

- A スライドタイプ
- B ロッドタイプ
- C テーブル・アームフラット
- D グリッパ・ロータリ
- E リニアサーボ
- F その他
- G クリーン仕様
- H 防塵・防滴仕様
- J コントローラ

# RCL-SA5L

簡易防塵仕様

スライドタイプ

細小型ロングストロークタイプ

本体幅 48mm

リニアサーボモータ

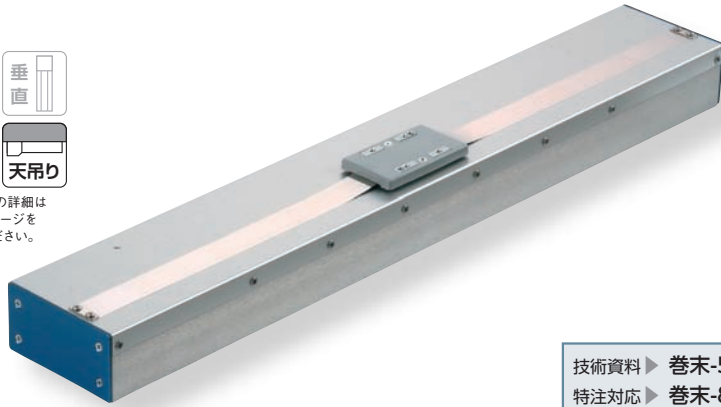
型式項目	RCL	SA5L	I	5	N				
	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
			I:インクリメンタル	5:リニアサーボモータ SW	N:送りネジなし	36:36mm 216:216mm (36mmピッチ毎設定)	A1:ASEL A3:ACON-CYB/PLB/POB ASEP MCON MSEP A5:ACON-CB/CGB	N:無し P:1m S:3m M:5m X□□:長さ指定	下記オプション 価格表参照

※コントローラは付属しません。  
※型式項目の内容は前-153ページをご参照ください。

### RoHS



※設置方法の詳細は巻末-77ページをご参照ください。



技術資料 ▶ 巻末-55  
特注対応 ▶ 巻末-89

### 可搬質量 (水平) と加速度の関係

最大加速度 (G)	可搬質量 (kg)	
	連続動作 (デューティ 100%)	
0.1	1.6	
0.3	1.0	
0.5	0.5	
1	0.35	
1.5	0.25	
2	0.25	

**POINT** 選定上の注意

- (1) 本タイプは磁束漏れがありますのでご注意ください。  
(磁気が問題となる場合は SA1L/SA2L/SA3L をご使用ください)
- (2) 可搬質量は加速度とデューティにより決定されます。  
右記の可搬質量 (水平) と加速度の関係表にて可搬質量をご確認ください。  
デューティは 1 サイクルあたりの  $\frac{\text{運転時間}}{\text{運転時間} + \text{停止時間}} \times 100$  となります。
- (3) 取付姿勢は水平専用です。垂直で動作させた場合は電源 OFF でスライダが落下しますのでご注意ください。
- (4) 簡易アプソユニットは使用出来ませんのでご注意ください。

- RCL-SA/SM
- RCL-RA

アクチュエータスペック								ストロークと最高速度		
型式	モータ出力 (W)	最大可搬質量		定格推力 (N)	瞬時最大推力 (N)	最大加速度 (G)	繰返し位置決め精度 (mm)	ストローク (mm)	ストロークと最高速度	
		水平 (kg)	垂直 (kg)						ストローク	36 ~ 216 (36mm 毎)
RCL-SA5L-I-5-N-①-②-③-④	5	上記表参照	-	5	18	2	± 0.1	36~216 (36mm 毎)	ストローク	1400

リード (送りネジなし)

(単位は mm/s)

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラ ③ ケーブル長 ④ オプション

#### ① ストローク別価格表 (標準価格)

① ストローク (mm)	標準価格
36	¥54,000
72	¥56,800
108	¥59,700
144	¥62,500
180	¥65,400
216	¥68,200

#### ③ ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ (ロボットケーブル)	P (1m)	¥6,000
	S (3m)	¥6,000
	M (5m)	¥8,000
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	¥11,000
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	¥12,600
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	¥15,000

