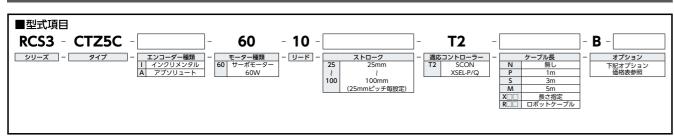
# RCS3-CTZ5C



















- (1) 本アクチュエーターは横立て、天吊りでの動作はできませんのでご注意ください。取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-361ページをご参照ください。
- (2) 本アクチュエーターを動作させる場合は、S 字モーションによる加減速設定と制振制御 を設定して頂く必要があります。
- (3) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 50mm 以下です。 張出し負荷長は 1-130ペー ジの図をご確認ください。

### ストローク別価格表(標準価格)

ストローク	標準価格
(mm)	アブソリュート/インクリメンタル
25	_
50	-
75	_
100	_

### オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(標準装備)	В	3-551	_
原点逆仕様	NM	3-567	_

### ケーブル長価格表(標準価格

種類	ケーブル記号	T2
	<b>P</b> (1m)	_
標準タイプ	<b>S</b> (3m)	_
	<b>M</b> (5m)	_
	<b>X06</b> (6m) ~ <b>X10</b> (10m)	_
長さ指定	<b>X11</b> (11m) ~ <b>X15</b> (15m)	_
	<b>X16</b> (16m) ~ <b>X20</b> (20m)	_
	<b>R01</b> (1m) ~ <b>R03</b> (3m)	_
	<b>R04</b> (4m) ~ <b>R05</b> (5m)	_
ロボットケーブル	<b>R06</b> (6m) ~ <b>R10</b> (10m)	_
	<b>R11</b> (11m) ~ <b>R15</b> (15m)	_
	<b>R16</b> (16m) ~ <b>R20</b> (20m)	_

### メインスペック

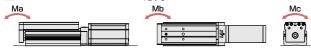
		項目	内容
リー	Ľ.	ボールねじリード(mm)	10
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1.5
-12 VI		最高速度(mm/s)	833
小十	速度/加減速度	定格加減速度(G)(注1)	3.2 (瞬時最大4.8G)
水平		最高加減速度(G)(注1)	3.2 (瞬時最大4.8G)
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	1
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	833
		定格加減速度(G)(注1)	3.2 (瞬時最大4.8G)
		最高加減速度(G)(注1)	3.2 (瞬時最大4.8G)
推力		定格推力(N) 85	
-∵ı,_	_+	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ
- ا	-+	ブレーキ保持力(kgf)	1
		最小ストローク (mm)	格加減速度(G)(注1) 3.2 (瞬時最大4.8G) 高加減速度(G)(注1) 3.2 (瞬時最大4.8G) 格推力(N) 85 レーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ レーキ保持力(kgf) 1 小ストローク(mm) 25
ストロ	コーク	最大ストローク (mm)	100
		ストロークピッチ(mm)	25

(注1) S字モーション種別Bを使用した値です。

項目	内容								
駆動方式	転造ボールねじ φ8mm 転造C10								
	1-1								
繰返し位置決め精度	±0.02mm								
ロストモーション	0.05mm以下								
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理								
リニアガイド	直動無限循環型								
	Ma : 51N·m								
静的許容モーメント	Mb: 73N·m								
	Mc: 112N⋅m								
<b>科格表面</b> - / > . /	Ma:10N·m								
動的許容モーメント   (注2)	Mb: 14N·m								
(/±2)	Mc: 17N·m								
使用周囲温度・湿度	0~40℃、MAX85% RH以下(結露なきこと)								
保護等級	-								
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup> 100Hz以下								
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令								
モーター種類	ACサーボモーター								
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート								
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev								
納期	ホームページ[納期照会] に記載								

(注2) 基準定格寿命5,000km、標準荷重係数1,35の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態 によって異なります。1-342ページにて走行寿命をご確認ください。

### ■テーブルタイプモーメント方向



### ストロークと最高速度

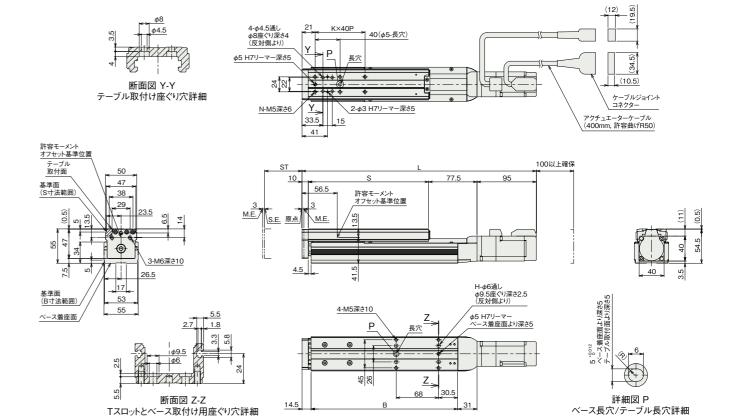
	取同处皮
J-K	25~100 (25mm毎)
10	833
	(単位はmm/s)

## CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 2次元 CAD www.iai-robot.co.jp



(注)ケープルジョイントコネクターには、モーター・エンコーダーケーブルを接続します。 (注)原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク M.E.: メカニカルエンド S.E.: ストロークエンド



### ■ストローク別寸法

ストローク	25	50	75	100
L	300.5	325.5	350.5	375.5
A	128	153	178	203
В	160	185	210	235
Н	0	0	4	4
K	1	1	2	2
N	4	4	6	6
S	118	143	168	193

■ストローク別質量				
ストローク	25	50	75	100
質量(kg)	1.6	1.8	1.9	2.0

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

		最大接続		制御方法																	
名称	外観	取人技机可能軸数	電源電圧	#37377+_	パルフ제	プログラル					ネット	トワ-	-ク	※選	択				最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
		1) HE FORX		ホンンコン	7 170 / 713	70774	DV	CC	CIE	PR	CN	N ML ML3		EC	選択 C EP PRT SSN ECM		ECM				
SCON-CAL/CGAL		1		•	_	_	•	•	-	•	•	•	-	•	•	•	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	_	7-185
SCON-CB/CGB	-	1	単相AC 100V/200V	•	•	-	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	_	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	7-145
SCON-LC/LCG	-	1		-	_	•	•	•	-	•	•	•	-	•	•	•	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	_	7-175
XSEL-P/Q	Tile I	6	-	_	_	•	•	•	-	•	-	-	-	-	•	-	-	-	20000	-	7-259
XSEL-RA/SA	P IIII Z	8	三相AC200V	_	_	•	•	•	-	•	-	-	-	•	•	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	7-259

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、7-15ページをご確認ください。

