

# RCP6W-RRR8C RCP6SW-RRR8C



■型式項目

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適用コントローラ/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6W コントローラ別置 RCP6SW コントローラ内蔵	WA	WA バッテリーレスアプソ	60P パルスモーター 60サイズ	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 700 700mm (50mm毎)	RCP6W P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6SW SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットテーブル	下記オプション 価格表参照



ラジアル荷重対応  
ラジアルシリンダー®



- POINT**  
選定上の注意
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については「ロッド先端許容負荷質量」をご参照ください。詳細は1-297ページをご確認ください。
  - 押付け動作を行う場合は【押付け力と電源制限値の相関図】をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-269ページをご確認ください。
  - RCP6SW（コントローラ内蔵）は、デューティ70%以下で運転してください。
  - 垂直で使用する場合、可搬質量によって寿命が変わります。詳細は「垂直搬送質量と走行寿命」をご参照ください。
  - ケーブルジョイントコネクタは防滴処理がされていませんので、水のかからないところに設置してください。
  - コントローラ内蔵のRCP6SWにはティーチングツールを接続するポートがありません。ゲートウェイユニットにティーチングツールを接続し、ゲートウェイユニット経由でパラメータデーターなどの設定を行ってください。
  - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6W	RCP6SW		RCP6W	RCP6SW
50	-	-	400	-	-
100	-	-	450	-	-
150	-	-	500	-	-
200	-	-	550	-	-
250	-	-	600	-	-
300	-	-	650	-	-
350	-	-	700	-	-

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	RCP6W-RRR8C		RCP6SW-RRR8C	
		P4	P6	SE	SE
標準タイプ	P(1m)	-	-	-	-
	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X18(18m)	-	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-	-
ロボットテーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-	-
	R16(16m) ~ R18(18m)	-	-	-	-

(注) アクチュエーターケーブルとアクチュエーター・コントローラ接続ケーブルの長さは、合計が20m以下になるように選択してください。

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長2m	指定なし	7-678	-
アクチュエーターケーブル長5m	AC5	7-678	-
アクチュエーターケーブル長10m	AC10	7-678	-
アクチュエーターケーブル長15m	AC15	7-678	-
ブレーキ	B	7-678	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	7-678	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	7-678	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	7-678	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	7-678	-
フランジ	FL	7-680	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	7-685	-
原点逆仕様	NM	7-686	-

メインスペック

項目	内容	
リード	ボールねじリード (mm)	20 10 5
水平	可搬質量(注1)	最大可搬質量 (kg) 30 60 100 最高速度 (mm/s) 350 200 100
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s) 25 13 7 定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1 最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 3 35 70 最高速度 (mm/s) 330 200 100
垂直	速度/加減速度	最低速度 (mm/s) 25 13 7 定格加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1 最高加減速度 (G) 0.2 0.2 0.1
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 3 35 70 最高速度 (mm/s) 330 200 100
	押付け	押付け時最大推力 (N) 500 1000 2000 押付け最高速度 (mm/s) 10 10 10
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ ブレーキ保持力 (kgf) 3 35 70	
ストローク	最小ストローク (mm)	50 50 50
	最大ストローク (mm)	700 700 700
	ストロークピッチ (mm)	50 50 50

(注1) ラジアル荷重を外付けガイドで受けた場合です。

項目 内容

駆動方式	ボールねじ φ16mm 転速C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッドガイド	直動無限循環型
主要部材質	ロッド アルミ、硬質アルマイト処理
	フレーム アルミ、白色アルマイト処理
	ダストシール ゴム (NBR)
アクチュエーターケーブル	塩化ビニル (PVC)
ロッド不回転精度 (注2)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP65 (IEC60529/JIS0920)
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

速度・加速度別可搬質量表 ※高出力設定の詳細は1-25ページをご参照ください。

■高出力設定有効 環境温度が5℃を超える場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.2	
0	30	3
210	30	3
300	30	3
330	14	1
350	14	1

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.2	
0	60	35
80	60	35
90	60	34
100	60	28
110	60	23
120	60	18
130	60	15
140	60	12
150	60	10
160	60	8
170	40	6
180	25	4
190	15	3
200	12	2

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.1	
0	100	70
45	100	70
60	100	45
70	100	35
80	100	25
90	100	14
100	75	9

■高出力設定有効 環境温度が5℃以下の場合

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.2	
0	30	3
210	30	3

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.2	
0	60	35
80	60	35
90	60	34
100	60	28
110	60	23
120	60	18
130	60	2

