

RCS2-SA4D

簡易防塵
モーター
ストレー
本体幅
40mm
200V
ACサーボ
モーター
20W

■型式項目

RCS2 - SA4D - 20 - 50 - T2

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
1	A	1 インクリメンタル 2 アブソリュート	20 サーボモーター 20W	10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 300 300mm (50mmピッチ毎設定)	T2 SCON MSCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) CEはオプションになります。



- POINT**
選定上の注意
- ストロークが長くなるとボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度を確認してください。
 - 可搬質量は加速度 0.3G (リード 2.5 は 0.2G) で動作させた時の値で、加速度の上限となります。
 - 動作条件 (搬送質量、加減速度等) によって、使用可能なデューティーの目安は変化します。詳細は 1-448ページをご確認ください。
 - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 120mm 以下です。張出し負荷長は 1-104ページの図をご確認ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-379ページをご確認ください。

アクチュエータースペック

リードと可搬質量

型式	モーター出力 (W)	リード (mm)	最大可搬質量		定格推力 (N)	ストローク (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)		
RCS2-SA4D-①-20-10-②-T2-③-④	20	10	4	1	19.6	50~300 (50mm毎)
RCS2-SA4D-①-20-5-②-T2-③-④		5	6	2.5	39.2	
RCS2-SA4D-①-20-2.5-②-T2-③-④		2.5	8	4.5	78.4	

記号説明 ① エンコーダー種類 ② ストローク ③ ケーブル長 ④ オプション

ストロークと最高速度

ストローク	最高速度 (mm/s)
50~300 (50mm毎)	665
10	330
5	165
2.5	165

(単位はmm/s)

エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	インクリメンタル	アブソリュート
50	-	-
100	-	-
150	-	-
200	-	-
250	-	-
300	-	-

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-
	-	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ (配線エンド側出し)	BE	2-1073	-
ブレーキ (配線左側出し)	BL	2-1073	-
ブレーキ (配線右側出し)	BR	2-1073	-
CE対応	CE	2-1074	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	2-1082	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-

アクチュエーター仕様

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロスモーション	0.1mm以下
ベース	材質 アルミ 白色アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma: 6.90N・m Mb: 9.90N・m Mc: 17.0N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma: 3.29N・m Mb: 4.71N・m Mc: 8.07N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露無きこと)

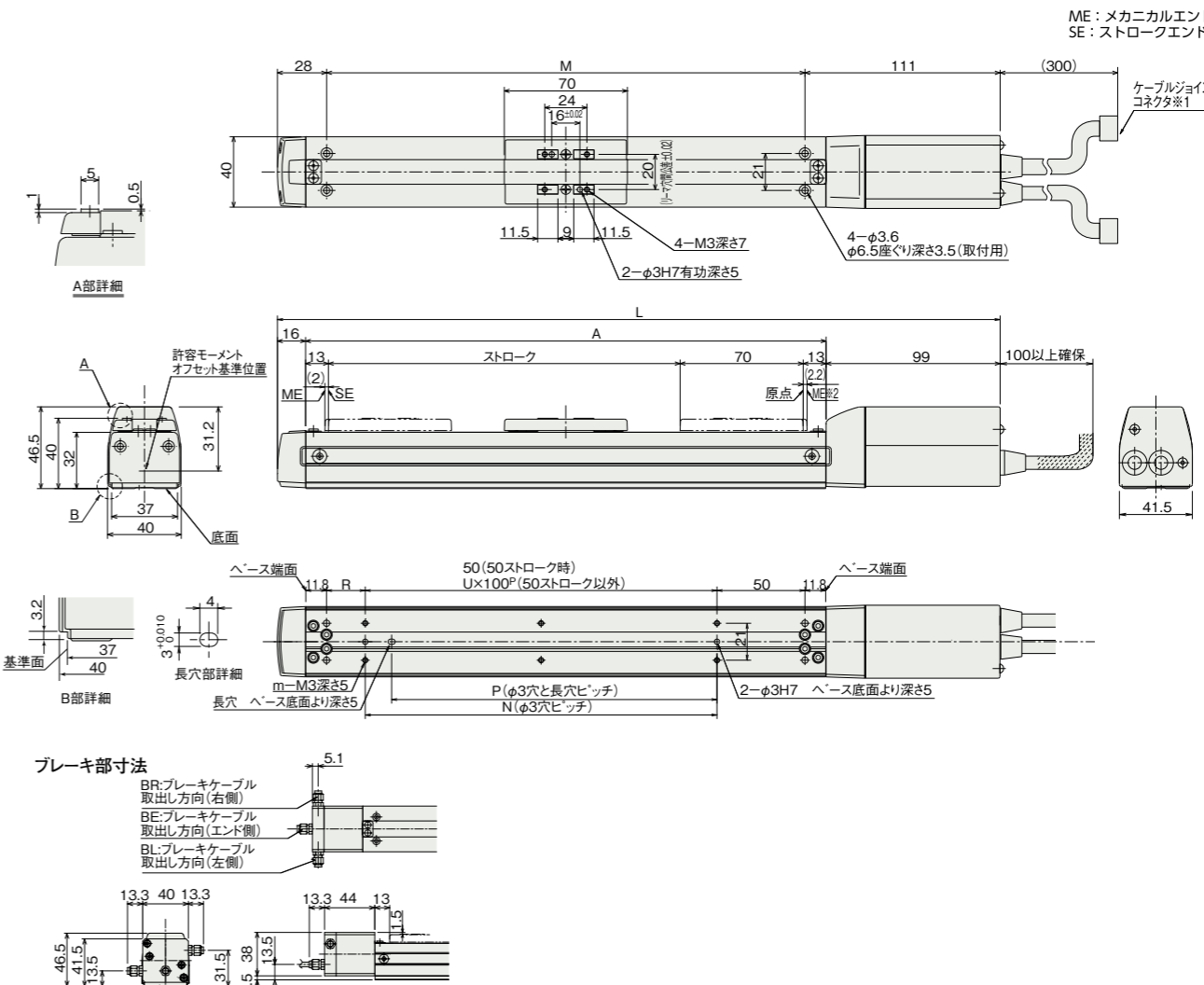
(注1) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-360ページにて走行寿命をご確認ください。

寸法図

※1 モーター・エンコーダーケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-295ページをご参照ください。
※2 原点復帰を行った場合はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意ください。
(注) ブレーキ有りは全長(L)が28mm(配線エンド側取出は41.3mm)、質量が0.2kgアップします。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD



ストローク別寸法・質量

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	261	311	361	411	461	511
A	146	196	246	296	346	396
M	122	172	222	272	322	372
N	50	100	100	200	200	300
P	35	85	85	185	185	285
R	22	22	72	22	72	22
U	-	1	1	2	2	3
m	4	4	4	6	6	8
質量 (kg)	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	1.3

適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク			※選択									
				DV	CC	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
MSCON-C		6	単相AC 100V/200V	-	-	-	●	●	●	-	-	●	●	-	-	256	-	6-161	
SCON-CAL/CGAL		1		●	-	-	●	●	●	●	-	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-147	
SCON-CB/CGB		1		●	●	-	●	●	●	●	●	●	-	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-109	
SCON-LC/LCG		1		-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-137	
SSEL-CS		2		●	-	●	●	●	-	-	-	●	-	-	-	20000	-	6-191	
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	●	-	-	-	20000	-	6-217		
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	6-217		

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。

