

IF-MA-400

本体幅
120
mm

400
W

■型式項目		IF		400		T2		オプション	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション 下記オプション 価格表参照		
MA1L	標準	I インクリメンタル	400 400W	200 200mm	T2 SCON	N 無し			
MA2L	モーター横付き	A アブソリュート		2500 2500mm (100mm毎)	SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	S 3m			
MA3L	モーター下付き					M 5m			
MA1R	モーター勝手違い					X 長さ指定			
MA2R	モーター水平勝手違い								
MA3R	モーター下付き勝手違い								



エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	エンコーダー種類		ストローク (mm)	エンコーダー種類	
	インクリメンタル	アブソリュート		インクリメンタル	アブソリュート
200	-	-	1400	-	-
300	-	-	1500	-	-
400	-	-	1600	-	-
500	-	-	1700	-	-
600	-	-	1800	-	-
700	-	-	1900	-	-
800	-	-	2000	-	-
900	-	-	2100	-	-
1000	-	-	2200	-	-
1100	-	-	2300	-	-
1200	-	-	2400	-	-
1300	-	-	2500	-	-

POINT
選定上の注意

- モーター取付姿勢の詳細は 1-383ページをご参照ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- クリープセンサーと原点リミットスイッチを追加する場合、構造上モーター取付方向でセンサーの取付側が決定しますのでご注意ください。詳細は 1-383ページをご参照ください。
- ダブルスライダ選択時の動的許容モーメント、張出し負荷長は 1-369ページをご参照ください。
- 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-379ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 600mm 以下です。

オプション価格表 (標準価格)

名称	型式	参照頁	標準価格	
			MA1L/2L/3L	MA1R/2R/3R
AQシール	AQ	2-1073	-	-
クリープセンサー	C	2-1074	-	-
クリープセンサー勝手違い	CL	2-1074	-	-
原点リミットスイッチ	L	2-1083	-	-
原点リミットスイッチ勝手違い	LL	2-1083	-	-
原点逆仕様	NM	2-1087	-	-
ボール保持機構付きガイド	RT	2-1090	-	-
ダブルスライダ仕様	W	2-1094	-	-

メインスペック

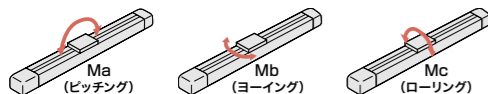
項目	内容
リード	リード(mm) 35相当
水平	可搬質量 最大可搬質量(kg) 40
	最高速度(mm/s) 1750
	定格加減速度(G) 0.3
	最高加減速度(G) 0.3
推力	定格推力(N) 171.5
	最小ストローク(mm) 200
ストローク	最大ストローク(mm) 2500
	ストロークピッチ(mm) 100

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2		
		標準	LS付	
標準タイプ	S(3m)	-	-	
	M(5m)	-	-	
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	
	X21(21m) ~ X25(25m)	-	-	
	X26(26m) ~ X30(30m)	-	-	

(注) ロボットケーブルです。

スライダタイプモーメント方向



項目	内容
駆動方式	タイミングベルト
繰返し位置決め精度	±0.08mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 341N・m
	Mb : 487N・m
	Mc : 796N・m
動的許容モーメント (注1)	Ma : 81N・m
	Mb : 116N・m
	Mc : 189N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) 基準定格寿命10,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-360ページにて走行寿命をご確認ください。

