

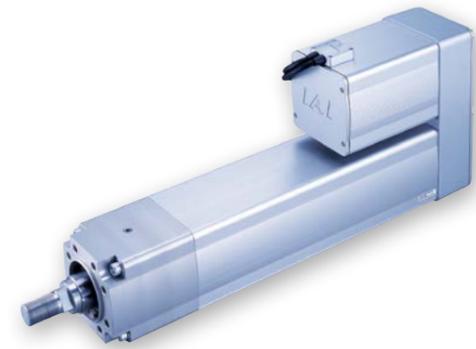
# RCS2-RA13R



■型式項目

**RCS2 - RA13R - WA - 750**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
WA	バッテリーレスアプソ	WA	750W サーボモーター	2.5 2.5mm 1.25 1.25mm	50 50mm 200 200mm (50mmごと)	T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2	N 無し 1 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- 選定上の注意**
- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
  - 押付け動作を行なう場合、設定した押付け力によって連続使用時間が決まっています。また通常動作時も負荷やデューティ比を考慮した連続運転推力が、連続運転許容推力より小さいこと、デューティ比 50% 以下であることを確認してください。詳細は選定資料 (1-320 ページ) をご参照ください。
  - 可搬質量はリード 2.5 が加速度 0.02G、リード 1.25 が加速度 0.01G で動作させた時の値で、加速度は上限となります。
  - 動作条件 (搬送質量、加減速度など) によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-323 ページをご確認ください。
  - 水平可搬質量は外付けガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場合の数値です。
  - ロッド先端に負荷を受けることが可能です。詳細は 1-325 ページをご確認ください。
  - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご確認ください。
  - 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。
  - ブレーキ有り (オプション) の場合は、本体とコントローラ以外にブレーキボックスが必要になります。詳細は「寸法図」をご参照ください。
  - アクチュエータとコントローラのエンコーダ配線の途中でブレーキボックス (付属品) の設置が必要になります。ブレーキボックスには DC24V (max1A) の電源が必要です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	1tタイプ (リード2.5)	2tタイプ (リード1.25)
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ (ブレーキボックス付)	B	4-583	-
ブレーキ (ブレーキボックス無) (注1)	BN	4-583	-
フランジ	FL	4-585	-
フット金具 (注2)	FT	4-588	-
モーター上側折り返し (注3)	MT1/MT2/MT3	4-593	-
モーター右側折り返し (注2、3)	MR1/MR2	4-593	-
モーター左側折り返し (注2、3)	ML1/ML3	4-593	-

(注1) BNを選択し、ブレーキボックスの2軸目として使用される場合は、別途ブレーキボックス・コントローラ間のケーブル (CB-RCS2-PLA010) の購入が必要となります。  
 (注2) MR1/MR2/ML1/ML3とFTを同時に選択することはできません。  
 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

■メインスペック

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	2.5 1.25	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 400 500 最高速度 (mm/s) 125 62	
	速度/加減速度	定格加減速度 (G) 0.02 0.01 最高加減速度 (G) 0.02 0.01	
	垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg) 200 300 最高速度 (mm/s) 125 62
		速度/加減速度	定格加減速度 (G) 0.02 0.01 最高加減速度 (G) 0.02 0.01
推力	定格推力 (N)	5106 10211	
	最大押付け力 (N)	9800 19600	
ブレーキ	押付け最高速度 (mm/s)	10 10	
	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ	
ストローク	最小ストローク (mm)	50 50	
	最大ストローク (mm)	200 200	
	ストロークピッチ (mm)	50 50	

■ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
ロボットケーブル	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ32mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.2mm以下
ロッド	φ50mm ボールスプライン
ロッド不回転精度 (注4)	±0.1度
ロッド許容負荷モーメント	1-325参照
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注4) ロッド先端が最も本体に格納された状態で、ロッド先端静的許容トルク(1N・m)をかけた時のロッド先端変位角 (初期値目安) です。

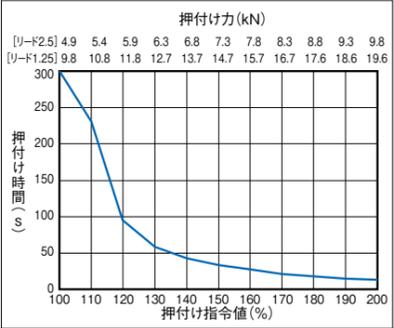
■ストロークと最高速度

ストローク (mm)	50	100	150	200
リード (mm)	85	120	125	
	1.25	62		

(単位はmm/s)



押付け指令値 (%)	最大押付け時間 (秒)
70以下	(連続押付け可能)
71~100	300
110	230
120	95
130	58
140	43
150	33
160	27
170	21
180	18
190	15
200	13



- (注) 押付け力と電流制限値との関係は目安の数字ですので、実際の数字とは多少の誤差が生じます。  
 (注) 電流制限値が低いと押付け力がはらつく場合がありますので、20%以上でご使用ください。  
 (注) 押付け動作時の移動速度は10mm/s固定となります。グラフは10mm/sで押付けた時のもので、速度が変わると押付け力は低下しますのでご注意ください。  
 (注) 動作条件によっては、モーターの温度上昇により押付け力が低下する場合があります。

■モーター折返し方向/ケーブル取出位置 (オプション)

モーター折返し方向/ケーブル取出位置は必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。

オプション記号	MT1	MT2	MT3	MR1	ML1	MR2	ML3
モーター折返し方向	上側 (標準)	上側	上側	右側	左側	右側	左側
ケーブル取出位置	上側 (標準)	右側	左側	上側	上側	右側	左側

