

# RCA-SS6D

ロボシリンダ スライダタイプ 本体幅 58mm 24V サーボモータ モータビルドイン(直結)仕様 鉄ベースタイプ

|   |     |               |                             |  |  |   |              |       |  |   |  |   |  |   |  |   |  |
|---|-----|---------------|-----------------------------|--|--|---|--------------|-------|--|---|--|---|--|---|--|---|--|
| 型式項目  | RCA | -             | SS6D                        | -                                      | I  | -   | 30           | -     |  | - |  | - |  | - |  | - |  |
| シリーズ  | タイプ | エンコーダ種類       | モータ種類                       | リード                                    | ストローク                                      | 適応コントローラ  | ケーブル長        | オプション |  |   |  |   |  |   |  |   |  |
| I:インクリメンタル仕様<br>※簡易アプソ仕様で使用される場合も型式は「I」になります。 |     | 30:サーボモータ 30W | 12:12mm<br>6: 6mm<br>3: 3mm | 50:50mm<br>↓<br>600:600mm (50mmピッチ毎設定) | A1:ACON<br>ASEL<br>A3:AMEC<br>ASEP<br>MSEP | N:無し<br>P: 1m<br>S: 3m<br>M: 5m<br>X□□:長さ指定<br>R□□:ロボットケーブル | 下記オプション価格表参照 |       |  |   |  |   |  |   |  |   |  |

※型式項目の内容は前付 47 ページをご参照ください。



省電力対応



技術資料 巻末 P.5



- ストロークが長くなると、ボールネジの危険回転数の関係から最高速度が低下します。下記アクチュエータスペック表にて希望するストロークの最高速度の確認をして下さい。
- 可搬質量は加速度 0.3G (リード 3 は 0.2G) で動作させた時の値です。加速度は上記値が上限となります。
- 押し付け動作については巻末 71 ページをご参照下さい。

## アクチュエータスペック

### リードと可搬質量

| 型式                       | モータ出力 (W) | リード (mm) | 最大可搬質量  |         | 定格推力 (N) | ストローク (mm)     |
|--------------------------|-----------|----------|---------|---------|----------|----------------|
|                          |           |          | 水平 (kg) | 垂直 (kg) |          |                |
| RCA-SS6D-I-30-12-①-②-③-④ | 30        | 12       | 6       | 1.5     | 24.2     | 50~600 (50mm毎) |
| RCA-SS6D-I-30-6-①-②-③-④  |           | 6        | 12      | 3       | 48.4     |                |
| RCA-SS6D-I-30-3-①-②-③-④  |           | 3        | 18      | 6       | 96.8     |                |

### ストロークと最高速度

| ストローク<br>リード | 最高速度 (mm/s)    |          |          |          |
|--------------|----------------|----------|----------|----------|
|              | 50~450 (50mm毎) | 500 (mm) | 550 (mm) | 600 (mm) |
| 12           | 800            | 760      | 640      | 540      |
| 6            | 400            | 380      | 320      | 270      |
| 3            | 200            | 190      | 160      | 135      |

記号説明 ①ストローク ②適応コントローラ ③ケーブル長 ④オプション ※押し付け動作については巻末71ページをご参照下さい。(単位は mm/s)

### ①ストローク別価格表 (標準価格)

| ①ストローク (mm) | 標準価格    |
|-------------|---------|
| 50          | ¥52,000 |
| 100         | ¥52,000 |
| 150         | ¥54,000 |
| 200         | ¥54,000 |
| 250         | ¥56,000 |
| 300         | ¥56,000 |
| 350         | ¥59,000 |
| 400         | ¥59,000 |
| 450         | ¥61,000 |
| 500         | ¥61,000 |
| 550         | ¥63,000 |
| 600         | ¥63,000 |