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)	
	0.1	
0	100	70
45	100	70
60	100	9

ストロークと最高速度

■環境温度が5℃を超える場合

リード (mm)	50	100~450 (50mm毎)	500	550	600	650	700
20	280	350<330>	320	280	240	220	
10		180	160	140	120	110	
5	100	90	80	70	60	55	

(単位はmm/s)

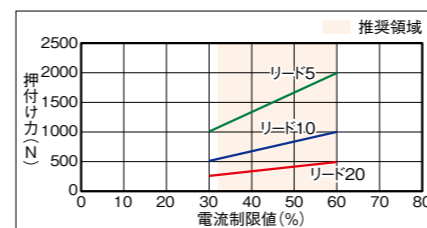
■環境温度が5℃以下の場合

リード (mm)	50	100~450 (50mm毎)	500	550	600	650	700
20			210				
10			130		120	110	
5			60				55

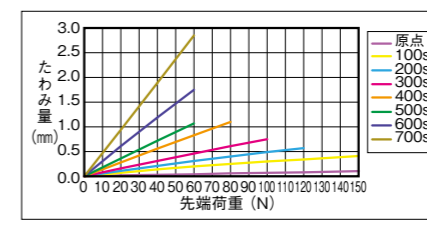
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

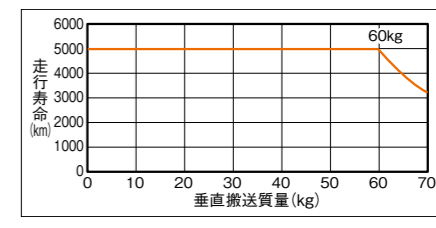
押付け力と電流制限値の相関図



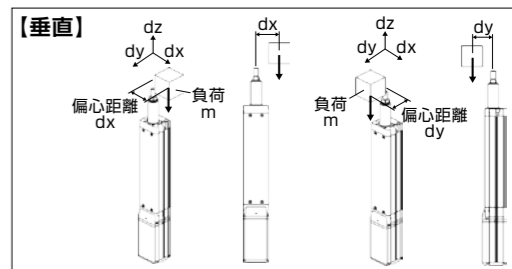
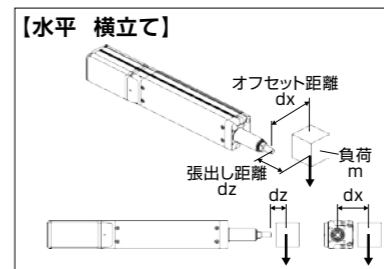
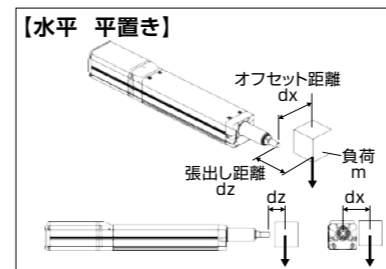
ロッドたわみ量(参考値)



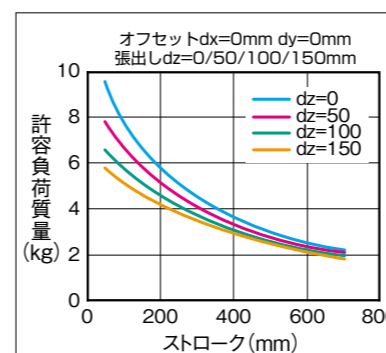
垂直搬送質量と走行寿命



ロッド先端許容負荷荷重

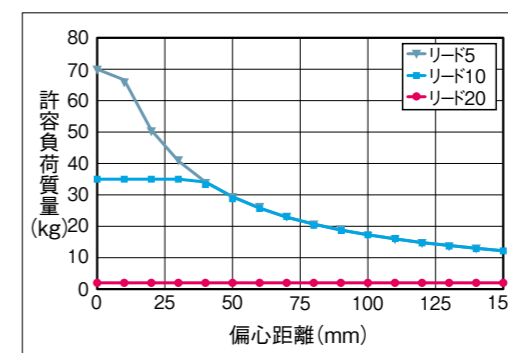


水平



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、ガイド走行寿命  
5000kmとなる負荷質量。(加速度0.2G、速度600mm/s)

垂直



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、ガイド走行寿命  
5000kmとなる負荷質量。(加速度0.2G、速度450mm/s)

