

# SSPDACR-M-400

±5μm  
クリーン  
本体幅  
130mm  
400W

■型式項目

**SSPDACR - M -**  **- 400 -**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
SSPDACR	高精度仕様	I インクリメンタル A アブソリュート	400 400W	40 40mm 20 20mm 10 10mm	100 100mm 1300 1300mm (50mmごと)	T2 SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA T4 RCON RSEL	N 無し S 3m M 5m X 長さ指定	下記オプション 価格表参照



## エンコーダ種類/ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダ種類	
	インクリメンタル	アブソリュート
100	-	-
150/200	-	-
250/300	-	-
350/400	-	-
450/500	-	-
550/600	-	-
650/700	-	-
750/800	-	-
850/900	-	-
950/1000	-	-
1050/1100	-	-
1150/1200	-	-
1250/1300	-	-

- POINT**  
選定上の注意
- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
  - 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 0-000 ページをご参照ください。
  - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 0-000 ページをご参照ください。
  - 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音が発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
  - 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。張出し負荷長については 0-000 ページの説明をご確認ください。

## オプション価格表(標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	名称	型式	参照頁	標準価格
ケーブル左側面取出し(注1)	A1S	7-395	-	原点リミットスイッチ勝手違い	LL	7-398	-
ケーブル左側面取出し(注1)	A1E	7-395	-	マスター軸指定	LM	7-398	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3S	7-395	-	マスター軸指定(センサー勝手違い)	LLM	7-398	-
ケーブル右側面取出し(注1)	A3E	7-395	-	原点逆仕様	NM	7-398	-
AQシール(標準装備)(注2)	AQ	7-395	-	ボール保持機構付きガイド(注3)	RT	7-398	-
ブレーキ	B	7-395	-	スレーブ軸指定	S	7-398	-
クレープセンサー	C	7-395	-	真直度高精度仕様(ストローク100~600)	ST	7-400	-
クレープセンサー勝手違い	CL	7-395	-	真直度高精度仕様(ストローク650~1300)	ST	7-400	-
原点リミットスイッチ	L	7-398	-				

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。  
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずご記入ください。  
(注3) リード40の時は選択できません。

## ケーブル長価格表

種類	ケーブル記号	T2		T4	
		標準	LS付	標準	LS付
標準タイプ	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
	X06(6m)~X10(10m)	-	-	-	-
長さ指定	X11(11m)~X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m)~X20(20m)	-	-	-	-
	X21(21m)~X25(25m)	-	-	-	-
	X26(26m)~X30(30m)	-	-	-	-

(注) ロボットケーブルです。

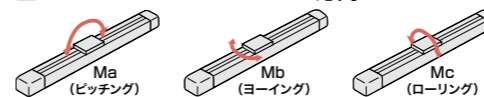
## メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード(mm)	40	20	10	
水平	可搬質量	最大可搬質量(kg)	45	90	120
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1600	1100	600
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	6	12	25
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	1600	1100	600
		定格加減速度(G)	0.4	0.4	0.4
		最高加減速度(G)	1.2	1	0.6
推力	定格推力(N)	169.6	339.1	678.3	
クリーンルーム仕様	バキューム量(NL/min)	160	110	60	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁動作電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力(kgf)	6	12	25	
	最小ストローク(mm)	100	100	100	
ストローク	最大ストローク(mm)	1300	1300	1300	
	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ	φ20mm 転造C5相当
繰返し位置決め精度	±0.005mm	
ロストモーション	0.02mm以下	
ベース	材質: 鋳鉄 塗装処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント	Ma	470N・m
	Mb	470N・m
	Mc	1210N・m
動的許容モーメント(注4)	Ma	107N・m
	Mb	107N・m
	Mc	276N・m
クリーン度	クラス10(0.1μm, Fed.Std.209D), クラス2.5相当(ISO 14644-1規格)	
使用周囲温度・湿度	0~40℃, 85%RH以下(結露なきこと)	
保護等級	IP20	
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>	
海外対応規格	CEマーク, RoHS指令	
モーター種類	ACサーボモーター	
エンコーダ種類	インクリメンタル/アブソリュート	
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev	
納期	ホームページ[納期照会]に記載	

(注4) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-244ページにて走行寿命をご確認ください。

## ■スライダータイプモーメント方向



## ■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平															垂直											
		加速度(G)																										
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0	1.1	1.2					
40	1600	45	45	45	36	30	25.5	22.5	19.5	17	15	13.5	6	6	6	4.8	4	3.4	3	2.7	2.4	2.2	2					
20	1100	90	90	90	72	60	51	45	39	34	12	12	12	9.6	8	6.9	6	5.3	4.8									
10	600	120	120	120	96	80	70				25	25	25	20	16.5													

## ■ストロークと最高速度

リード	ストローク 100~600 (50mmごと)	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
		40		1600				1540	1410	1290	1180	1100	1010	940	880
20	1100	1040	940	850	770	700	640	590	550	500	470	440	410	380	
10	600	580	520	470	420	380	350	320	290	270	250	230	220	200	190

(単位はmm/s)

## ■オフボードチューニング時の可搬質量および加減速度

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード	加減速度別可搬質量(kg)															最高速度(mm/s)	
	0.1G	0.2G	0.3G	0.4G	0.5G	0.6G	0.7G	0.8G	0.9G	1.0G	1.1G	1.2G	1.3G	1.4G	1.5G	標準	チューニング後
水平	40	58.5	54	49.5	45	36	30	25.5	22.5	19.5	17	15	13.5			1600	1600
	20	117	108	99	90	72	60	51	45	39	34			1100	1100		
	10	156	144	132	120	96	80	70							600	600	

