

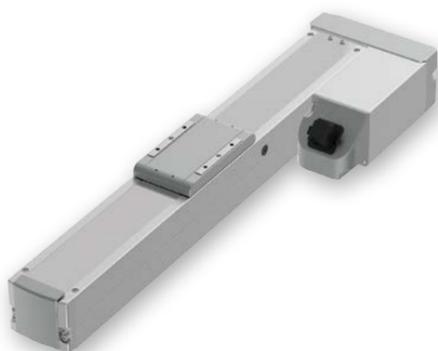
RCP6-HSA7R



■型式項目

RCP6 - HSA7R - WA - 56P

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
RCP6	HSA7R	WA パルスレスアップソ	56P パルスモーター	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm 800 800mm (50mmごと)	P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	3-619	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	3-622	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	3-622	-
原点逆仕様	NM	3-623	-
スライダ部ローラー仕様	SR	3-624	-
ダブルスライダ仕様 (注2)	W	3-626	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-293ページ参照)

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	P3	P5
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) 4方向コネクタケーブルを使用される場合、アクチュエーター型式のケーブル長は[N]を指定し、ケーブルを別途手配してください。手配型式は以下となります。
□□□はケーブル長を記入。(例) 080=8m 「RB」=ロボットケーブル
P3: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)
P5: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)
取付け時の注意事項など詳細は1-89ページをご参照ください。

選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は、最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-315ページをご確認ください。
- 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は1-326ページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-307ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向400mm以下(ダブルスライダ仕様時は600mm以下)です。張出し負荷長については3-52ページの説明をご確認ください。
- ダブルスライダ仕様時の手配型式、注意事項は1-293ページをご参照ください。

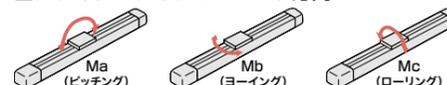
メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	37	48	53	53
		最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	18	35	40	40
		最高速度 (mm/s)	1080	700	350	175
		最低速度 (mm/s)	30	20	10	5
速度/加速度	定格加速度 (G)	0.3	0.1	0.1	0.1	
	最高加速度 (G)	1	1	1	1	
	最大可搬質量 (kg) (高出力有効)	3	8	16	25	
	最大可搬質量 (kg) (高出力無効)	2	5	10	15	
垂直	最高速度 (mm/s)	860	560	350	140	
	最低速度 (mm/s)	30	20	10	5	
	定格加速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.3	0.3	
押付け	押付け時最大推力 (N)	139	209	418	836	
	押付け最高速度 (mm/s)	30	30	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	8	16	25	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転速C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 145 N·m
	Mb: 145 N·m
	Mc: 300 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 75.5 N·m
	Mb: 90 N·m
	Mc: 134 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	パルスレスアップソリュート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効 (パワーモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平		垂直					
	速度 (mm/s)							
速度	加速度 (G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	37	37	22	16	14	3	3	3
200	37	37	22	16	14	3	3	3
420	34	34	20	16	11	3	3	3
640	15	15	10	8	6.5	3	3	2
860	9	6	3	2		1	0.5	
1080	3							

リード16

姿勢	水平		垂直					
	速度 (mm/s)							
速度	加速度 (G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	48	46	35	28	27	8	8	8
140	48	46	35	28	27	8	8	8
280	48	46	35	25	19	8	8	8
420	35	30	19	15	10	5	5	4.5
560	15	15	9	5	2	2.5	2.5	2
700	3	3	1					

リード8

姿勢	水平		垂直					
	速度 (mm/s)							
速度	加速度 (G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	53	51	45	40	40	16	16	16
70	53	51	45	40	40	16	16	16
140	53	51	40	38	35	16	16	16
210	51	51	35	30	24	9	9	8
280	35	35	20	15	9	6	6	5
350	11	11	1			1	1	

リード4

姿勢	水平		垂直					
	速度 (mm/s)							
速度	加速度 (G)							
(mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	53	51	45	40	40	25	25	25
35	53	51	45	40	40	25	25	25
70	53	51	45	40	40	25	25	25
105	51	51	45	40	35	20	20	19
140	45	45	25	10	6	12.5	12.5	7
175	11	11						

■高出力設定無効 (省エネモード)

搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード24

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	加速度 (G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	18	10	2	
200	18	10	2	
420	18	10	2	
640	9	2	1	
800	1			

リード16

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	加速度 (G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	35	20	5	
140	35	20	5	
280	25	12	3	
420	14	4	1.5	
500	4			

リード8

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	加速度 (G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	25	10	
70	40	25	10	
140	40	25	7	
210	25	14	4	

