

RCS4-RA6C

バッテリーレスアプ
モーター
ストレート
本体幅
60mm
200V
ACサーボ
モーター
100W

■型式項目

RCS4 - RA6C - WA - 100 - T2

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
RCS4	RA6C	WA バッテリーレスアプ	100 サーボモーター 100W	20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm	50 50mm 300 300mm (50mm毎)	T2 SCON MSCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- POINT**
選定上の注意
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
 - 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティの目安は変化します。詳細は1-449ページをご参照ください。
 - 「メインスベック」の水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-379ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	200	-
100	-	250	-
150	-	300	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-1073	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	2-1074	-
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	2-1074	-
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	2-1074	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	2-1074	-
フランチ	FL	2-1075	-
フート金具	FT	2-1078	-
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	2-1085	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-
Tスロットナットパー	NTB	2-1087	-

メインスペック

項目	内容					
	20	12	6	3		
リード	ボールねじリード (mm)	20	12	6	3	
	水平	可搬質量 (kg)	15	25	50	60
		最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	可搬質量 (kg)	4	10	20	20	
	最高速度 (mm/s)	1000	600	300	150	
	定格加減速度 (G)	0.5	0.3	0.3	0.7	
	最高加減速度 (G)	1.2	1.2	1	0.7	
推力	定格推力 (N)	85	142	283	566	
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	最大ストローク (mm)	50	50	50	50	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2
標準タイプ	P(1m)	-
	S(3m)	-
	M(5m)	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ10mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ロッド	φ25mm 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注1)	±1.0度
ロッド先端静的許容トルク	1.5N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP30
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) ロッド先端が最も本体に格納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角(初期値目安)です。

加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平						垂直								
	加速度(G)														
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
20	15	10	8	6	4	4	4	3	3	2					
12	25	20	20	12	12	10	8	8	6	6					
6	50	45	30	25		20	15	12	12						
3	60	50	40			20	20	20							

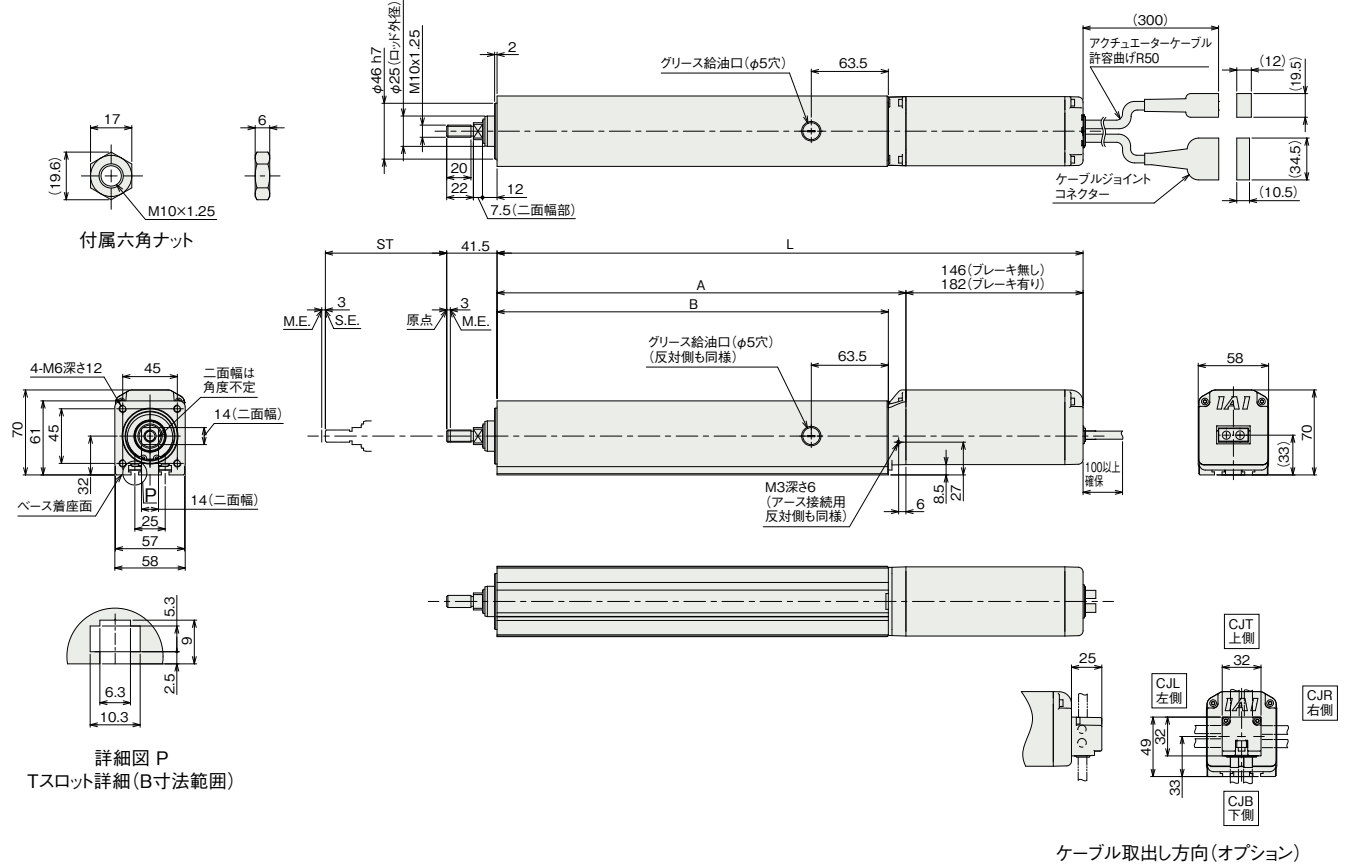
ストロークと最高速度

ストローク	最高速度
50~300 (50mm毎)	
リード 20	1000
12	600
6	300
3	150

(単位はmm/s)

寸法図

(注) 原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。



ストローク別寸法

L	ストローク		50	100	150	200	250	300
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	333	383	433	483	533
A			369	419	469	519	569	619
B			187	237	287	337	387	437
			172.5	222.5	272.5	322.5	372.5	422.5

ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク		50	100	150	200	250	300
		ブレーキ無し	ブレーキ有り	2.6	3.0	3.4	3.8	4.1
			2.9	3.3	3.7	4.1	4.4	4.8

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
MSCON-C		6	単相AC 100V/200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	256	-	6-161
SCON-CAL/CGAL		1	単相AC 100V/200V	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-147
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-109
SCON-LC/LCG		1	単相AC 100V/200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-137
SSEL-CS		2	単相AC 200V	●	-	●	●	●	●	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	6-191
XSEL-P/Q		6	単相AC 200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	-	-	-	-	-	20000	-	6-217
XSEL-RA/SA		8	三相AC 200V	-	-	●	●	●	●	-	-	●	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	6-217

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。

