







- (1) 押付け動作を行なう場合、設定した押付け力によって連続使用時間が決まっています。 また通常動作時も負荷やデューティーを考慮した連続運転推力が、連続運転許容推力よ り小さいことと、デューティー 50% 以下であることを確認してください。詳細は選定 資料 (1-441ページ) をご参照ください。
- (2) 可搬質量はリード 2.5 が加速度 0.02G、リード 1.25 が加速度 0.01G で動作させた時の 値で、加速度は上限となります。
- (3) 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティーの目安は変化し ます。詳細は 1-444ページをご確認ください。
- (4) 水平可搬質量は外付ガイドを併用し、ロッドに進行方向以外からの外力がかからない場 合の数値です。
- (5) ロッド先端に負荷を受けることが可能です。詳細は 1-446ページをご参照ください。
- (6) 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-379ページをご確認ください。 (7) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。

M(5m)

標準タイプ

長さ指定

ロボットケーブル

- (8) ブレーキ有り (オプション) の場合は、本体とコントローラー以外にブレーキボックス が必要になります。詳細は「寸法図」をご参照ください。
- (9) アクチュエーターとコントローラーのエンコーダー配線の途中にブレーキボックス (付 属品) の設置が必要になります。ブレーキボックスには DC24V (max1A) の電源が必

**X06**(6m) ~ **X10**(10m)

**X11**(11m) ~ **X15**(15m) **X16**(16m) ~ **X20**(20m)  $R01(1m) \sim R03(3m)$ 

**R04**(4m) ~ **R05**(5m)

**R06**(6m) ~ **R10**(10m) **R11**(11m) ~ **R15**(15m) **R16**(16m) ~ **R20**(20m)

#### ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準	<b>準価格</b>		
X (IIIII)	1tタイプ(リード2.5)	2tタイプ(リード1.25)		
50	-	_		
100	_	_		
150	_	_		
200	_	_		

### オプション価格表(標準価格)

_			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(ブレーキボックス付)	В	2-1073	_
ブレーキ(ブレーキボックス無)(注1)	BN	2-1073	_
フランジ	FL	2-1075	_
フート金具(注2)	FT	2-1078	_
モーター上側折り返し(注3)	MT1/MT2/MT3	2-1085	_
モーター右側折り返し(注2、3)	MR1/MR2	2-1085	_
モーター左側折り返し(注2、3)	ML1/ML3	2-1085	_

(注1) BNを選択し、ブレーキボックスの2軸目として使用される場合は、別途ケーブルの購入が必要となります。詳細は6-111ページをご参照ください。 (注2) MR1/MR2/ML1/ML3とFTを同時に選択することはできません。 (注3) 型式項目のオプション欄に必ずどれかの記号をご記入ください。

# メインスペック

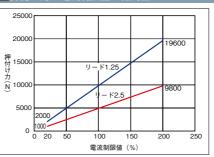
		項目	内	容
リード		ボールねじリード(mm)	2.5	1.25
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	400	500
-L777		最高速度(mm/s)	125	62
ボヤ 速 垂直 速 推力 ブレーキ	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.02	0.01
		最高加減速度(G)	0.02	0.01
速度/加減速度 定格加減速度 最高加減速度 最高加減速度 最大可搬質量 最大可搬質量 最高速度 (mm 定格加減速度 最高加減速度 最高加減速度 定格推力(N) 最大力(N) 長大力(N)	最大可搬質量(kg)	200	300	
		最高速度(mm/s)	125	62
	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.02	0.01
		最大可搬質量(kg) 400 最高速度 (mm/s) 125 定格加減速度 (G) 0.02 最大可搬質量 (kg) 200 最高速度 (mm/s) 125 定格加減速度 (G) 0.02 最高加減速度 (G) 0.02 最高加減速度 (G) 0.02 最高加減速度 (G) 0.02 定格推力(N) 5106 最大推力(N) 9800 押付け最高速度 (mm/s) 10 プレーキ仕様 無励磁作種 プレーキ保力 (kgf) 200 最小ストローク (mm) 50 最大ストローク (mm) 200	0.02	0.01
		定格推力(N)	5106	10211
推力		最大推力(N)	9800	19600
		押付け最高速度(mm/s)	10	10
<i>-</i> r₁	+	ブレーキ仕様	無励磁作動電	電磁ブレーキ
, , , , , , , , , , , , , , , , ,	+	最大可搬質量 (kg) 最高速度 (mm/s) 定格加減速度 (G) 最高加減速度 (G) 定格推力 (N) 最大推力 (N) 押付け最高速度 (mm/s) ブレーキ仕様 ブレーキ保持力 (kgf) 最小ストローク (mm)	200	300
	速度/加減速度	最小ストローク(mm)	50	50
水平  速度/加減速度    可搬質量  速度/加減速度    推力	最大ストローク (mm)	200	200	
		ストロークピッチ(mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ32mm 転造 C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.2mm以下
ロッド	φ50mm ボールスプライン
ロッド不回転精度	±0.1度
ロッド許容負荷モーメント	1-446参照
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup> 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

#### ストロークと最高速度

		<u> </u>									
ストローク(mm) リード(mm)	50	100	150	200							
2.5	85	120	12	25							
1.25	62										
(単位はmm/s											

