

RCS2-RA13R

(サーボプレス仕様)



■型式項目

RCS2 - RA13R - WA - 750 - [] - [] - T2 - [] - []

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA バッテリーレスアップ	モーター種類 750 サーボモーター 750W	リード 2.5 2.5mm 1.25 1.25mm	ストローク 50 50mm 200 200mm (50mm毎設定)	適応コントローラ T2 SC0N	ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	-------------------------------------	--	-----------------------	---	---------------------------



(注) 上写真はモーター上折返し、ケーブル上取出し仕様(MT1)です。

- POINT**
選定上の注意
- 押付け動作を行なう場合、設定した押付け力によって連続使用時間が決まっています。また通常動作時も負荷やデューティを考慮した連続運転推力が、連続運転許容推力より小さいことと、デューティ50%以下であることを確認してください。詳細は「押付け力と押付け指令値の相関図」及び1-269ページをご参照ください。
 - 可搬質量はリード2.5が加速度0.02G、リード1.25が加速度0.01Gで動作させた時の値で、加速度は上限となります。
 - お客様のワーク取付け部がロードセル本体となります。ロードセル本体にラジアル荷重およびモーメント荷重が加わらないよう、外部にガイド等を設けてください。水平可搬質量は外付ガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場合の数値です。
 - ブレーキ有り(オプション)の場合は、本体とコントローラ以外にブレーキボックス(6-74ページ参照)が必要となります。
 - ロードセルに引っ張り方向の荷重が加わる動作では、使用できません。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-261ページをご参照ください。
 - 「メインスペック」の水平可搬質量は外付けガイド併用の場合です。

ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	
	1tタイプ(リード2.5)	2tタイプ(リード1.25)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(ブレーキボックス付き)	B	6-83	-
ブレーキ(ブレーキボックス無し)(注1)	BN	6-83	-
フランジ(前)(注2)	FL	6-83	-
フット金具(注3、6)	FT	6-85	-
ロードセル付き(配線用ケーブルベア付き)(注2、4)	LCT	6-87	-
ロードセル付き(配線用ケーブルベア無し)(注4)	LCN	6-87	-
モーター上側折り返し(注5)	MT1/MT2/MT3	6-87	-
モーター右側折り返し(注5、6)	MR1/MR2	6-87	-
モーター左側折り返し(注5、6)	ML1/ML3	6-87	-

- (注1) ブレーキ(ブレーキボックス無し) [BN] を選択し、ブレーキボックスの2軸目として使用される場合は、別途ケーブルの購入が必要となります。詳細は8-234ページをご参照ください。
 (注2) ロードセル付きオプション(配線ケーブルベア付き) [LCT] とフランジオプション [FL] を同時に選択することは出来ません。
 (注3) 付属する金具の数量については、6-86ページをご参照ください。
 (注4) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注5) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
 (注6) MR1/MR2/ML1/ML3とFTを同時に選択することは出来ません。

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

メインスペック

項目	内容	内容		
		2.5	1.25	
リード	ボールねじリード(mm)	2.5	1.25	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	100	200
		最高速度(mm/s)	125	62
		定格加減速度(G)	0.02	0.01
水平	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.02	0.01
		定格加減速度(G)	0.02	0.01
		最高加減速度(G)	0.02	0.01
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	100	200
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	125	62
		定格加減速度(G)	0.02	0.01
		最高加減速度(G)	0.02	0.01
	定格推力(N)	5106	10211	
推力	最大押付け力(N)	9800	19600	
	押付け最高速度(mm/s)	10	10	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力(kgf)	100	200	
	最小ストローク(mm)	50	50	
ストローク	最大ストローク(mm)	200	200	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ32mm 転送 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
繰返し荷重精度(注7)	±0.5% F.S.(注8)
ロードセル定格容量	20000N
ロッドモーション	0.2mm以下
ロッド	φ50mm ボールスプライン
ロッド不回転精度(注9)	±0.1度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアップソリユート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

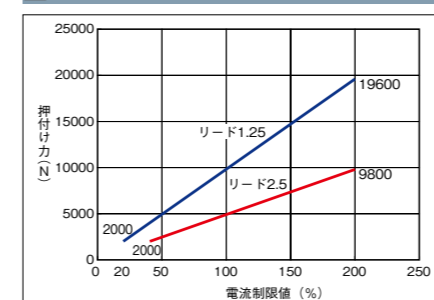
- (注7) 繰返し動作による荷重のばらつきをロードセル定格容量に対する比率で表した値です。
 (注8) F.S.: Full Scale 測定可能な最大値です。
 (注9) ロッド先端が最も本体に格納された状態で、ロッド先端静的許容トルク(1N・m)をかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

