

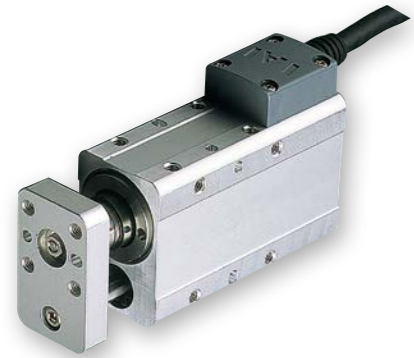
RCA2-GS3NA

小型 シングルガイド付 モーターストレート 本体幅 30mm 24V ACサーボモーター すべりねじ ボールねじ

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



型式項目		RCA2 - GS3NA - I - 10	
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類
-	-	II インクリメンタル	10 サーボモーター 10W
リード			
4	ボールねじ4mm		
2	ボールねじ2mm		
1	ボールねじ1mm		
4S	すべりねじ4mm		
2S	すべりねじ2mm		
1S	すべりねじ1mm		
ストローク			
30	30mm		
50	50mm		
適応コントローラー			
A1	ASEL		
A3	ACON-CYB/PLB/POB		
	MCON		
A5	ACON-CB/CGB		
A6	RCON		
ケーブル長			
N	無し		
P	1m		
S	3m		
M	5m		
X	長さ指定		
R	ロボットケーブル		
オプション			
下記オプション 価格表参照			



- POINT** 選定上の注意
- 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重及びモーメント荷重がかからない様にガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合の先端たわみ量、走行寿命、回転方向に加わる力の許容値（許容回転トルク）はガイド付タイプ資料（→ 1-509ページ）をご参照ください。また回転方向に力がかかる場合はシングルガイドタイプは使用出来ません。ダブルガイドタイプをご使用ください。
 - 可搬質量は加速度 0.3G（リード 1 と垂直使用、すべりねじ仕様は 0.2G）で動作させた時の値で、加速度は上限となります。
 - 動作条件（搬送質量、加減速度等）によって、使用可能なデューティーの目安は変化します。詳細は 1-448ページをご確認ください。
 - 簡易アプンで使用される場合も型式項目のエンコーダー種類欄は「I」になります。
 - 取付姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-379ページをご確認ください。

ストローク (mm)	標準価格 送りねじ	
	ボールねじ	すべりねじ
30	-	-
50	-	-

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	2-1073	-
指定グリース塗布仕様	G1/G3/G4	2-1082	-
コネクタケーブル左側取出	K1	2-1083	-
コネクタケーブル前側取出	K2	2-1083	-
コネクタケーブル右側取出	K3	2-1083	-
省電力対応	LA	2-1084	-

種類	ケーブル記号	A1	A3	A5	A6
標準タイプ	P(1m)	-	-	-	-
	S(3m)	-	-	-	-
	M(5m)	-	-	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-	-	-
ロボットケーブル	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-	-	-

(注) A1、A3、A5はロボットケーブルです。

項目	内容					
送りねじ種類	ボールねじ			すべりねじ		
リード	4	2	1	4	2	1
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.75 1.5 3	0.25 0.5 1	0.75 1.5 3	0.25 0.5 1
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	200 100 50	200 100 50	200 100 50	200 100 50
	定格加減速度 (G)	0.3 0.3 0.2	0.2 0.2 0.2	0.3 0.3 0.2	0.2 0.2 0.2	0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	0.25 0.5 1	0.125 0.25 0.5	0.25 0.5 1	0.125 0.25 0.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	200 100 50	200 100 50	200 100 50	200 100 50
	定格加減速度 (G)	0.2 0.2 0.2	0.2 0.2 0.2	0.2 0.2 0.2	0.2 0.2 0.2	0.2 0.2 0.2
推力	定格推力 (N)	42.7 85.5 170.9	25.1 50.3 100.5			
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	0.25 0.5 1	0.125 0.25 0.5			
ストローク	最小ストローク (mm)	30 30 30	30 30 30			
	最大ストローク (mm)	50 50 50	50 50 50			
	ストロークピッチ (mm)	20 20 20	20 20 20			

項目	内容
駆動方式	ボールねじ/すべりねじ φ4mm 転造C10
繰返し位置決め精度	ボールねじ: ±0.02mm すべりねじ: ±0.05mm
ロストモーション	ボールねじ: 0.1mm以下/すべりねじ: 0.3mm以下(初期値)
ロッド不回転精度	±0.05度
走行寿命	ボールねじ: 5000kmもしくは5000万往復 すべりねじ: 水平1000万往復 垂直500万往復
使用周囲温度・湿度	0~40℃、Max85% RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ² 100Hz以下
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1048 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