リード4

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)			
速度	加速度 (G)			
(mm/s)	0.3	0.7	0.3	
0	40	30	15	
35	40	30	15	
70	40	30	15	
105	40	20	8	
120	8			

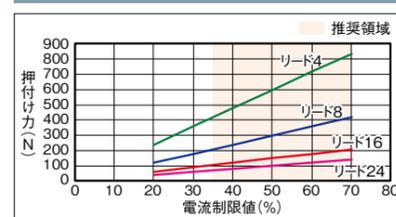
ストロークと最高速度

リード (mm)	接続	50~650 (50mmごと)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	高出力有効	1080<860>	950<860>	840	750
	高出力無効	800<640>			750<640>
16	高出力有効	700<560>	625<560>	555	495
	高出力無効	500<420>			495<420>
8	高出力有効	350	310	275	245
	高出力無効		210		
4	高出力有効	175<140>	150<140>	135	120
	高出力無効		120<105>		

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

押付け力と電流制限値の相関図



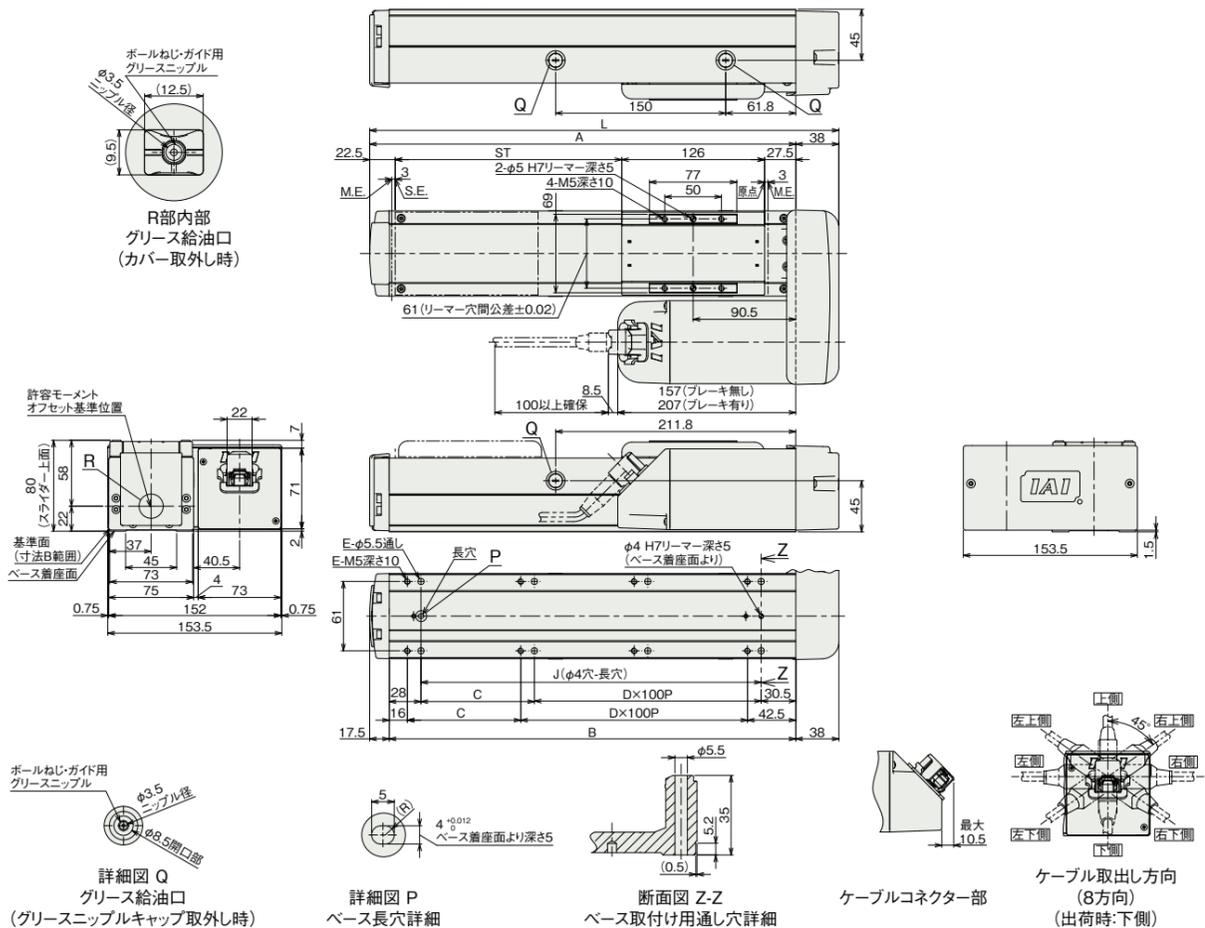
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。
(注) ケーブル取出し方向変更の注意事項の詳細は3-716ページをご参照ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	264	314	364	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014
A	226	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976
B	208.5	258.5	308.5	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