※ RCL のケーブルは標準がロボットケーブルになります。  
※ 保守用のケーブルは巻末-3 ページをご参照ください。

#### ④ オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
原点逆仕様	NM	→F-7	無償

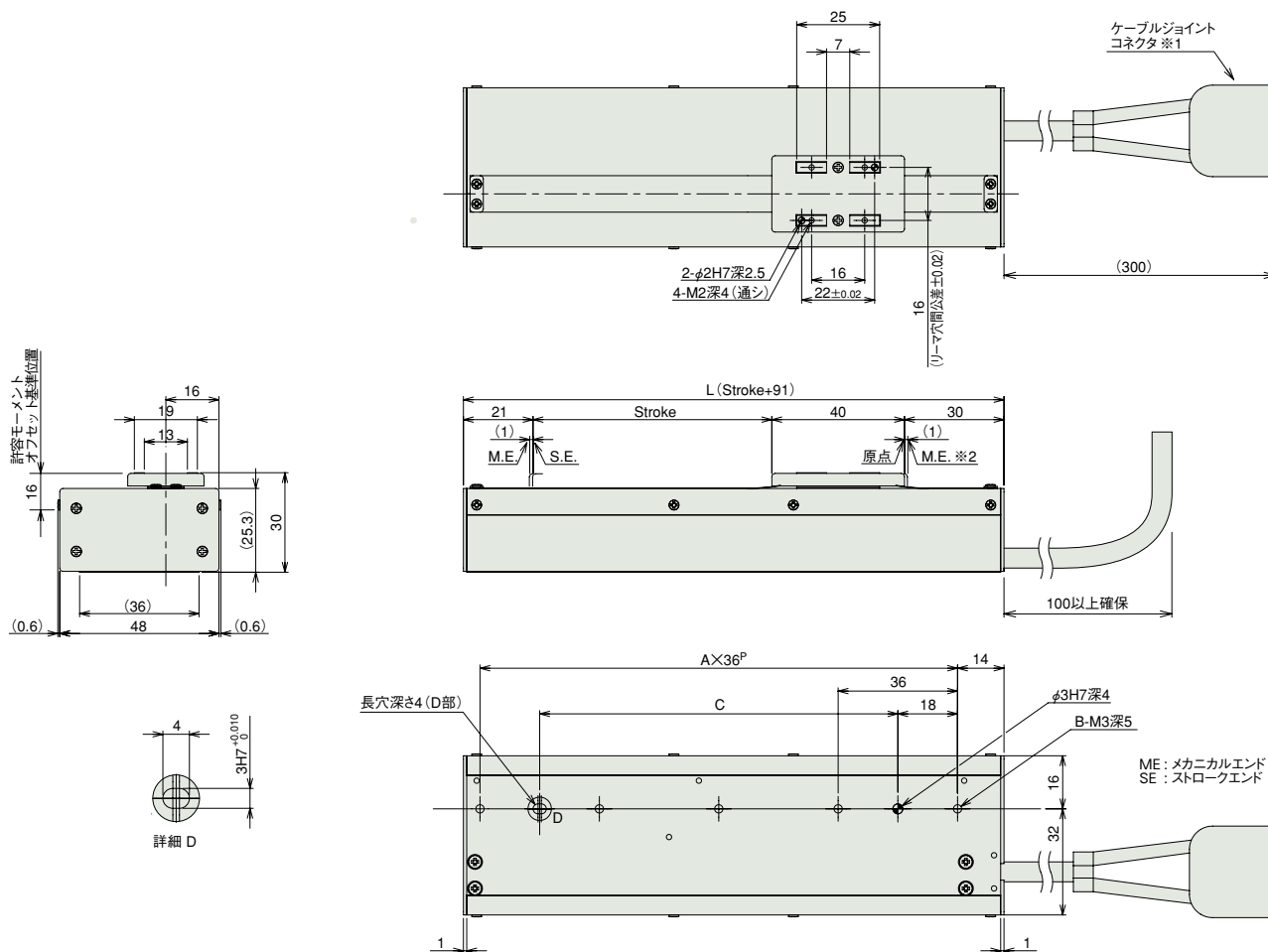
#### アクチュエータ仕様

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモータ
エンコーダ分解能	0.042mm
繰返し位置決め精度	±0.1mm
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma:1.18N・m Mb:0.82N・m Mc:1.73N・m
動的許容モーメント(※)	Ma:0.49N・m Mb:0.41N・m Mc:0.72N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