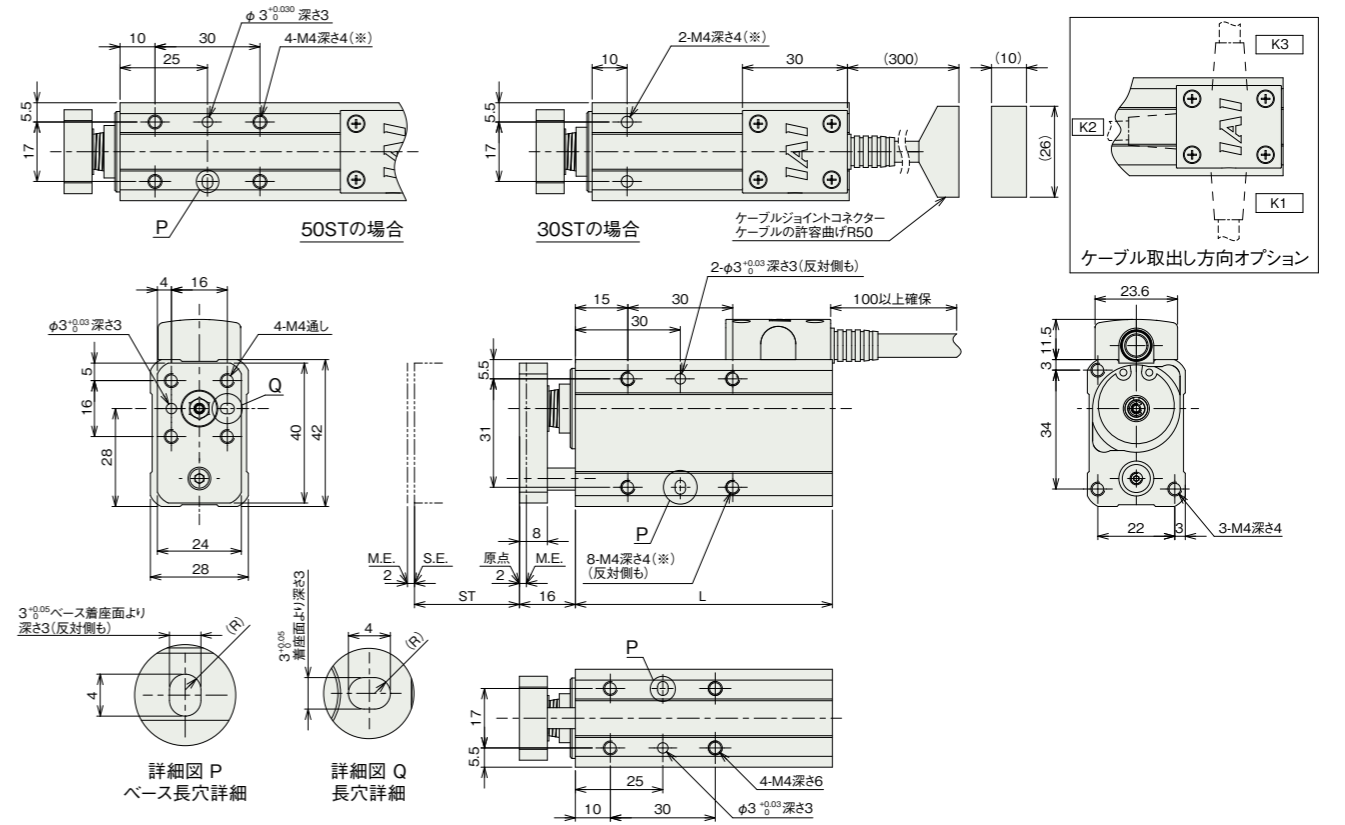
ストローク		30 (mm)	50 (mm)
リード	4	200	
	2	100	
	1	50	
すべりねじ	4	200	
	2	100	
	1	50	

(単位はmm/s)

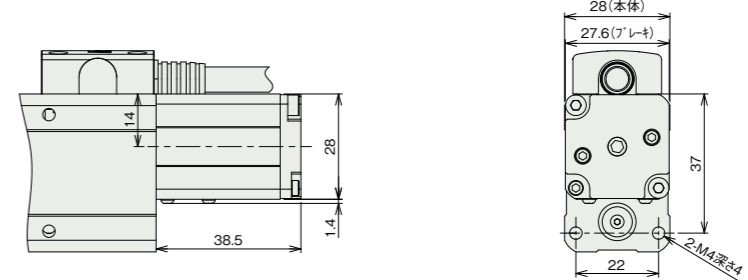
寸法図

■ブレーキ無し

※ ねじ込み深さは表記寸法以下にしてください。
 (注) ケーブルジョイントコネクタには、モーター・エンコーダーケーブルを接続します。
 (注) 原点復帰時はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。



■ブレーキ有り



■ストローク別寸法

ストローク L	30	50
	73.5	93.5

■ストローク別質量

質量 (kg)	ストローク	
	ブレーキ無し	ブレーキ有り
	0.32	0.36
	0.42	0.46

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご確認ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数 (ネットワーク仕様は768)	標準価格	参照ページ								
				ボジショナー	パルス列	プログラム	DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT				SSN	ECM						
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512	-	6-85	
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	6-97	
ASEL-CS		2		●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	1500	-	6-181
MCON-C/CG		8		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	256	-	6-37
MCON-LC/LCG		6		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	256	-	6-37
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128	-	RCONリーフレット

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、6-13ページをご確認ください。