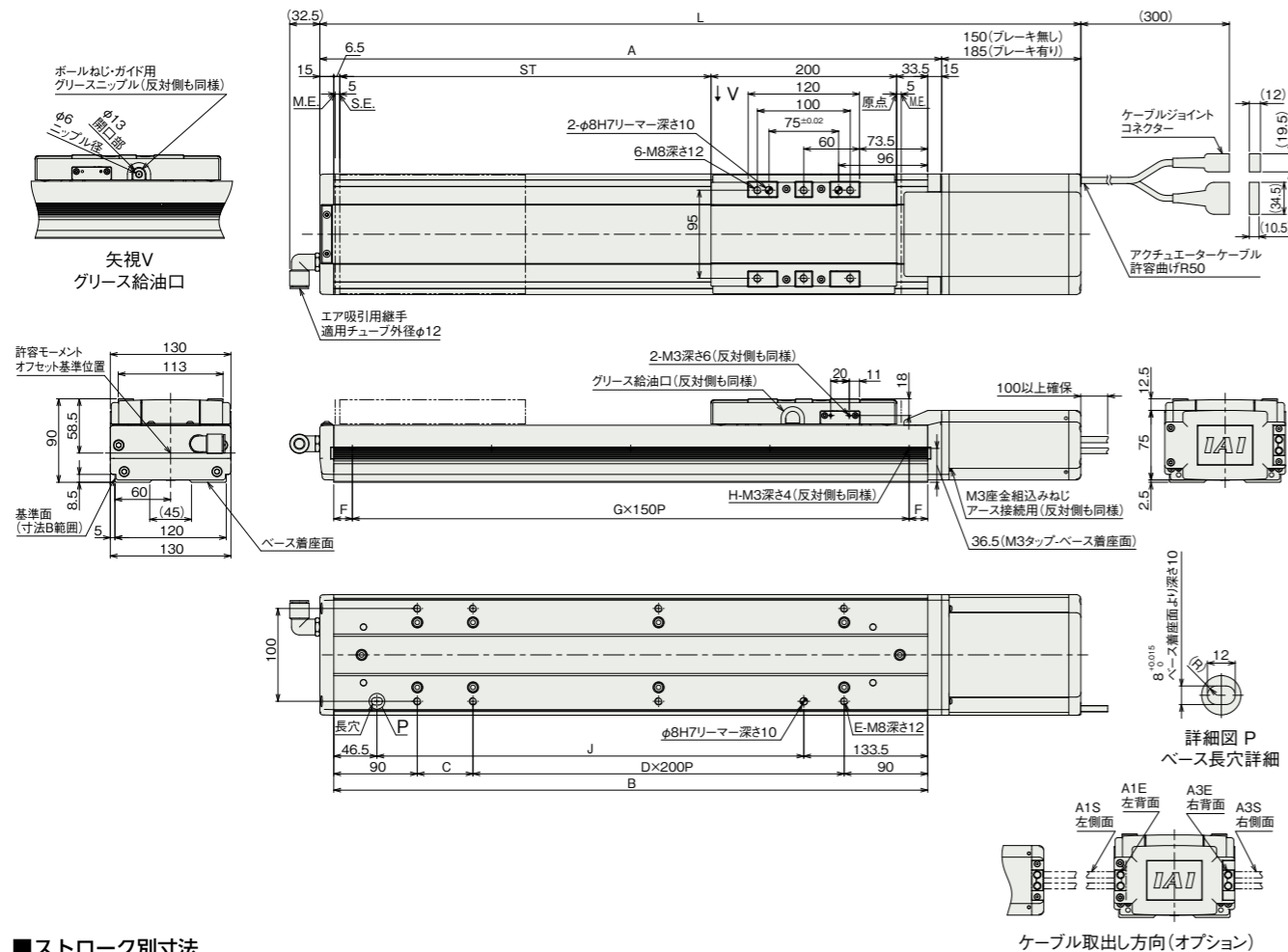
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



(注) ケーブルジョイントコネクタには、モーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。ケーブルは0-000ページをご参照ください。  
 (注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要ですのでご注意ください。  
 (注) 許容モーメントオフセット基準位置は、スライダーワーク取付け位置より58.5mmのところになります。  
 (注) エア吸引用継手は回転させることが可能です。反対側から吸引を行う場合は向きを変えてご使用ください。

ST: ストローク  
 M.E.: メカニカルエンド  
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720
ブレーキ無し	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755
ブレーキ有り																									
A	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570
B	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540
C	160	210	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360
D	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
E	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
F	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20
G	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9
H	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9	9	9	10	10	10	11
J	160	210	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360

■ストローク別質量

ストローク	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
質量	13.9	15.0	16.0	17.1	18.1	19.2	20.2	21.3	22.3	23.4	24.4	25.5	26.5	27.6	28.7	29.7	30.8	31.8	32.9	33.9	35.0	36.0	37.1	38.1	39.2
ブレーキ無し	14.5	15.6	16.6	17.7	18.7	19.8	20.8	21.9	22.9	24.0	25.0	26.1	27.1	28.2	29.3	30.3	31.4	32.4	33.5	34.5	35.6	36.6	37.7	38.7	39.8
ブレーキ有り																									

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ								
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択																					
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM													
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジショナーデータなし)	-	0-000
RSEL		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	36000	-	0-000
SCON/CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	0-000
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	0-000
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	20000	-	0-000
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	0-000

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、8-17ページをご確認ください。  
 (注) アプソリュートのアクチュエーターは、RCON-SCIに接続できません。