・張出し負荷長の目安/Ma方向80mm以下 Mb、Mc方向100mm以下  
(※) 基準定格寿命5,000km、標準荷重係数1.35の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。巻末-60ページにて走行寿命をご確認ください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



- ※1 モータ・エンコーダケーブルを接続します。  
ケーブルの詳細は巻末-3ページをご参照ください。
- ※2 原点復帰時はスライダがメカエンドまで移動  
しますので、周辺物との干渉にご注意ください。

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C テーブル・アームフラット
- D グリッパ・ロータリ
- E リニアサーボ
- F その他
- G クリーン仕様
- H 防塵・防滴仕様
- J コントローラ

- RCL-SA/SM
- RCL-RA

■ストローク別寸法・質量

ストローク	36	72	108	144	180	216
L	127	163	199	235	271	307
A	3	4	5	6	7	8
B	4	5	6	7	8	9
C	72	108	144	180	216	252
質量 (kg)	0.35	0.42	0.48	0.55	0.62	0.68

②適応コントローラ

RCLシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナ	パルス列	プログラム				
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※選択	● ※選択	-	DeviceNet MECHATROLINK CC-Link EtherCAT EtherNet/IP CompoNet	512 (ネットワーク仕様は768)	¥22,000~	→J-73
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	-		64	¥12,000	→J-85
MCON-C/CG		8		この機種はネットワーク対応のみです				256	J-31参照	→J-25
MCON-LC/LCG		6		-	-	●		256	J-31参照	→J-25
ASEL-CS		2		●	-	●		1500	¥45,000~	→J-167
その他接続可能機種				ASEP、MSEP-C/LC (→総合カタログ2016参照)						

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C テーブル・アームフラット
- D グリッパ・ロータリ
- E リニアサーボ**
- F その他
- G クリーン仕様
- H 防塵・防滴仕様
- J コントローラ

# RCL-SM5L

簡易防塵仕様

スライダタイプ

細小型マルチスライダタイプ

本体幅 48mm

リニアサーボモータ

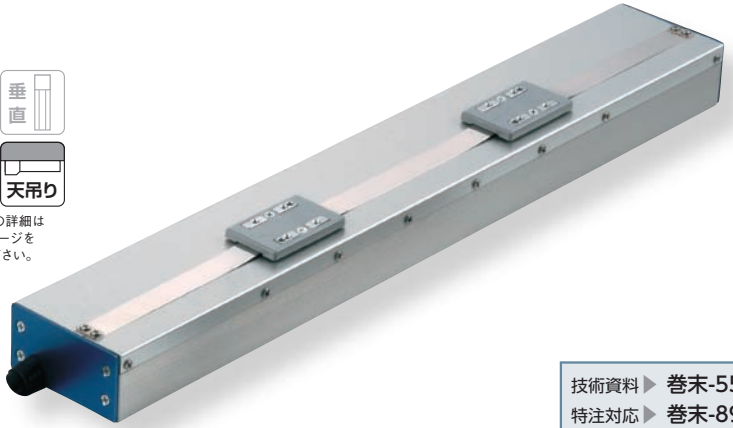
型式項目	RCL	SM5L	I	5	N			
	シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	モータ種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長
			I:インクリメンタル	5:リニアサーボモータ SW	N:送りネジなし	36:36mm 144:144mm (36mmピッチ毎設定)	A1:ASEL A3:ACON-CYB/PLB/POB ASEP MCON MSEP A5:ACON-CB/CGB	N:無し P:1m S:3m M:5m X□□:長さ指定