ストロークと最高速度

リード	ストローク			
	50	100	150	200
2.5	85	120	125	
1.25	62			

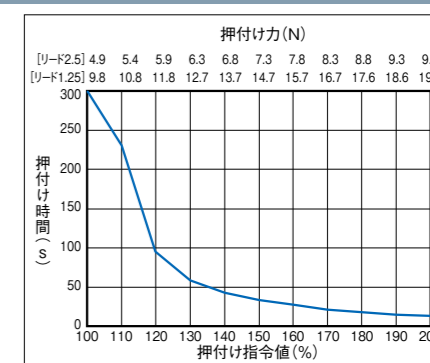
(単位はmm/s)

押付け力と押付け指令値の相関図



- (注) 押付け力は目安の値ですので実際の数字とは多少の誤差が生じます。電流制限値が低いと押付け力がばらつく場合があります。リード1.25は20%以上、リード2.5は41%以上でご使用ください。

押付け指令値(%)	最大押付け時間(s)
70以下	(連続押付可能)
71~100	300
110	230
120	95
130	58
140	43
150	33
160	27
170	21
180	18
190	15
200	13



モーター折返し方向/ケーブル取出し位置(オプション)

モーター折返し方向/ケーブル取出し位置は必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。

オプション記号	MT1	MT2	MT3	MR1	ML1	MR2	ML3
モーター折返し方向	上側(標準)	上側	上側	右側	左側	右側	左側
ケーブル取出し位置	上側(標準)	右側	左側	上側	上側	右側	左側

■寸法図

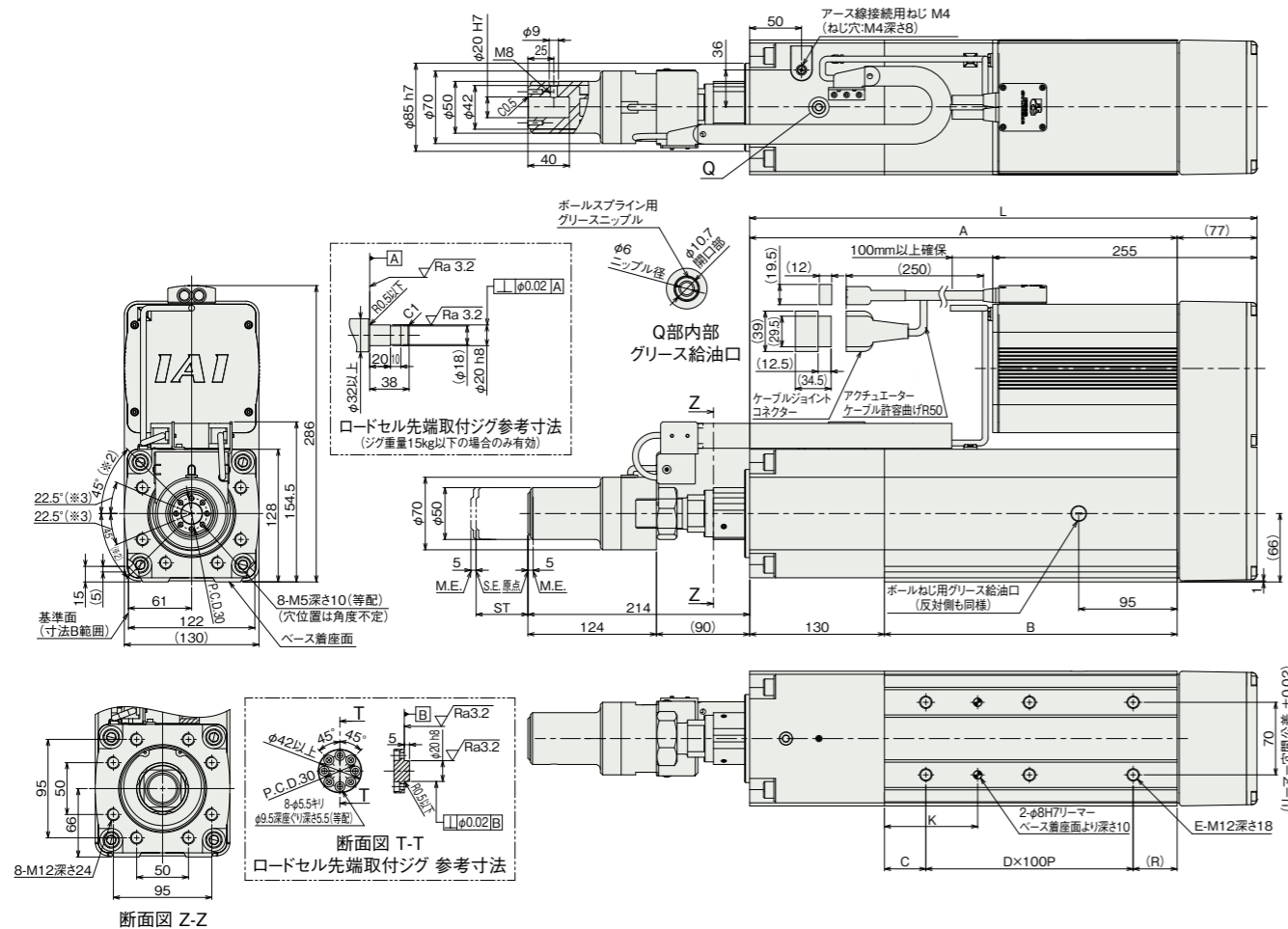
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■ブレーキ無し