ストロークと最高速度

200~2500 (100mm毎)
1750

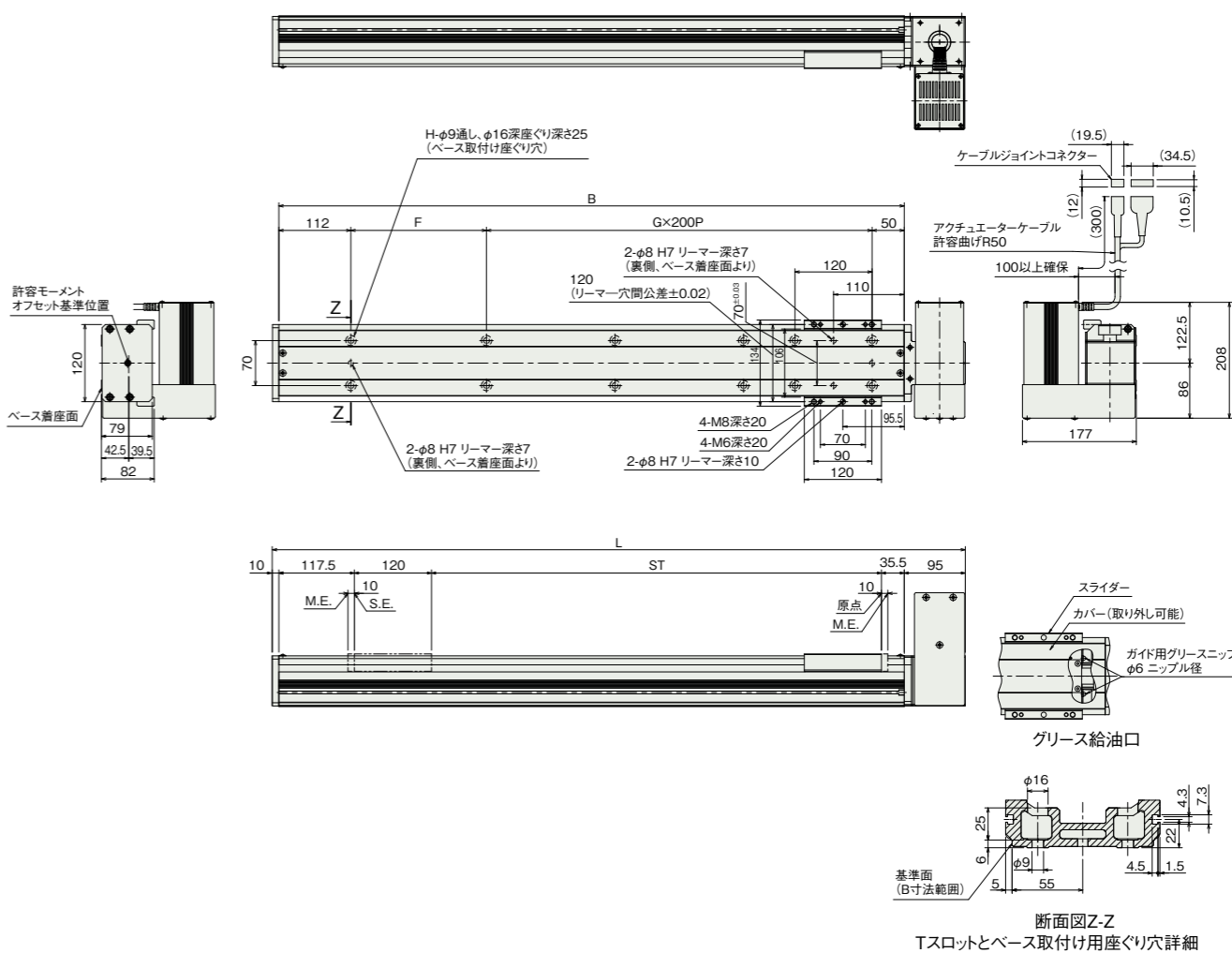
(単位はmm/s)

寸法図

シングルスライダ仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダーケーブルを接続します。ケーブルの詳細は1-296ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp 2次元 CAD 3次元 CAD



ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

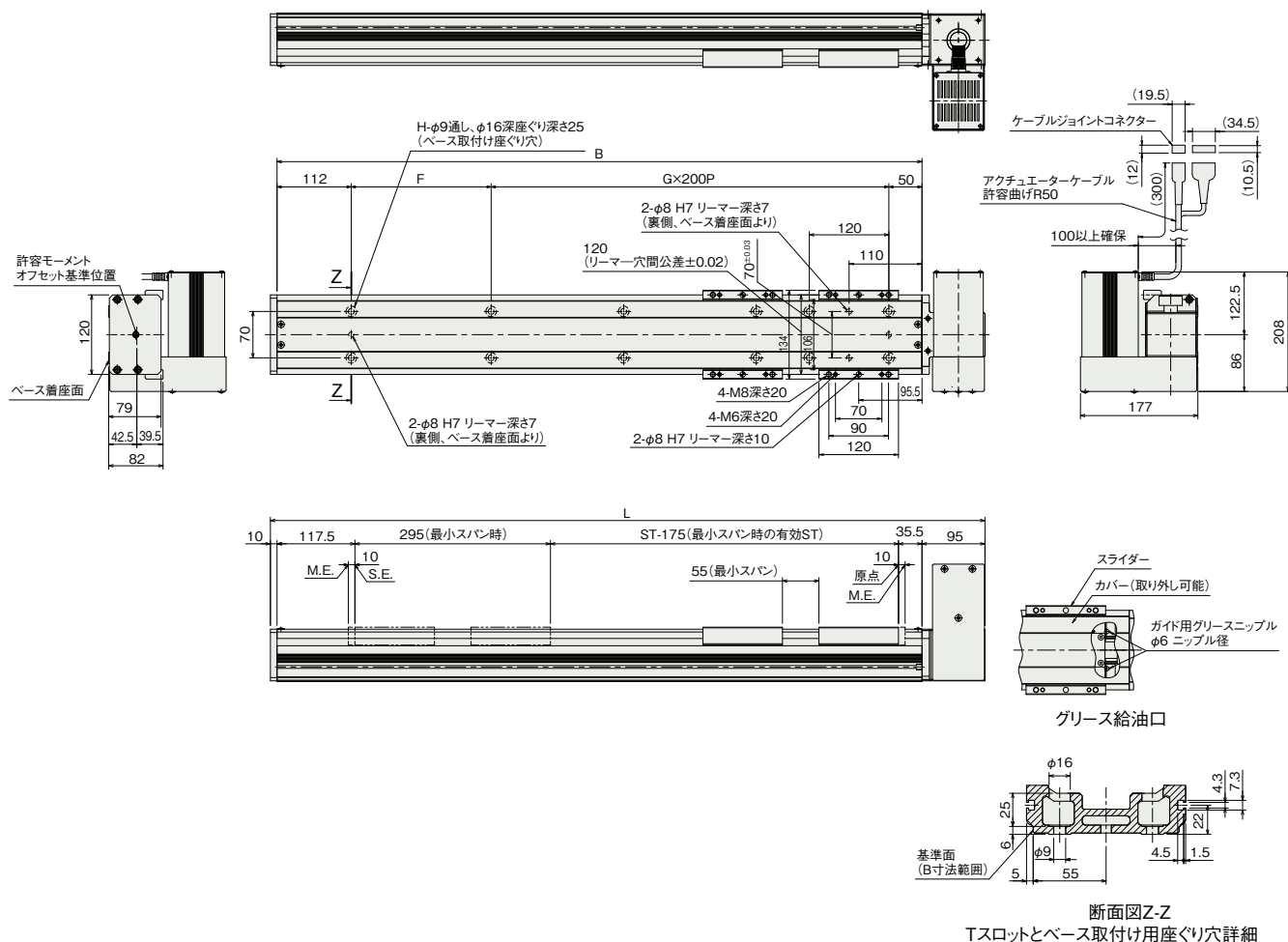
ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量(kg)	8.3	9.1	9.9	10.6	11.4	12.2	13.0	13.8	14.6	15.4	16.2	17.0	17.8	18.5	19.3	20.1	20.9	21.7	22.5	23.3	24.1	24.9	25.7	26.4

■ダブルスライダ仕様

(注) ケーブルジョイントコネクタにモーターケーブルおよびエンコーダケーブルを接続します。
 ケーブルの詳細は1-296ページをご参照ください。
 (注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
 (注) 原点方向を変更するには返却調整が必要です。ご注意ください。

ST: ストローク
 M.E.: メカニカルエンド
 S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
最小スパン時の有効ストローク	25	125	225	325	425	525	625	725	825	925	1025	1125	1225	1325	1425	1525	1625	1725	1825	1925	2025	2125	2225	2325
L	578	678	778	878	978	1078	1178	1278	1378	1478	1578	1678	1778	1878	1978	2078	2178	2278	2378	2478	2578	2678	2778	2878
B	473	573	673	773	873	973	1073	1173	1273	1373	1473	1573	1673	1773	1873	1973	2073	2173	2273	2373	2473	2573	2673	2773
F	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211	111	211
G	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30

■ストローク別質量

ストローク	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500
質量 (kg)	9.5	10.3	11.1	11.8	12.6	13.4	14.2	15.0	15.8	16.6	17.4	18.2	19.0	19.7	20.5	21.3	22.1	22.9	23.7	24.5	25.3	26.1	26.9	27.6

■適応コントローラ

本ページのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択													
				DV	CC	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
SCON-CB/CGB		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-109	
SCON-LC/LCG		1		-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	-	-	512 (ネットワーク仕様は768)	-	6-137	
SSEL-CS		2	単相AC 100V/200V	●	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	20000	-	6-191		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	-	-	20000	-	6-217		
XSEL-RA/SA		8		-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	55000 (タイプにより異なります)	-	6-217		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。