■ストローク別質量

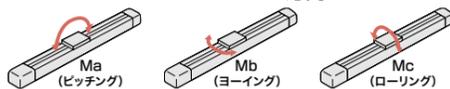
ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	4.3	4.5	4.8	5.0	5.3	5.6	5.8	6.1	6.4	6.6	6.9	7.1	7.4	7.7	7.9	8.2
	4.8	5.0	5.3	5.5	5.8	6.1	6.3	6.6	6.9	7.1	7.4	7.6	7.9	8.2	8.4	8.7

メインスペック (ダブルスライダー仕様)

項目	内容		
リード	ボールねじリード (mm)	16 8 4	
水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効) 44 49 49 最大可搬質量 (kg) (高出力無効) 33 38 38	
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s) 560 280 140 最低速度 (mm/s) 20 10 5 定格加減速度 (G) 0.3 0.3 0.3 最高加減速度 (G) 1 1 1	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg) (高出力有効) - 14 23 最大可搬質量 (kg) (高出力無効) - 8 13
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s) - 210 105 最低速度 (mm/s) - 10 5 定格加減速度 (G) - 0.3 0.3 最高加減速度 (G) - 0.5 0.5
			押付け
ブレーキ	ブレーキ仕様 無励磁作動電磁ブレーキ ブレーキ保持力 (kgf) 2.5 6 16		
ストローク	最小呼びストローク (mm) 200 200 200 最小有効ストローク (mm) 50 50 50 最大呼びストローク (mm) 800 800 800 最大有効ストローク (mm) 650 650 650 ストロークピッチ (mm) 50 50 50		

(注) 呼びストローク：型式上のストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード12は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



速度・加速度別可搬質量表 (ダブルスライダー仕様) ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効 (パワーモード)

リード16

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)						速度 (mm/s)						
0	44	33	26	25	0.3	0.5	49	43	38	38	14	14	
140	44	33	26	25	0.7	1	70	49	43	38	14	14	
280	44	32	22	20	1	0.3	140	49	38	36	33	14	14
420	22	15	8	6	0.3	0.5	210	47	31	26	18	5	3.5
560	5	3					280	29	14				

リード8

姿勢	水平						垂直						
	速度 (mm/s)						速度 (mm/s)						
0	49	43	38	38	14	14	49	43	38	38	14	14	
70	49	43	38	38	14	14	70	49	43	38	14	14	
140	49	38	36	33	14	14	140	49	38	36	33	14	14
210	47	31	26	18	5	3.5	210	47	31	26	18	5	3.5
280	29	14					280	29	14				

項目	内容	
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転速C10	
繰返し位置決め精度	±0.01mm	
ロストモーション	0.1mm以下	
ベース	材質：アルミ 白色アルマイト処理	
リニアガイド	直動無限循環型	
静的許容モーメント	Ma：900 N・m Mb：900 N・m Mc：458 N・m	
	動的許容モーメント (注4)	Ma：316 N・m Mb：376 N・m Mc：218 N・m
		使用周囲温度・湿度
保護等級		IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²	
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令	
モーター種類	パルスモーター	
エンコーダー種類	バッテリーレスアップリケート	
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev	
納期	ホームページ [納期照会] に記載	

(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

■高出力設定無効 (省エネモード)

リード16

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)		
0	33	18	0.3	38	23	8
140	33	18	0.7	38	23	13
280	23	10	1	38	23	13
420	8	1	0.3	36	26	4

リード8

姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)		
0	38	23	0.3	38	28	13
70	38	23	0.7	38	28	13
140	38	23	1	38	28	13
210	18	8	0.3	36	26	4

リード4

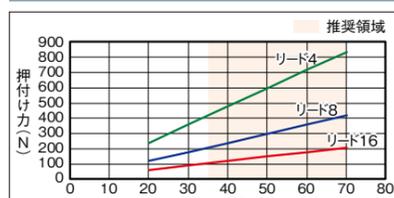
姿勢	水平			垂直		
	速度 (mm/s)			速度 (mm/s)		
0	38	28	0.3	38	28	13
35	38	28	0.7	38	28	13
70	38	28	1	38	28	13
105	36	26	0.3	36	26	4
120	4		0.3	4		0.3

■ストロークと最高速度 (ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク		200~700	750	800
	有効ストローク		50~550	600	650
16	接続		(50mmごと)	(mm)	(mm)
	コントローラー				
8	高出力有効		280<210>	275<210>	245<210>
	高出力無効		140<105>	135<105>	120<105>
4	高出力有効		140<105>	135<105>	120<105>
	高出力無効		120<105>	120<105>	120<105>

