

TTA-A2S□(G)-30-30

TTA-A2(G)-30-30

バッテリーレスアップ
24Vパルスモーター
24V ACサーボモーター

| シリーズ | | タイプ | エンコーダー種類 | X軸ストローク | X軸オプション | Y軸ストローク | Y軸オプション | 標準I/Oスロット | 拡張I/Oスロット1 | 拡張I/Oスロット2 | I/Oケーブル長 | 電源ケーブル仕様 | オプション |
|------|-------|-------------------------|----------------------|---------|---------|---------|---------|-----------|------------|-------------------------|-------------------------|----------------------|------------------|
| A2SL | A2SLG | 4-615ページ タイプ説明 参照 | WA バッテリーレス アップ | 30 | 300mm | NM | | | | | 0 無し | PU 本体側装着 プラグのみ | 下記オプション 価格表参照 |
| A2SH | A2SHG | | | 30 | 300mm | NM | | | | 1 AC100V用 電源ケーブル(2m) | 2 2m | | |
| A2 | A2G | | | 30 | 300mm | NM | | | | 3 3m | 2 AC200V用 電源ケーブル(2m) | | |
| | | | | 30 | 300mm | NM | | | | 5 5m | 2 AC200V用 電源ケーブル(2m) | | |



(注) CEは安全カテゴリー対応仕様のみ対応しています。



- POINT**
選定上の注意
- (1) 可搬質量によって最大加速度が異なります。(4-667ページ~参照) またパルスモーターは、最大可搬設定では最高速度は出ません。速度を上げると可搬質量は低下します。(4-669ページ~参照)
 - (2) 繰返し位置決め精度は本体温度が一定の場合に限ります。絶対精度を保証するものではありません。
 - (3) 動的許容モーメントの数値は各軸の値です。基準定格寿命 5,000km、標準荷重係数 1.5 の場合です。(動的許容モーメントについては 4-671 ページをご参照ください)
 - (4) 型式項目の拡張 I/O スロット 1、2 欄は、未使用の場合は「E」をご記入ください。

型式スペック

リードと可搬質量

| 型式 | 軸構成 | エンコーダー種類 | モーター種類 | リード (mm) | ストローク (mm) | 速度 (mm/s) | 可搬質量 (kg) |
|------------------------------------|-----|----------------|---------------|----------|------------|-----------|-----------|
| TTA-A2SL(G)-WA-30①-30②-③-④-⑤-⑥-⑦-⑧ | X軸 | バッテリーレス アップ | ACサーボ モーター | 8 | 300 | 1~600 | 30 |
| | Y軸 | | | 8 | 300 | 1~600 | 20 |
| TTA-A2SH(G)-WA-30①-30②-③-④-⑤-⑥-⑦-⑧ | X軸 | | | 16 | 300 | 1~1200 | 15 |
| | Y軸 | | | 16 | 300 | 1~1200 | 11 |
| TTA-A2(G)-WA-30①-30②-③-④-⑤-⑥-⑦-⑧ | X軸 | パルスモーター | | 24相当 | 300 | 1~800 | 20 |
| | Y軸 | | | 24相当 | 300 | 1~800 | 10 |

記号説明 ① ② XY軸オプション ③ 標準I/Oスロット ④ ⑤ 拡張I/Oスロット ⑥ I/Oケーブル長 ⑦ 電源ケーブル仕様 ⑧ オプション

価格表 (標準価格)

| 型式 | 標準価格 |
|-------------------|------|
| TTA-A2SL(G)-30-30 | - |
| TTA-A2SH(G)-30-30 | - |
| TTA-A2(G)-30-30 | - |

オプション価格表 (標準価格)

| 名称 | オプション記号 | 参照頁 | 標準価格 |
|--------------------|---------|-------|------|
| Y軸取付位置90mm前方 | F1 | 4-660 | - |
| Y軸取付位置180mm前方 | F2 | 4-660 | - |
| 本体金具付仕様(金具4個付) | FT4 | 4-660 | - |
| X軸ストローク20/30 | | | |
| Y軸取付高さ50mmアップ | H1 | 4-661 | - |
| Y軸取付高さ100mmアップ | H2 | 4-661 | - |
| 原点逆仕様 | NM | 4-661 | - |
| 操作部脱着可能仕様 | OS | 4-662 | - |
| 機器取付け用サイドプレート(穴あり) | PTH | 4-661 | - |
| 機器取付け用サイドプレート(穴なし) | PTN | 4-661 | - |
| ストローク別サイドスロット取付け仕様 | SLT | 4-661 | - |
| サイドスロット180mm取付け仕様 | SLTO | 4-661 | - |
| X軸ストローク20/30 | | | |
| 追加スイッチ | (注1) | 4-662 | - |

(注1) 追加スイッチの型式は、お客様選択項目により異なります。詳細は4-662ページをご参照ください。

拡張I/Oスロット価格表 (標準価格)

| 名称 | オプション記号 | 標準価格 |
|------------------|---------|------|
| 拡張PIOボード (NPN仕様) | NP | - |
| 拡張PIOボード (PNP仕様) | PN | - |
| DeviceNet接続ボード | DV | - |
| CC-Link接続ボード | CC | - |
| PROFIBUS-DP接続ボード | PR | - |
| EtherNet/IP接続ボード | EP | - |
| EtherCAT接続ボード | EC | - |
| IAネット接続ボード | IA | - |
| RS232C接続ボード | SE1 | - |
| RS485接続ボード | SE2 | - |

(注) 拡張I/Oスロット1、2に設定できる組合せは4-618ページ下の表をご確認ください。

アクチュエーター仕様

| 項目 | 内容 | |
|---------------|--|--|
| | ACサーボモーター | パルスモーター |
| 駆動方式 | ボールねじ (φ12mm 転造C5相当) | ボールねじ (φ12mm 転造C10) タイミングベルトで1.5 : 1増速 |
| 繰返し位置決め精度 | ±0.005mm | ±0.01mm |
| ロストモーション | 低リード : 0.025mm以下 高リード : 0.04mm以下 | 0.05mm以下 |
| 動的許容モーメント | X軸 : Ma : 18.8N・m Mb : 18.8N・m Mc : 37.8N・m Y軸 : Ma : 14.9N・m Mb : 14.9N・m Mc : 44.3N・m | |
| 周囲温度・湿度 | 0~40℃、85%RH以下(結露なきこと) | |
| テーブル部積載重量(注2) | 30kg | |
| 本体質量 | 31kg | |

(注2) テーブル部とは、スライダ部以外の本体上部面です。X軸の可搬質量ではありません。

寸法図

※1 Xスライダにワークを載せる際は本体フレームに対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

ME : メカニカルエンド
SE : ストロークエンド

