7.1	7.6	8.0	8.5	9.0	9.5	9.9	10.4	10.9	11.4	11.9	12.3	12.8	13.3	13.8
	ブレーキ有り	7.1	7.6	8.0	8.5	9.0	9.5	9.9	10.4	10.9	11.4	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.2

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-259	
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-153	
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	64	-	8-179	
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-47	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-49	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-139ページをご確認ください。