※コントローラは付属しません。  
※型式項目の内容は前-153ページをご参照ください。

**RoHS**



※設置方法の詳細は巻末-77ページをご参照ください。



技術資料 ▶ 巻末-55  
特注対応 ▶ 巻末-89

**■可搬質量 (水平) と加速度の関係**

最大加速度 (G)	可搬質量 (kg)	
	連続動作 (デューティ 100%)	
0.1	1.6	
0.3	1.0	
0.5	0.5	
1	0.35	
1.5	0.25	
2	0.25	

**POINT** 選定上の注意

- (1) 本タイプは磁束漏れがありますのでご注意ください。  
(磁気が問題となる場合は SA1L/SA2L/SA3L をご使用ください)
- (2) 可搬質量は加速度とデューティにより決定されます。  
右記の可搬質量 (水平) と加速度の関係表にて可搬質量をご確認ください。  
デューティは 1 サイクルあたりの  $\frac{\text{運転時間}}{\text{運転時間} + \text{停止時間}} \times 100$  となります。
- (3) 取付姿勢は水平専用です。垂直で動作させた場合は電源 OFF でスライダが落下しますのでご注意ください。
- (4) 簡易アプソユニットは使用出来ませんのでご注意ください。

- RCL-SA/SM
- RCL-RA

アクチュエータスペック								ストロークと最高速度		
型式	モータ出力 (W)	最大可搬質量		定格推力 (N)	瞬時最大推力 (N)	最大加速度 (G)	繰返し位置決め精度 (mm)	ストローク (mm)	ストロークと最高速度	
		水平 (kg)	垂直 (kg)						リード	36 ~ 144 (36mm 毎)
RCL-SM5L-I-5-N-①-②-③	5	上記表参照	-	5	18	2	± 0.1	36~144 (36mm 毎)	(送りネジなし)	1400

記号説明 ① ストローク ② 適応コントローラ ③ ケーブル長 (単位は mm/s)

**①ストローク別価格表 (標準価格)**

①ストローク (mm)	標準価格
36	¥111,100
72	¥113,200
108	¥115,700
144	¥118,000

**③ケーブル長価格表 (標準価格)**

種類	ケーブル記号	標準価格
標準タイプ (ロボットケーブル)	P (1m)	¥6,000
	S (3m)	¥6,000
	M (5m)	¥8,000
長さ指定	X06 (6m) ~ X10 (10m)	¥11,000
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	¥12,600
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	¥15,000