(注) <>内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

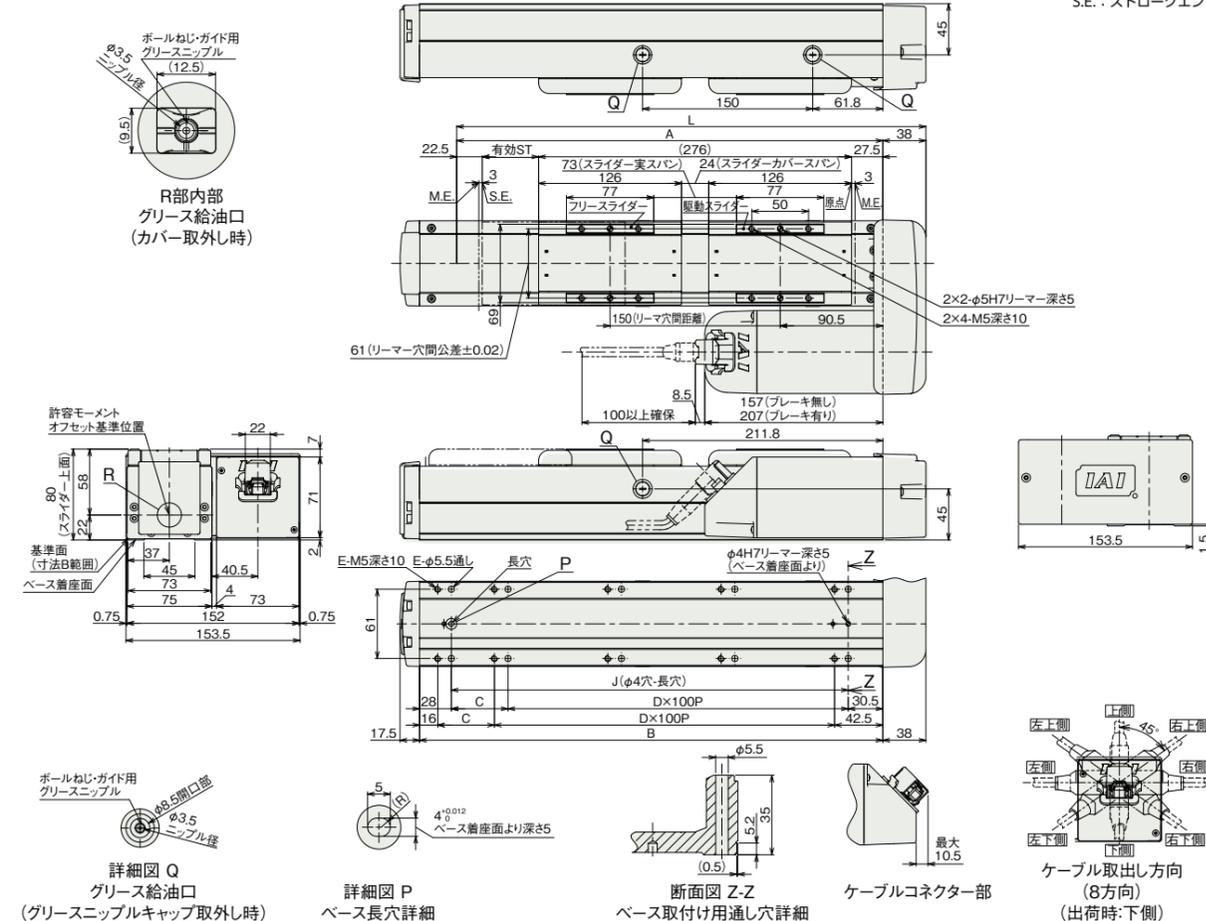
■押付け力と電流制限値の相関図 (ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図 (ダブルスライダー仕様)

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。



■ストローク別寸法

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
L	414	464	514	564	614	664	714	764	814	864	914	964	1014
A	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976
B	358.5	408.5	458.5	508.5	558.5	608.5	658.5	708.5	758.5	808.5	858.5	908.5	958.5
C	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0	50	0
D	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
E	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650
質量 (kg)	ブレーキ無し	5.73	6.03	6.33	6.53	6.83	7.13	7.33	7.63	7.83	8.13	8.43	8.63
	ブレーキ有り	6.23	6.53	6.83	7.03	7.33	7.63	7.83	8.13	8.33	8.63	8.93	9.13

(注) シングルスライダー仕様にはフリースライダー0.73kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ			
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択								ECM							
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	30000	-	8-317
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	-	8-221
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	8-57
RSEL		8	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	8-105	

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。