### ③ケーブル長価格表 (標準価格)

| 種類       | ケーブル記号                      | 標準価格    |
|----------|-----------------------------|---------|
| 標準タイプ    | P (1m)                      | ¥6,000  |
|          | S (3m)                      | ¥6,000  |
|          | M (5m)                      | ¥8,000  |
| 長さ特殊     | X06 (6m) ~ X10 (10m)        | ¥11,000 |
|          | X11 (11m) ~ X15 (15m)       | ¥12,600 |
|          | X16 (16m) ~ X20 (20m)       | ¥15,000 |
|          | R01 (1m) ~ R03 (3m)         | ¥7,000  |
| ロボットケーブル | R04 (4m) ~ R05 (5m)         | ¥9,500  |
|          | R06 (6m) ~ R10 (10m)        | ¥15,500 |
|          | R11 (11m) ~ R15 (15m)       | ¥20,800 |
|          | R16 (16m) ~ R20 (20m)       | ¥26,500 |
|          | ※保守用のケーブルは巻末 59 ページをご参照下さい。 |         |

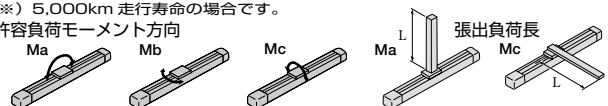
### ④オプション価格表 (標準価格)

| 名称              | オプション記号 | 参考頁     | 標準価格    |
|-----------------|---------|---------|---------|
| ブレーキ (配線エンド側出し) | BE      | →巻末 P42 | ¥19,000 |
| ブレーキ (配線左側出し)   | BL      | →巻末 P42 | ¥19,000 |
| ブレーキ (配線右側出し)   | BR      | →巻末 P42 | ¥19,000 |
| 省電力対応           | LA      | →巻末 P52 | 無償      |
| 原点逆仕様           | NM      | →巻末 P52 | 無償      |
| スライダ部ローラー仕様     | SR      | →巻末 P55 | ¥15,000 |

## アクチュエータ仕様

| 項目           | 内容                               |
|--------------|----------------------------------|
| 駆動方式         | ボールネジ φ10mm 転造C10                |
| 繰り返し位置決め精度   | ±0.02mm                          |
| ロストモーション     | 0.1mm以下                          |
| ベース          | 材質 専用合金鋼                         |
| 静的許容モーメント    | Ma:38.3N・m Mb:54.7N・m Mc:81.0N・m |
| 動的許容モーメント(※) | Ma:8.9N・m Mb:12.7N・m Mc:18.6N・m  |
| 張り出し負荷長      | Ma方向220mm以下 Mb・Mc方向220mm以下       |
| 使用周囲温度・湿度    | 0~40℃、85%RH以下 (結露無きこと)           |