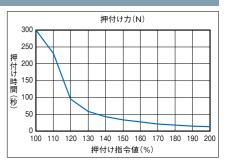
#### 押付け力と電流制限値の相



押付け指令値(%)	最大押付け時間(秒)
70以下	(連続押付可能)
71~100	300
110	230
120	95
130	58
140	43
150	33
160	27
170	21
180	18
190	15
200	13

お問合せは

00.0800-888-0088



- (注) 押付け力と電流制限値との関係は目安の数字ですので、実

- (注) 押付け力と電流制限値との関係は目安の数字ですので、実際の数字とは多少の誤差が生じます。
  (注) 電流制限値が低いと押付け力がばらつく場合がありますので、20%以上でご使用ください。
  (注) 押付け動作時の移動速度は10mm/s固定となります。グラフは10mm/sで押付けた時のもので、速度が変わると押付け力は低下しますのでご注意ください。
  (注) 動作条件によっては、モーターの温度上昇により押付け力が低下する場合があります。

### モーター折返し方向/ケーブル取出位置(オプション)

モーター折返し方向/ケーブル取出位置は必ずいずれかの記号を型式にご記入ください。













	0.60	CHE	and the second	CHE	114	CIRC	Constitution of the Consti
オプション記号	MT1	MT2	MT3	MR1	ML1	MR2	ML3
モーター折返し方向	上側(標準)	上側	上側	右側	左側	右側	左側
ケーブル取出位置	上側(煙淮)	右側	左側	⊢側Ⅱ	⊢相Ⅱ	右側	左側



029\_RCS2-RA13R(StandardType)\_JPN\_3.4.indd 2-3 2018/03/29 12:59:34

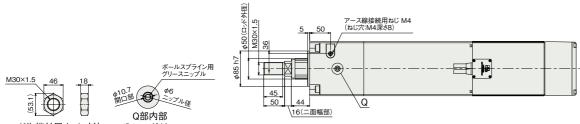


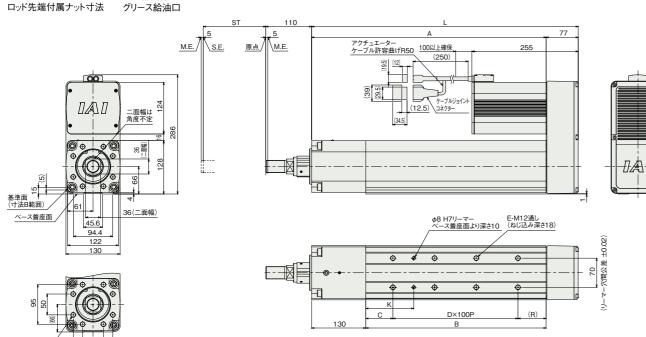
### ■ブレーキ無し

(注)ケーブルジョイントコネクターには、モーター・エンコーダーケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-295ページをご参照ください。(注)原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。(注) 二面幅の面の向きは製品により異なります。

ST : ストローク M.E. : メカニカルエンド S.E. : ストロークエンド

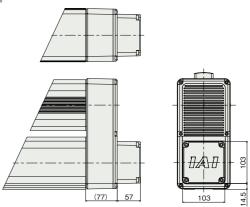






### ■ブレーキ有り

(注) ブレーキ有り仕様(オプション型式-B)にはブレーキボックスが必ず付属します。ブレーキ有り仕様のアクチュエーター本体だけ手配したい場合は、オプション型式-BNをご選択ください。(注) ブレーキボックスにはDC24V(max1A)の電源が必要です。

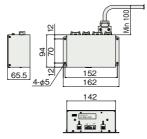


お問合せは

00,0800-888-0088

# ■ブレーキボックス(付属品)

単品型式: RCB-110-RA13-0



### ■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	
L	489.5	539.5	589.5	639.5	
A	412.5	462.5	512.5	562.5	
В	282.5	332.5	382.5	432.5 65	
С	40	65	40		
D	2	2	3	3	
E	6	6	8	8	
K	K 90		90	115	
R	42.5	67.5	42.5	67.5	

## ■ストローク別質量

	/ ///八王				
	ストローク	50	100	150	200
質量	ブレーキ無し	35.5	36.5	37.5	38.5
質量 (kg)	ブレーキ有り	37.5	38.5	39.5	40.5

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

		最大接続		制御方法																
名称	外観	取人技机可能軸数	電源電圧	#272/=+-	パルフを	プログラル	ネットワーク ※選択									最大位置決め点数	標準価格	参照ページ		
		引出的		1100 20 1100009 2	70774	DV	ネットワーク ※選択 DV CC PR CN ML ML3 EC EP PRT SSN ECM													
SCON-CB/CGB	-	1		•	•	_	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	_	6-109
SCON-LC/LCG	Comment of the last	1	単相AC200V	_	-	•	•	•	•	•	•	-	•	•	•	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-137
SSEL-CS		2		•	_	•	•	•	•	-	-	-	-	•	_	_	-	20000	_	6-191
XSEL-P/Q	PT M	6	-+BA C200\/	-	_	•	•	•	•	-	-	-	-	•	_	_	-	20000	-	6-217
XSEL-RA/SA	e IIII zā	8	三相AC200V	-	_	•	•	•	•	-	-	-	•	•	-	_	-	55000 (タイプにより異なります)	-	6-217

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。



029\_RCS2-RA13R(StandardType)\_JPN\_3.4.indd 4-5 2018/03/29 12:59:36