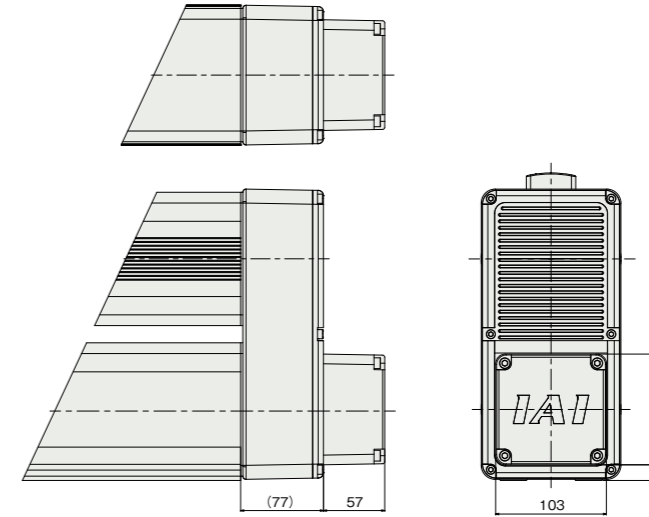
- ※1 ジグ取付け用穴(M8タップ)がある範囲です。
- ※2 ジグ取付け用穴からの角度です。
- ※3 ロードセル端面のM5タップ位置およびジグ取付け用穴位置は製品により異なります。
- (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-113ページをご参照ください。
- (注) 原点復帰を行った場合はロードがメカニカルエンドまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
- (注) 2面幅の向きは製品によって異なります。
- (注) ブレーキ有り仕様(オプション型式-B)にはブレーキボックスが必ず付属します。ブレーキ有り仕様のアクチュエーター本体だけ手配したい場合は、オプション型式-BNをご選択ください。
- (注) ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



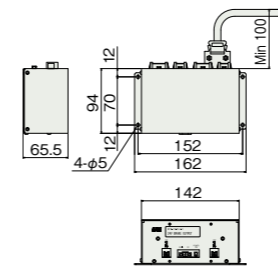
■ブレーキ有り

- (注) ブレーキ有り仕様(オプション型式-B)にはブレーキボックスが必ず付属します。ブレーキ有り仕様のアクチュエーター本体だけ手配したい場合は、オプション型式-BNをご選択ください。
- (注) ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。



■ブレーキボックス(付属品)

単品型式: RCB-110-RA13-0



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200
L	489.5	539.5	589.5	639.5
A	412.5	462.5	512.5	562.5
B	282.5	332.5	382.5	432.5
C	40	65	40	65
D	2	2	3	3
E	6	6	8	8
K	90	115	90	115
R	42.5	67.5	42.5	67.5

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200
質量(kg)	38.5	39.5	40.5	41.5
	ブレーキ無し	ブレーキ有り	ブレーキ無し	ブレーキ有り

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外觀	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ						
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																		
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-215
SCON-CB/CGB (プレスプログラム用)		1		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	8-231

- (注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。
- (注) Rユニット(RCON/RSEL)と接続するには、拡張ユニット(RCON-EXT)とSCONが別途必要です。プレスプログラム用(SCON-CB-F)は接続できません。