※ RCL のケーブルは標準がロボットケーブルになります。  
※ 保守用のケーブルは巻末-3 ページをご参照ください。

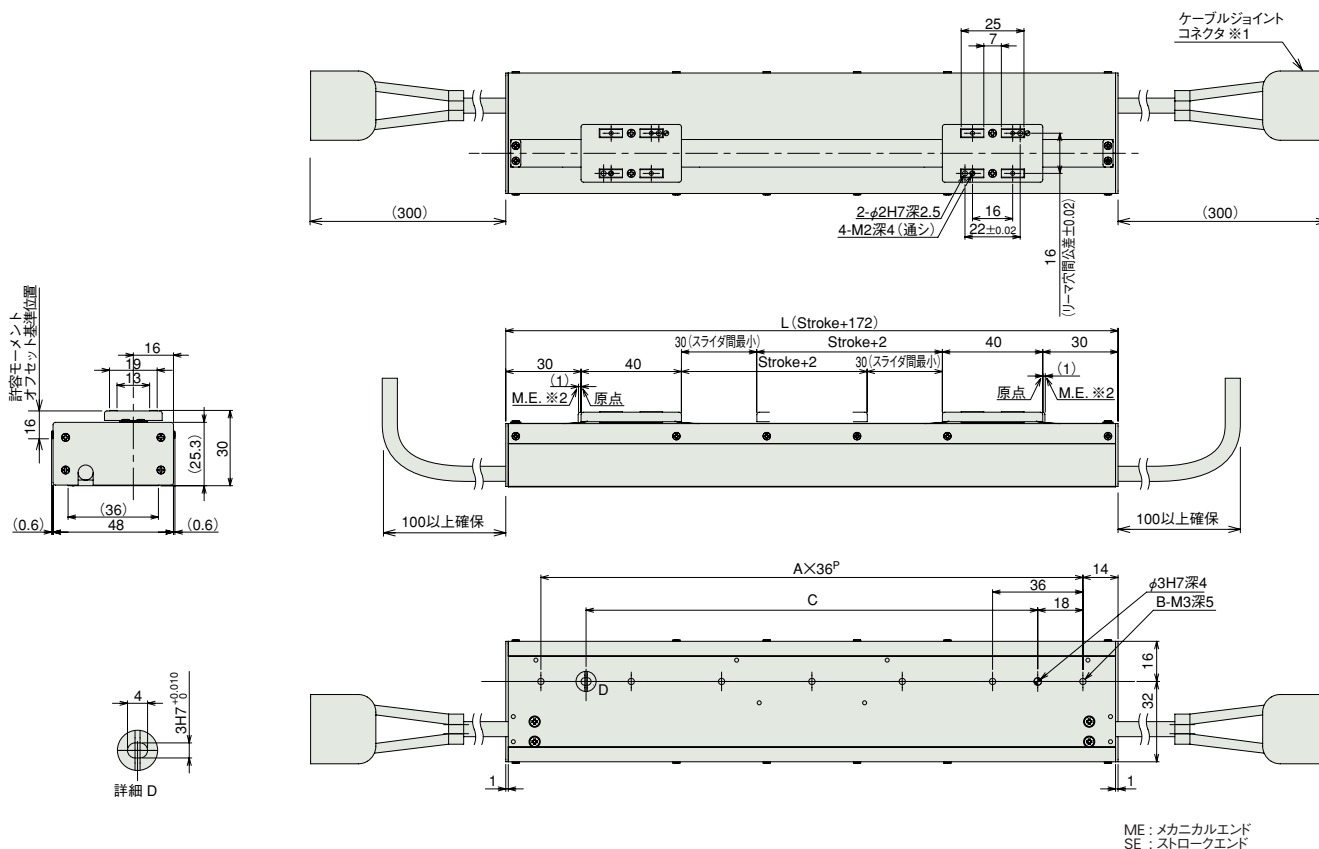
**アクチュエータ仕様**

項目	内容
駆動方式	リニアサーボモータ
エンコーダ分解能	0.042mm
繰返し位置決め精度	±0.1mm
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
静的許容モーメント	Ma:1.18N・m Mb:0.82N・m Mc:1.73N・m
動的許容モーメント(※)	Ma:0.49N・m Mb:0.41N・m Mc:0.72N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)

・張出し負荷長の目安/Ma方向80mm以下 Mb、Mc方向100mm以下  
(※) 基準定格寿命5,000km、標準荷重係数1.35の場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。巻末-60ページにて走行寿命をご確認ください。

寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



- ※1 モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は巻末-3ページをご参照ください。
- ※2 原点復帰時はスライダがメカエンドまで移動しますので、周辺物との干渉にご注意ください。

**ご注意**  
コントローラは各スライダに1台必要です。  
(又は2軸コントローラが1台必要です)

- A スライダタイプ
- B ロッドタイプ
- C テーブル・アームフラット
- D グリッパ・ロータリ
- E **リニアサーボ**
- F その他
- G クリーン仕様
- H 防塵・防滴仕様
- J コントローラ

- RCL-SA/SM
- RCL-RA

■ストローク別寸法・質量

ストローク	36	72	108	144
L	208	244	280	316
A	5	6	7	8
B	6	7	8	9
C	144	180	216	252
質量 (kg)	0.62	0.69	0.75	0.82

②適応コントローラ

RCLシリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法			ネットワーク ※選択	最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム				
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※選択	● ※選択	-	DeviceNet	512 (ネットワーク仕様は768)	¥22,000~	→J-73
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	-	CC-Link			
MCON-C/CG		8		この機種はネットワーク対応のみです			CompoNet	256	J-31参照	→J-25
MCON-LC/LCG		6		-	-	●	注 ・ACON-CYB/PLB/POBはネットワーク選択不可 ・コントローラによって対応しているネットワークの種類が異なります。詳細は参照ページをご確認ください。	256	J-31参照	→J-25
ASEL-CS		2		●	-	●		1500	¥45,000~	→J-167
その他接続可能機種				ASEP、MSEP-C/LC (→総合カタログ2016参照)						