(※) 5,000km 走行寿命の場合です。  
許容負荷モーメント方向

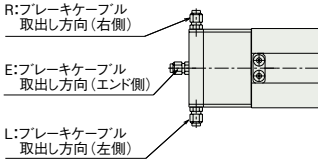
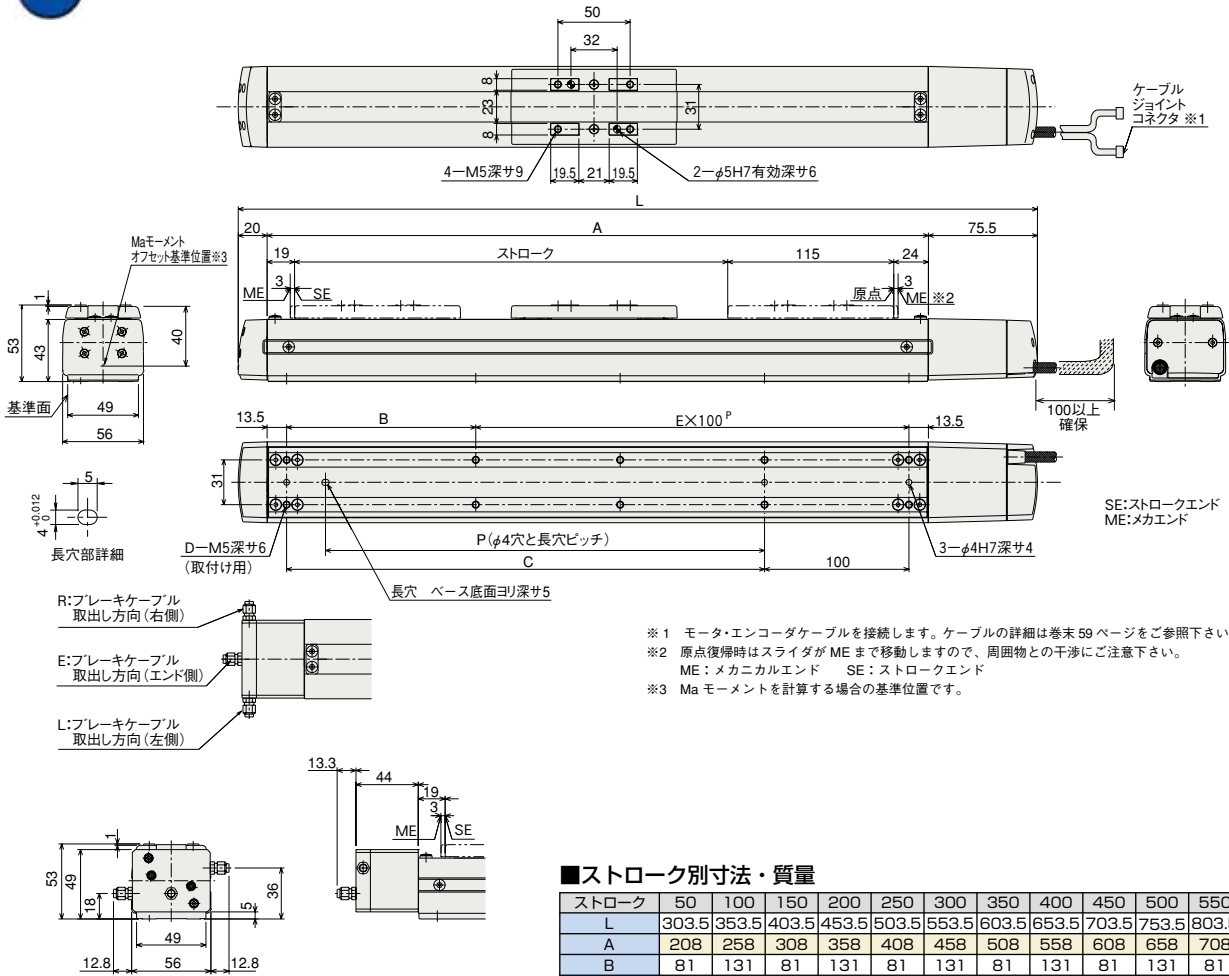


寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。 [www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)

特注対応のご案内 巻末P.15

2次元  
CAD



※1 モーター・エンコーダケーブルを接続します。ケーブルの詳細は巻末59ページをご参照下さい。  
 ※2 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので、周囲物との干渉にご注意下さい。  
 ME:メカニカルエンド SE:ストロークエンド  
 ※3 Ma モーメントを計算する場合の基準位置です。

■ストローク別寸法・質量

| ストローク  | 50    | 100   | 150   | 200   | 250   | 300   | 350   | 400   | 450   | 500   | 550   | 600   |
|--------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| L      | 303.5 | 353.5 | 403.5 | 453.5 | 503.5 | 553.5 | 603.5 | 653.5 | 703.5 | 753.5 | 803.5 | 853.5 |
| A      | 208   | 258   | 308   | 358   | 408   | 458   | 508   | 558   | 608   | 658   | 708   | 758   |
| B      | 81    | 131   | 81    | 131   | 81    | 131   | 81    | 131   | 81    | 131   | 81    | 131   |
| C      | 81    | 131   | 181   | 231   | 281   | 331   | 381   | 431   | 481   | 531   | 581   | 631   |
| D      | 6     | 6     | 8     | 8     | 10    | 10    | 12    | 12    | 14    | 14    | 16    | 16    |
| E      | 1     | 1     | 2     | 2     | 3     | 3     | 4     | 4     | 5     | 5     | 6     | 6     |
| P      | 66    | 116   | 166   | 216   | 266   | 316   | 366   | 416   | 466   | 516   | 566   | 616   |
| 質量(kg) | 2.4   | 2.6   | 2.8   | 3.0   | 3.2   | 3.4   | 3.6   | 3.8   | 4.0   | 4.2   | 4.4   | 4.7   |

