

TTA-A3S□(G)-40-40

TTA-A3(G)-40-40

バッテリー
レスアップ

24V
パルス
モーター

24V
ACサーボ
モーター

TTA		WA		40		40													
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	X軸ストローク	X軸オプション	Y軸ストローク	Y軸オプション	Z軸ストローク	Z軸オプション	標準I/Oスロット	拡張I/Oスロット1	拡張I/Oスロット2	I/Oケーブル長	電源ケーブル仕様	オプション					
A3SL	4-615ページ	WA	40 400mm	NM	40 400mm	NM	10 100mm	B	NP NPN	下記拡張	下記拡張	0 無し	PU	下記オプション 価格表参照					
A3SLG	タイプ説明	アップ					15 150mm	NM	PN PNP			2 2m	1 AC100V用						
A3SH									仕様			3 3m	電源ケーブル(2m)						
A3SHG	参照								仕様			5 5m	2 AC200V用						
A3									仕様				電源ケーブル(2m)						
A3G													電源ケーブル(2m)						



(注) CEは安全カテゴリー対応仕様のみ対応しています。



POINT
選定上の注意

- 可搬質量によって最大加減速度が異なります。(4-667ページ~参照) またパルスモーターは、最大可搬設定では最高速度は出ません。速度を上げると可搬質量は低下します。(4-669ページ~参照)
- 繰返し位置決め精度は本体温度が一定の場合に限ります。絶対精度を保証するものではありません。
- 動的許容モーメントの数値は各軸の値です。基準定格寿命 5,000km、標準荷重係数 1.5 の場合です。(動的許容モーメントについては 4-671ページをご参照ください)
- 型式項目の拡張 I/O スロット 1、2 欄は、未使用の場合は「E」をご記入ください。

型式スペック

型式	軸構成	エンコーダー種類	モーター種類	リード (mm)	ストローク (mm)	速度 (mm/s)	可搬質量 (kg)
TTA-A3SL(G)-WA-40①-40②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸	バッテリーレスアップ	ACサーボモーター	8	400	1~600	30
	Y軸			8	400	1~600	-
Z軸	2.14相当			100/150	1~170	15	
TTA-A3SH(G)-WA-40①-40②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	X軸			16	400	1~1200	15
	Y軸			16	400	1~1200	-
TTA-A3(G)-WA-40①-40②-③B④-⑤-⑥-⑦-⑧-⑨-⑩	Z軸			5相当	100/150	1~400	7
	X軸	24相当	400	1~800	20		
	Y軸	24相当	400	1~800	-		
	Z軸	12	100/150	1~400	6		

記号説明 ① ② XY軸オプション ③ Z軸ストローク ④ Z軸オプション ⑤ 標準I/Oスロット ⑥ ⑦ 拡張I/Oスロット ⑧ I/Oケーブル長 ⑨ 電源ケーブル仕様 ⑩ オプション

型式	標準価格	
	Z軸100mm	Z軸150mm
TTA-A3SL(G)-40-40	-	-
TTA-A3SH(G)-40-40	-	-
TTA-A3(G)-40-40	-	-

拡張I/Oスロット価格表(標準価格)					
名称	オプション記号	標準価格	名称	オプション記号	標準価格
拡張PIOボード(NPN仕様)	NP	-	EtherNet/IP接続ボード	EP	-
拡張PIOボード(PNP仕様)	PN	-	EtherCAT接続ボード	EC	-
DeviceNet接続ボード	DV	-	IAネット接続ボード	IA	-
CC-Link接続ボード	CC	-	RS232C接続ボード	SE1	-
PROFIBUS-DP接続ボード	PR	-	RS485接続ボード	SE2	-

(注) 拡張I/Oスロット1、2に設定できる組合せは4-618ページ下の表をご確認ください。

オプション価格表(標準価格)			
名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ(Z軸標準装備)	B	4-660	-
Y軸取付位置90mm前方	F1	4-660	-
Y軸取付位置180mm前方	F2	4-660	-
本体金具付仕様(金具6個付)	FT6	4-660	-
X軸ストローク40/50			
Y軸取付高さ50mmアップ	H1	4-661	-
Y軸取付高さ100mmアップ	H2	4-661	-
原点逆仕様	NM	4-661	-
操作部脱着可能仕様	OS	4-662	-
機器取付け用サイドプレート(穴あり)	PTH	4-661	-
機器取付け用サイドプレート(穴なし)	PTN	4-661	-
ストローク別サイドスロット取付け仕様	SLT	4-661	-
サイドスロット180mm取付け仕様			
X軸ストローク40/50	SLTO	4-661	-
追加スイッチ	(注1)	4-662	-

(注1) 追加スイッチの型式は、お客様選択項目により異なります。詳細は4-662ページをご参照ください。

アクチュエーター仕様		
項目	ACサーボモーター	パルスモーター
駆動方式	ボールねじ(X、Y軸: φ12mm Z軸: φ10mm 転造C5相当) 低リードZ軸: タイミングベルトで1:1.4減速 高リードZ軸: タイミングベルトで1:1.2減速	ボールねじ (X、Y軸: φ12mm Z軸: φ10mm 転造C10) X、Y軸: タイミングベルトで1.5:1増速
繰返し位置決め精度	±0.005mm	±0.01mm
ロストモーション	低リードX、Y軸: 0.025mm以下 Z軸: 0.02mm以下 高リードX、Y軸: 0.04mm以下 Z軸: 0.02mm以下	0.05mm以下
動的許容モーメント	X軸: Ma: 18.8Nm Mb: 18.8Nm Mc: 37.8Nm Y軸: Ma: 14.9Nm Mb: 14.9Nm Mc: 44.3Nm Z軸: Ma: 11.5Nm Mb: 11.5Nm Mc: 24.3Nm	
周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)	
テーブル部積載重量(注2)	40kg	
本体質量	40.3kg	

(注2) テーブル部とは、スライダ部以外の本体上部面です。X軸の可搬質量ではありません。

寸法図

※1 Xスライダにワークを載せる際は本体フレームに対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがMEまで移動しますので、周囲との干渉にご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD
3次元 CAD

ME: メカニカルエンド
SE: ストロークエンド