※ブレーキ付は全長(L)が24mm(配線エンド側取出は37.3mm)質量は0.3kgアップします。

②適応コントローラ

RCA2シリーズのアクチュエータは下記のコントローラで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

| 名称                     | 外観 | 型式                   | 特徴                             | 最大位置決め点数 | 入力電源   | 電源容量  | 標準価格      | 参照ページ  |
|------------------------|----|----------------------|--------------------------------|----------|--------|---|-----------|--------|
| 電磁弁タイプ                 |    | AMEC-C-30I①-⑩-2-1    | 初めての方でもすぐに使える簡単コントローラ          | 3点       | AC100V | 定格 2.4A   | ¥21,500   | → P537 |
|                        |    | ASEP-C-30I①-⑩-2-0    | 電磁弁と同じ信号で動作可能なシンプルコントローラ       |          |        |   |           |        |
| 電磁弁多軸タイプ PIO仕様         |    | MSEP-C-⑩-⑩-⑩-2-0     | 最大8軸接続可能なPIO制御によるポジションタイプ      | 256点     | DC24V  | (標準仕様) 定格 1.3A 最大 4.4A<br>(省電力仕様) 定格 1.3A 最大 2.2A | P568参照    | → P563 |
| 電磁弁多軸タイプ ネットワーク仕様      |    | MSEP-C-⑩-⑩-⑩-0-0     | 最大8軸接続可能なフィールドネットワーク対応ポジションタイプ |          |        |   |           |        |
| ポジションタイプ               |    | ACON-C-30I①-⑩-2-0    | 最大512点の位置決めが可能                 | 512点     | DC24V  | (標準仕様) 定格 1.3A 最大 4.4A<br>(省電力仕様) 定格 1.3A 最大 2.2A | ¥22,000 ~ | → P631 |
| 安全カテゴリ対応ポジションタイプ       |    | ACON-CG-30I①-⑩-2-0   |                                |          |        |   |           |        |
| パルス列入力タイプ (差動ドライブ仕様)   |    | ACON-PL-30I①-⑩-2-0   | 差動ラインドライバ対応パルス列入力タイプ           | (-)      | DC24V  | (標準仕様) 定格 1.3A 最大 4.4A<br>(省電力仕様) 定格 1.3A 最大 2.2A | ¥12,000   | → P631 |
| パルス列入力タイプ (オープンコレクタ仕様) |    | ACON-PO-30I①-⑩-2-0   | オープンコレクタ対応パルス列入力タイプ            |          |        |   |           |        |
| シリアル通信タイプ              |    | ACON-SE-30I①-N-0-0   | シリアル通信専用タイプ                    | 64点      | DC24V  | (標準仕様) 定格 1.3A 最大 4.4A<br>(省電力仕様) 定格 1.3A 最大 2.2A | ¥11,000   |        |
| プログラム制御タイプ             |    | ASEL-CS-1-30I①-⑩-2-0 | プログラム動作が可能最大2軸の動作が可能           | 1500点    | DC24V  | (標準仕様) 定格 1.3A 最大 4.4A<br>(省電力仕様) 定格 1.3A 最大 2.2A | ¥45,000   | → P675 |

※ASELは1軸仕様の場合です。 ※①は省電力対応を指定した場合に記号(LA)が入ります。 ※⑩はI/O種類(NP/PN)が入ります。  
 ※⑩は軸数(1~8)が入ります。 ※⑩はフィールドネットワーク記号が入ります。

- スライダタイプ
- 細小型
- 標準型
- コントローラ一体型
- ロッドタイプ
- 細小型
- 標準型
- コントローラ一体型
- テーブル/アーム/フラットタイプ
- 細小型
- 標準型
- グリッパ/ロケットタイプ
- リニアサーボタイプ
- クリーン対応
- 防滴対応
- パルスモータ
- サーボモータ(24V)
- サーボモータ(200V)
- リニアサーボモータ